

Title	Resolution V の Balanced Fractional 3^m Factorial Design の Information 行列の固有多項式 (デザインの構成と解析)
Author(s)	桑田, 正秀
Citation	数理解析研究所講究録 (1977), 311: 131-141
Issue Date	1977-10
URL	http://hdl.handle.net/2433/103891
Right	
Type	Departmental Bulletin Paper
Textversion	publisher

Resolution V の balanced fractional 3^m factorial design の information 行列の固有多項式

海上保安大学校 栗田正秀

§ 1. 序.

Resolution $2l+1$ の balanced fractional 2^m factorial (2^m -BFF) design の information 行列の固有多項式は, 山本・白倉・栗田 [8] によつて求められた。 2^m -BFF design の性質等については, 白倉 [5], 白倉・栗田 [6], Srivastava & Chopra [7] 等によつて研究されている。

最近, Hoke [2] は, s nd ordered model における 3^m irregular fraction の information 行列の固有多項式を求めている。また resolution V の 3^m -BFF design と balanced array (B-array) の関係は, 栗田 [4] によつて求められた。

本稿では, multidimensional relationship (MDRS) algebra の直和分解を用いて, resolution V の 3^m -BFF design の固有多項式を求める。

§ 2. Balanced array と balanced design.

m 個の factor F_1, F_2, \dots, F_m をもつ 3^m factorial design を考える。 (d_1, d_2, \dots, d_m) を処理組合せとある。但し d_r は 0, 1, 2 の "1" が r 個だけある ($r=1, 2, \dots, m$)。 $y(d_1, d_2, \dots, d_m)$, $\eta(d_1, d_2, \dots, d_m)$ をそれぞれ観測値とこの期待値とあるとき、すべての parameter θ ($3^m \times 1$) は期待値の一次結合で定義される。

3 factor 以上の interaction は無視可能と仮定し, parameter θ_v を次の様に並べ変える:

$$(2.1) \quad \theta_v = (\theta(\phi), \theta(t^1), \theta(t^2), \theta(t^1 t^2), \theta(t^2 t^3), \theta(t^1 t^2 t^3))$$

但し, $v = 1 + m + m + \binom{m}{2} + \binom{m}{2} + 2\binom{m}{2} = 1 + 2m^2$, $t_1 < t_2$, $t_3 \neq t_4$ 。

この時, 処理組合せ (d_1, d_2, \dots, d_m) に対し

$$(2.2) \quad \eta(d_1, d_2, \dots, d_m) = \theta(\phi) + \sum_{\varepsilon=1}^2 \sum_{t=1}^m d_{jt}^{(\varepsilon)} \theta(t^\varepsilon) \\ + \sum_{\varepsilon=1}^2 \sum_{t_1 < t_2} d_{jt_1}^{(\varepsilon)} d_{jt_2}^{(\varepsilon)} \theta(t_1^\varepsilon t_2^\varepsilon) \\ + \sum_{t_3 \neq t_4} d_{jt_3}^{(1)} d_{jt_4}^{(2)} \theta(t_3^1 t_4^2)$$

と書ける。但し $d_0(0) = d_1(0) = d_2(0) = 1$, $d_0(1) = -1$, $d_1(1) = 0$, $d_2(1) = 1$, $d_0(2) = 1$, $d_1(2) = -2$, $d_2(2) = 1$ 。

T を N 個の処理組合せをもつ fraction とある。この時, 観測値 $y(T)$ は

$$(2.3) \quad y(T) = E_T \theta_v + \varepsilon_T$$

と表わされる。ここでの E_T は design 行列, ε_T は平均 0, 無相関で同一分散 σ^2 をもつ order N の error vector である。

θ_{ν} を推定するための normal equation は

$$(2.4) \quad M_T \hat{\theta}_{\nu} = E_T' y(T)$$

で与えられる。但し $M_T (= E_T' E_T)$ は information 行列で、各行、列は θ_{ν} の要素に対応している。 $|M_T| \neq 0$ ならば T は resolution V の fractional 3^m factorial design といわれ、また θ_{ν} の BLUE は、 $\hat{\theta}_{\nu} = V_T E_T' y(T)$ ($V_T = M_T^{-1}$) で与えられる。

