

移流拡散問題の有限要素近似

— 空間3次元問題への拡張 —

(賤) 電力中央研究所 池田 勉

1. はじめに $\mathbb{R}^3 \supset \Omega$: polyhedral domain, $\partial\Omega \equiv \Gamma$,
 $0 < T$: fixed とし、次の移流項を含む拡散方程式の有限
要素近似を考へる:

$$(1) \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + \mathbf{b} \nabla u = a \Delta u & \text{in } \Omega \times (0, T), \\ u = 0 & \text{on } \Gamma, \\ u = u^0 & \text{in } \Omega \text{ at } t = 0. \end{cases}$$

ただし、 $0 < a$: constant, $\mathbf{b} \in \{C^1(\bar{\Omega})\}^3$, $u^0 \in C(\bar{\Omega})$ と
する。

周知のように、(1)の滑らかな解は「最大値原理」を満たし、流速データ \mathbf{b} に発散がない ($\text{div } \mathbf{b} \equiv 0$) 場合には「保存則」も満たす。最大値原理も保存則も物理的に重要な意味を持つので、有限要素解がこれらの法則の離散テクノロジーを満たすかどうかは興味深い問題である。

近年、領域を弱鋭角型に有限要素分割すれば、空間きざみ

巾に対する制約条件なしに離散最大値原理が成立する有限要素法がいくつか開発された。 ([1], [2], [3], [6], [7]) そのうち、空間2次元の場合について提案された人工拡散項導入型有限要素法 ([2]) と部分上流型有限要素法 ([3]) は、各三角形要素 T_e の「外心」の性質、

すなわち、Iwaki [5] の等式

$$(2) \quad - \int_{T_e} \nabla \phi_{j,k} \nabla \phi_{i,k} d\Omega = \frac{d_{ij}}{P_i P_j}$$

を利用して構成されたものである。

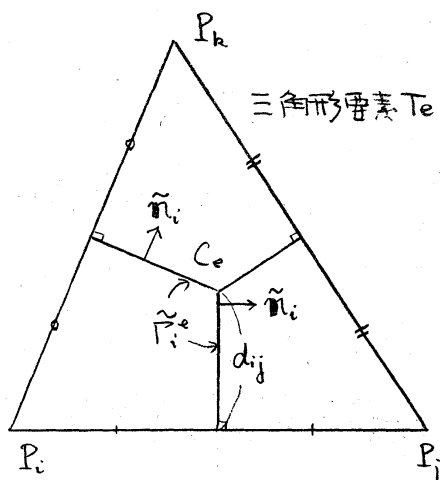
ここに、 $\phi_{j,k}$ ($\phi_{i,k}$) は節点 P_j (P_i) で 1, 他の節点では 0 となる要素内線形関数である。

(2) は

$$(3) \quad - \int_{T_e} \nabla w_k \nabla \phi_{i,k} d\Omega = \int_{\tilde{\Gamma}_i^e} \nabla w_k \cdot \tilde{n}_i d\Gamma$$

とも表現できる。(w_k : 任意の要素内線形関数, $\tilde{\Gamma}_i^e = T_e \cap (P_i \text{に associate した外心領域 } \tilde{\Omega}_i \text{の境界})$, $\tilde{n}_i = \tilde{\Omega}_i \text{の境界上の外向き単位法線ベクトル}$)

しかしながら、空間3次元のときには、有限要素分割が鋭角型であつても要素の外接球の中心が要素内にあるとは限らず、たとえ要素内にあつても (2) あるいは (3) に対応する等式は成立しない。

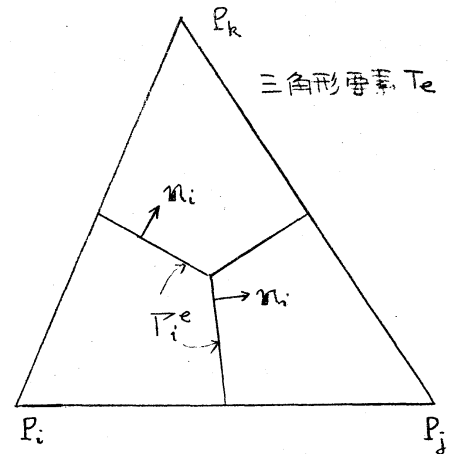


一方、重心領域についても

$$(4) \quad - \int_{T_e} \nabla w_k \nabla \phi_{i,h} d\Omega = \int_{\Gamma_i^e} \nabla w_k \cdot \mathbf{n}_i dT$$