定義 2.1. V_T が m 個の factor の permutation に対して不変であるとき、 T は balanced であるといわれる (3^m -BFF design)。

Balanced array の概念は、Chakravarti [1] によって最初に導入された。

定義 2.2. T の t_1, t_2, t_3, t_4 番目の列からなる subarray $T_{t_1 t_2 t_3 t_4}$ において、 $w_r(d_{t_1}, d_{t_2}, d_{t_3}, d_{t_4}) = i_r$ ($r=0, 1, 2$) であるすべての vector が、いづれも $T_{t_1 t_2 t_3 t_4}$ の行として T 度 $\lambda_{i_0 i_1 i_2}$ 回現われるとき、 T は index set $\{\lambda_{i_0 i_1 i_2}\}$ をもつ B-array $[N, m, 3, 4]$ といわれる。但し $w_r(d_{t_1}, d_{t_2}, d_{t_3}, d_{t_4})$ は vector $(d_{t_1}, d_{t_2}, d_{t_3}, d_{t_4})$ における r の個数を表わす。

定理 2.1. $F_{t_1}, F_{t_2}, F_{t_3}, F_{t_4}$ に対応する M_T のすべての要素は次の要素の一次結合で書ける。

$$\begin{aligned} & \varepsilon(\theta(\phi), \theta(\phi)) = N, \quad \varepsilon(\theta(\phi), \theta(t_k^1)), \quad \varepsilon(\theta(\phi), \theta(t_k^2)), \quad \varepsilon(\theta(\phi), \theta(t_k^1 t_k^1)), \\ & \varepsilon(\theta(\phi), \theta(t_k^2 t_k^2)), \quad \varepsilon(\theta(\phi), \theta(t_k^1 t_k^2)), \quad \varepsilon(\theta(t_i^1), \theta(t_k^1 t_k^1)), \quad \varepsilon(\theta(t_i^1), \theta(t_k^2 t_k^2)), \end{aligned}$$

$\varepsilon(\theta(t_i^1), \theta(t_k^2 t_k^2)), \varepsilon(\theta(t_i^1), \theta(t_k^1 t_k^2)), \varepsilon(\theta(t_i^1 t_j^1), \theta(t_k^1 t_k^1)), \varepsilon(\theta(t_i^1 t_j^1), \theta(t_k^2 t_k^2)),$
 $\varepsilon(\theta(t_i^2 t_j^2), \theta(t_k^2 t_k^2)), \varepsilon(\theta(t_i^1 t_j^1), \theta(t_k^1 t_k^2)), \varepsilon(\theta(t_i^2 t_j^2), \theta(t_k^1 t_k^2)).$
 但し $\varepsilon(\theta(t_i^1 t_j^1), \theta(t_k^2 t_k^2))$ は M_T の $\theta(t_i^1 t_j^1)$ 行, $\theta(t_k^2 t_k^2)$ 列に対応する要素を表わす。

定理 2.8. T が resolution V の 3^m -BFF design であるための必要十分条件は, $|M_T| \neq 0$ の下で, T が index set $\{\lambda_{i_0 i_1 i_2}\} \in \tau$ B-array $[N, m, 3, 4]$ であることである。(詳しくは栗田 [4] を参照)。

$\gamma_{p_0 p_1 p_2} \in M_T$ の $\theta(t_i^1 t_j^1)$ 行, $\theta(t_k^2 t_l^2)$ 列 ($t_i \neq t_j$ ($i \neq j$))) に対応し, $w_r(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4) = p_r$ ($r=0,1,2$) である要素とすると, $\gamma_{p_0 p_1 p_2}$ と B-array の index $\lambda_{i_0 i_1 i_2}$ の関係は次式で与えられる。

$$(2.5) \quad \gamma_{p_0 p_1 p_2} = \sum \frac{p_0!}{i_0! i_1! i_2!} \cdot \frac{p_1!}{i_1! i_1! i_2!} \cdot \frac{p_2!}{i_2! i_2! i_2!} \cdot (-1)^{i_0} \cdot \delta_{0 i_0} \cdot (-2)^{i_1} \cdot \lambda_{i_0 + i_1 + i_2, i_1 + i_1 + i_2, i_2 + i_2 + i_2}.$$

§ 3. Parameter の set の間に定義される relation.

2個の parameter $\theta(t_i^1 t_j^1), \theta(t_k^2 t_l^2)$ の間に次の様な relation $R_{\underline{\alpha}}$ を導入する:

$t \in L$ $a = w_1(\varepsilon_1, \varepsilon_2), b = w_2(\varepsilon_1, \varepsilon_2), c = w_1(\varepsilon_3, \varepsilon_4), d = w_2(\varepsilon_3, \varepsilon_4), \underline{\alpha} = (\alpha_{11}, \alpha_{12}, \alpha_{21}, \alpha_{22})$, (但し $\alpha_{11} = |\{\delta_{1\varepsilon_1 t_1}, \delta_{1\varepsilon_2 t_2}\} \cap \{\delta_{1\varepsilon_3 t_3}, \delta_{1\varepsilon_4 t_4}\}|$, $\alpha_{12} = |\{\delta_{1\varepsilon_1 t_1}, \delta_{1\varepsilon_2 t_2}\} \cap \{\delta_{2\varepsilon_3 t_3}, \delta_{2\varepsilon_4 t_4}\}|$, $\alpha_{21} = |\{\delta_{2\varepsilon_1 t_1}, \delta_{2\varepsilon_2 t_2}\} \cap \{\delta_{1\varepsilon_3 t_3}, \delta_{1\varepsilon_4 t_4}\}|$, $\alpha_{22} = |\{\delta_{2\varepsilon_1 t_1}, \delta_{2\varepsilon_2 t_2}\} \cap \{\delta_{2\varepsilon_3 t_3}, \delta_{2\varepsilon_4 t_4}\}|$) なるは

$$(3.1) \quad \theta(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2}) \xrightarrow{R_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}} \theta(t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4})$$

である。但し $|S|$ は, set S の cardinality を示す。

[註]. この relation は MDRS の公理を満足している。

Local relationship (行列) $A_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} = [a(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2}; t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4})_{\alpha}] \quad (A_{ab} \times A_{cd})$

を次の様に定義する:

$$(3.2) \quad a(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2}; t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4})_{\alpha} = \begin{cases} 1 & \text{if } \theta(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2}) \xrightarrow{R_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}} \theta(t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4}) \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

但し $A_{00} = 1, A_{10} = A_{01} = m, A_{20} = A_{02} = \binom{m}{2}, A_{11} = 2\binom{m}{2}$ である。

Ordered relationship (行列) $D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} \quad (V \times V)$ を

$$D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & A_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{とある。}$$

$A_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}, D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}$ は次の様な性質をもっている:

$$(3.3) \quad \sum_{\alpha} A_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} = G_{A_{ab} \times A_{cd}}$$

$$(3.4) \quad A_{\beta}^{((a,b),(c,f))} \cdot A_{\gamma}^{((e,f),(c,d))} = \sum_{\alpha} f((a,b),(c,d), \alpha; (e,f), \beta, \gamma) A_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}$$

$$(3.5) \quad \sum_{a,b} \sum_{c,d} \sum_{\alpha} D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))} = G_{V \times V}$$

$$(3.6) \quad D_{\beta}^{((a,b),(e,f))} \cdot D_{\gamma}^{((g,h),(c,d))} = \delta_{eg} \delta_{fh} \sum_{\alpha} f((a,b),(c,d), \alpha; (e,f), \beta, \gamma) D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}$$

すなわち $\Omega = [D_{\alpha}^{((a,b),(c,d))}]$ は linear closure である。

§ 4. ある local relationship algebra.

$$A_{\alpha}^{((1,1),(1,1))} \quad (\alpha = (1001), (0110), (1000), (0001), (0100), (0010), (0000)) \text{ を}$$

考える。 $H_1 = A_{(1001)}^{((1,1),(1,1))} + A_{(0110)}^{((1,1),(1,1))}$, $H_2 = A_{(1001)}^{((1,1),(1,1))} + A_{(1000)}^{((1,1),(1,1))}$ とすると

補題 4.1. $H_2 H_1 H_2 = G_{2 \binom{m}{2}} + (m-2) H_2$.

補題 4.2. $\mathcal{O}^* = [A_{\alpha}^{((1,1),(1,1))}]$
 $= [I, G, H_1, H_2, H_1 H_2, H_2 H_1, H_1 H_2 H_1]$.