が成立する。($\Gamma_i^e = T_e \cap (P_i = \text{associate})$ は重心領域 Ω_i の境界), $\mathbf{n}_i = \Omega_i$ の境界上の外向き単位法線ベクトル)

以下では、空間3次元のときにも (4) に対応する等式が成立することを利用して、(1) の人工拡散係数導入型有限要素近似および部分的上流型有限要素近似を構成する。



2. 有限要素分割 $\mathbb{R}^3 \supset \Omega$ の四面体による有限要素分割族を $\{T^h\}$, $h =$ 最大要素直径, とし

(i) 各 T^h は弱鋭角型, (ii) $\{T^h\}$ は正則

であるとする。節点を P_i ($i \leq N \Rightarrow$ 内点, $N < i \leq K \Rightarrow T$ 上の節点), 四面体要素を T_e ($1 \leq e \leq N_e$) とする。各節点

P_i に associate した重心領域を Ω_i と記し,

$$\Gamma_i = \partial\Omega_i, \quad \Gamma_i^e = \Gamma_i \cap T_e,$$

$\mathbf{n}_i = \Gamma_i$ 上の外向き単位法線ベクトル

とよく。節点 P_i が属する要素 T_e の他の節点の添字全体を

Λ_i^e とする。 P_i に associate した形状関数を ϕ_{ik} とし、近似関数空間を

$$V^h = \text{span}\{\phi_{1k}, \dots, \phi_{Nk}\}, \quad V_0^h = \text{span}\{\phi_{1k}, \dots, \phi_{Nk}\}$$

とする。補間作用素 $I_h: C(\bar{\Omega}) \rightarrow V^h$, 質量集中化作用素

$$- : C(\bar{\Omega}) \rightarrow L^\infty(\Omega) \text{ を}$$

$$I_h w = \sum w(P_i) \phi_{ik}, \quad \bar{w} = \sum w(P_i) \bar{\phi}_{ik}$$

で与える。ここに、 $\bar{\phi}_{ik}$ は Ω_i の特性関数である。

3. 移流項の近似 移流項の近似に際し τ は簡単な計算に

よ、 τ を示す次の lemma と cor. が重要な役割を果たす。

Lemma 1. $P_i \in T_e$ に対し τ 次式が成立する:

$$(5) \quad - \int_{T_e} \nabla w_k \nabla \phi_{ik} d\Omega = \int_{T_e} \nabla w_k \cdot \mathbf{n}_i d\Gamma \quad \forall w_k \in V^h. \quad \blacksquare$$

Cor. 1. $P_i \in T_e$ に対し τ

$$(6) \quad \int_{T_e} \mathbf{n}_i d\Gamma = \sum_{j \in \Lambda_i^e} \alpha_{ij}^e \overrightarrow{P_i P_j}$$

と表す。ここに、 α_{ij}^e は次式で与えられる:

$$(7) \quad \alpha_{ij}^e = - \int_{T_e} \nabla \phi_{jk} \nabla \phi_{ik} d\Omega. \quad \blacksquare$$

はじめに、各要素 T_e ごとに任意に一点 $Q_e \in T_e$ を定め、

$P_i \in T_e, j \in \Lambda_i^e$ により τ

$$(8) \quad b_{ij}^e = -b_{ji}^e = \alpha_{ij}^e \mathbf{b}(Q_e) \overrightarrow{P_i P_j}$$

とある。

移流項 $(\mathbf{b} \nabla w, \Phi_R)$, $\Phi_R \in V_0^R$ は人工拡散項導入型有限要素近似では

$$(9) \quad (R_R^1 w_R, \bar{\Phi}_R) \equiv \sum_{i=1}^N \Phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \sum_{j \in \Lambda_i^e} b_{ij}^e \frac{1}{2} (w_j - w_i)$$

で近似され ($w_R = I_R w$, $w_i = w_R(P_i)$, $\Phi_i = \Phi_R(P_i)$), 部分的上流型有限要素近似では

$$(10) \quad (R_R^2 w_R, \bar{\Phi}_R) \equiv \sum_{i=1}^N \Phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \sum_{j \in \Lambda_i^e} b_{ij}^e \left\{ (1 - \beta_{ij}^e) (1 - H(b_{ij}^e)) + \frac{1}{2} \beta_{ij}^e \right\} (w_j - w_i)$$

で近似される。ここに

$$(11) \quad \beta_{ij}^e = \min \{ 1, 2 \alpha d_{ij}^e / |b_{ij}^e| \}$$

であり, $H = \text{Heaviside}$ 関数である。

近似式 (9) を得る手順を以下に示す。(\Rightarrow は近似を意味する。)

$$(\mathbf{b} \nabla w, \Phi_R)$$

$$\Rightarrow (\mathbf{b} \nabla w_R, \bar{\Phi}_R) = (\text{div } \mathbf{b} w_R - w_R \text{ div } \mathbf{b}, \bar{\Phi}_R)$$

$$\Rightarrow (\text{div } \mathbf{b} w_R - \bar{w}_R \text{ div } \mathbf{b}, \bar{\Phi}_R)$$

$$= \sum_{i=1}^N \Phi_i \int_{\Gamma_i} \mathbf{b} (w_R - w_i) \mathbf{n}_i d\Gamma$$

$$= \sum_{i=1}^N \Phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \int_{\Gamma_i^e} \mathbf{b} (w_R - w_i) \mathbf{n}_i d\Gamma$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^N \Phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \mathbf{b}(\theta_e) \int_{\Gamma_i^e} (w_R - w_i) \mathbf{n}_i d\Gamma$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^N \Phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \mathbf{b}(\theta_e) (w_R(\theta_e) - w_i) \int_{\Gamma_i^e} \mathbf{n}_i d\Gamma$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{i=1}^N \phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \mathbf{b}(\theta_e) (w(\theta_e) - w_i) \sum_{j \in \Lambda_i^e} \alpha_{ij}^e \overrightarrow{P_i P_j} \\
\Rightarrow \sum_{i=1}^N \phi_i \sum_{e=1}^{N_E} \mathbf{b}(\theta_e) \sum_{j \in \Lambda_i^e} \left(\frac{1}{2} (w_i + w_j) - w_i \right) \alpha_{ij}^e \overrightarrow{P_i P_j} \\
&\equiv (R_h^1 w_h, \overline{\Phi}_h) \quad .
\end{aligned}$$

Lemma 2. $p > 3$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ とする。次の評価が成り立つ:

$$(12) \quad \begin{cases} |(R_h^1 I_h w, \overline{\Phi}_h) - (\mathbf{b} \nabla w, \overline{\Phi}_h)| \leq C h \|w\|_{2,p} \|\Phi_h\|_{1,q} & \forall w \in W^{2,p}(\Omega), \\ |(R_h^2 I_h w, \overline{\Phi}_h) - (\mathbf{b} \nabla w, \overline{\Phi}_h)| \leq C h \|w\|_{2,p} \|\Phi_h\|_{1,q} & \forall w \in W^{2,p}(\Omega). \end{cases}$$

つまり、 C は h によらない正定数である。■

4. 有限要素近似 (1) の人工拡散項導入型有限要素近似

は

$$(13) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Find } \{v_h^n\}_{n=0}^{N_\tau} \subset V_0^h \text{ such that} \\ \left(\frac{1}{\tau} (\overline{v}_h^{n+1} - \overline{v}_h^n), \overline{\Phi}_h \right) + (R_h^1 v_h^n, \overline{\Phi}_h) = - (a_h \nabla v_h^n, \nabla \overline{\Phi}_h) \\ \text{for } \forall \overline{\Phi}_h \in V_0^h, n=0, 1, \dots, N_\tau-1, \\ v_h^0 = I_h u^0 \end{array} \right.$$

である。つまり、 $\tau =$ 時間ステップ、 $N_\tau = \lfloor T/\tau \rfloor$ であり、

$L^\infty \ni a_h$ は

$$(14) \quad a_h|_{T_e} \equiv a_e = a + \max \left\{ 0, \frac{1}{2} b_e h_e - a \right\} \\
b_e = \max_{T_e} |b|, \quad h_e = T_e \text{ の最大辺長}$$