\mathcal{O}^* は James [3] による 2 変数 \mathbb{F} parameter v, b, r, k, λ をもつ BIB design の relationship algebra の特別な場合になる。すなわち, $B = H_1$, $T = H_2$, $N = vr = bk = 2 \binom{m}{2}$, $r = m-1$, $k = 2$, $\lambda = 1$.

彼の方法を用いて次の定理を得る。

定理 4.1. \mathcal{O}^* は 4 つの two-sided ideal $\mathcal{O}_0^*, \mathcal{O}_1^*, \mathcal{O}_2^*, \mathcal{O}_f^*$ の直和に分解され, 各々の ideal \mathcal{O}_β^* ($\beta=0,1,2$), \mathcal{O}_f^* は, 1×1 , 2×2 の完全行列環と isomorphic になり, その basis は各々, $e_0, e_1, e_2, f_{11}, f_{12}, f_{21}, f_{22}$ である。

[注] e_β ($\beta=0,1,2$), f_{ij} ($i,j=1,2$) は $A_{\alpha}^{((1,1),(1,1))}$ の一次結合で表わされ,

(4.1) $e_\alpha e_\beta = \delta_{\alpha\beta} e_\alpha$, $e_\alpha f_{ij} = f_{ij} e_\alpha = 0$, $f_{ik} f_{kj} = \delta_{kl} f_{ij}$ を満たす。

定理 4.2. Local relationship 行列 $A_{\alpha}^{((1,1),(1,1))}$ は e_β ($\beta=0,1,2$), f_{ij} ($i,j=1,2$) の一次結合で次の様に書ける。

$$\begin{cases} A_{(1001)}^{((1,1),(1,1))} = & e_0 + e_1 + e_2 & + f_{11} & & + f_{22}, \\ A_{(0110)}^{((1,1),(1,1))} = & e_0 + e_1 - e_2 & - f_{11} & & + f_{22}, \end{cases}$$

(5.1)
$$\begin{aligned} D_{\alpha_0}^{((a,b),(c,d))} &= D_0^{((a,b),(c,d))\#} + D_f^{((a,b),(c,d))\#}, \\ D_{(0000)}^{((a,b),(c,d))} &= (m-1)D_0^{((a,b),(c,d))\#} - D_f^{((a,b),(c,d))\#}, \\ D_{\beta_0}^{((a,b),(c_2,d_2))} &= \sqrt{2(m-1)}D_0^{((a,b),(c_2,d_2))\#} + \sqrt{m-2}D_{f_{12}f_{22}}^{((a,b),(c_2,d_2))\#}, \\ D_{(0000)}^{((a,b),(c,d))} &= \sqrt{\frac{m-1}{2}}(m-2)D_0^{((a,b),(c,d))\#} - \sqrt{m-2}D_{f_{12}f_{22}}^{((a,b),(c,d))\#}, \\ D_{\gamma_0}^{((a,b),(1,1))} &= \sqrt{m-1}D_0^{((a,b),(1,1))\#} + \sqrt{\frac{m}{2}}D_{f_{11}f_{22}}^{((a,b),(1,1))\#} + \sqrt{\frac{m-2}{2}}D_{f_{12}f_{22}}^{((a,b),(1,1))\#}, \\ D_{\gamma_1}^{((a,b),(1,1))} &= \sqrt{m-1}D_0^{((a,b),(1,1))\#} - \sqrt{\frac{m}{2}}D_{f_{11}f_{22}}^{((a,b),(1,1))\#} + \sqrt{\frac{m-2}{2}}D_{f_{12}f_{22}}^{((a,b),(1,1))\#}, \\ D_{(0000)}^{((a,b),(1,1))} &= \sqrt{m-1}(m-2)D_0^{((a,b),(1,1))\#} - \sqrt{2(m-2)}D_{f_{12}f_{22}}^{((a,b),(1,1))\#}, \\ D_{\mu_0}^{((a_2,b_2),(c,d))} &= D_0^{((a_2,b_2),(c,d))\#} + D_1^{((a_2,b_2),(c,d))\#} + D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(c,d))\#}, \\ D_{\mu_1}^{((a_2,b_2),(c,d))} &= 2(m-2)D_0^{((a_2,b_2),(c,d))\#} - 2D_1^{((a_2,b_2),(c,d))\#} + (m-4)D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(c,d))\#}, \\ D_{(0000)}^{((a_2,b_2),(c,d))} &= \binom{m-2}{2}D_0^{((a_2,b_2),(c,d))\#} + D_1^{((a_2,b_2),(c,d))\#} - (m-3)D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(c,d))\#}, \\ D_{\xi_0}^{((a_2,b_2),(1,1))} &= \sqrt{2} \left\{ D_0^{((a_2,b_2),(1,1))\#} + D_1^{((a_2,b_2),(1,1))\#} + D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right\}, \\ D_{\xi_1}^{((a_2,b_2),(1,1))} &= \sqrt{2} \left\{ (m-2)D_0^{((a_2,b_2),(1,1))\#} - D_1^{((a_2,b_2),(1,1))\#} + \frac{\sqrt{m(m-2)}}{2}D_{f_{21}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right. \\ &\quad \left. + \frac{m-4}{2}D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right\}, \\ D_{\xi_2}^{((a_2,b_2),(1,1))} &= \sqrt{2} \left\{ (m-2)D_0^{((a_2,b_2),(1,1))\#} - D_1^{((a_2,b_2),(1,1))\#} - \frac{\sqrt{m(m-2)}}{2}D_{f_{21}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right. \\ &\quad \left. + \frac{m-4}{2}D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right\}, \\ D_{(0000)}^{((a_2,b_2),(1,1))} &= \sqrt{2} \left\{ \binom{m-2}{2}D_0^{((a_2,b_2),(1,1))\#} + D_1^{((a_2,b_2),(1,1))\#} - (m-3)D_{f_{22}}^{((a_2,b_2),(1,1))\#} \right\}. \end{aligned}$$