で与えられる。

(1) の部分的上流型有限要素近似は

$$(15) \left\{ \begin{array}{l} \text{Find } \{V_h^n\}_{n=0}^{N_t} \subset V_0^h \text{ such that} \\ (\frac{1}{\epsilon}(\bar{V}_h^{n+1} - \bar{V}_h^n), \bar{\Phi}_h) + (R_h^2 V_h^n, \bar{\Phi}_h) = (a \nabla V_h^n, \nabla \bar{\Phi}_h) \\ \text{for } \forall \bar{\Phi}_h \in \bar{V}_0^h, n=0, 1, \dots, N_t-1, \\ V_h^0 = I_h U^0 \end{array} \right.$$

である。

Theorem 1. (Maximum principle & uniform convergence) 有限要素

スキーム (14) は条件

$$(16) \quad \tau \leq \min \left\{ \kappa_e^2 / (4a_e + 2\kappa_e b_e) \right\} \quad \kappa_e = \tau_e \text{ の最小垂直線長}$$

の下で、有限要素スキーム (15) は条件

$$(17) \quad \tau \leq \min \left\{ \kappa_e^2 / (4a + 4\kappa_e b_e) \right\}$$

の下で、 L^∞ -stable であり、解 V_h^n は離散最下値原理

$$(18) \quad \min \{ U^0, 0 \} \leq V_h^n(x) \leq \max \{ U^0, 0 \} \\ \text{for } \forall x \in \bar{\Omega}, n=0, \dots, N_t$$

を満足す。さらに、(1) の解が十分滑らかならば (14), (15) の有限要素解は各々の安定条件 (16), (17) の下で、一樣に (1) の真の解に収束する。■

Remark. (8) 式中の $\mathbf{b}(\Omega_e)$ の代りに、各要素 T_e 上に次式で一意的に定まる \mathbf{b}_e を用いれば、連続問題 (1) が保存則を満足するとき ($\text{div } \mathbf{b} \equiv 0$ in Ω) には、(14), (15) は離散保存則を満足す：

$$\mathbf{b}_e \int_{\Gamma_{ei}^e} \mathbf{n}_{ei} d\Gamma = \int_{\Gamma_{ei}^e} \mathbf{b} \mathbf{n}_{ei} d\Gamma \quad (i=1, 2, 3, 4).$$

ただし, T_e の 4 頂点を $P_{e1}, P_{e2}, P_{e3}, P_{e4}$ とした。■

Example of (14), (15) $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3) : \text{constant}$,

Friedrichs-Keller 型有限要素分割のときには, (14) は x, y, z 各方向に人工拡散係数

$$\max \left\{ 0, \frac{\sqrt{3}}{2} h (b_1^2 + b_2^2 + b_3^2)^{\frac{1}{2}} - a \right\}$$

を付加した差分近似と一致し, (15) は x, y, z 各方向に人工拡散係数

$$\begin{cases} \max \left\{ 0, \frac{1}{2} h |b_1| - a \right\} & (x \text{ 方向}), \\ \max \left\{ 0, \frac{1}{2} h |b_2| - a \right\} & (y \text{ 方向}), \\ \max \left\{ 0, \frac{1}{2} h |b_3| - a \right\} & (z \text{ 方向}) \end{cases}$$

を付加した差分近似と一致する。

(参考文献)

- [1] Baba & Tabata, A finite element method satisfying both discrete conservation law and discrete maximum principle.
- [2] Ikeda, Artificial viscosity in finite element approximations to diffusion equation with drift terms. Lecture Note in Num. Appl. Anal. 2.
- [3] 池田, 上流型有限要素法 - 改良, 数学会応用数学分科会講演予稿集 (1980).
- [4] 池田, 移流条件拡散現象の数値解析, 電力中央研究所研究報告 No 680001.
- [5] Iwaki, Comparison of FEM and triangular FDM in heat conduction problem, Theoretical and Applied Mechanics, 23 (1975).
- [6] Kanayama, Finite element analysis on the tidal currents and COD distribution in Mikawa Bay, Coastal Engng. in Japan, 21 (1978).
- [7] Tabata, A finite element approximation corresponding to the upwind finite differencing, Mem. Numer. Math., 4 (1977).