$$\mathcal{O}_0 = [D_0^{((a,b),(c,d))\#}], \mathcal{O}_1 = [D_1^{((a,b),(c,d))\#}], \mathcal{O}_2 = [D_2^{((1,1),(1,1))\#}], \mathcal{O}_f = [D_{\{f_{ij}\}}^{((a,b),(c,d))\#}]$$
 とおくと,

補題 5.1. $\mathcal{O}_\alpha \mathcal{O}_\beta = \delta_{\alpha\beta} \mathcal{O}_\alpha, \mathcal{O}_\alpha \mathcal{O}_f = \mathcal{O}_f \mathcal{O}_\alpha = 0.$

定理 5.1. \mathcal{O} は 4 つの two-sided ideal $\mathcal{O}_0, \mathcal{O}_1, \mathcal{O}_2, \mathcal{O}_f$ の直和に分解でき, 各々の ideal $\mathcal{O}_0, \mathcal{O}_1, \mathcal{O}_2, \mathcal{O}_f$ は,

$6 \times 6, 3 \times 3, 1 \times 1$ の完全行列環と isomorphic になり, 各々の既約表現の重複度は, $\phi_0 = 1, \phi_1 = \frac{m(m-3)}{2}, \phi_2 = \binom{m-1}{2}, \phi_3 = m-1$ である。

§ 6. Information 行列の固有多項式.

$T \in \text{index set } \{\lambda_i \circ i, i_2\} \in \mathcal{D} \supset B\text{-array } [N, m, 3, 4]$ とする。 M_T の $\theta(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2})$ 行, $\theta(t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4})$ 列に対応する要素を $P_\alpha^{((a,b),(c,d))}$ とする。但し $a = \omega_1(\varepsilon_1, \varepsilon_2), b = \omega_2(\varepsilon_1, \varepsilon_2), c = \omega_1(\varepsilon_3, \varepsilon_4), d = \omega_2(\varepsilon_3, \varepsilon_4), \theta(t_1^{\varepsilon_1} t_2^{\varepsilon_2}) \xrightarrow{R_\alpha^{((a,b),(c,d))}} \theta(t_3^{\varepsilon_3} t_4^{\varepsilon_4})$ である。 $P_\alpha^{((a,b),(c,d))}$ は $\gamma_{p_0 p_1 p_2}$ の一次結合で書ける。

[註]. $\gamma_{p_0 p_1 p_2}$ と $\lambda_i \circ i, i_2$ の関係は (2.5) 式で与えられる。

T に関する M_T は

$$(6.1) \quad M_T = \sum_{\alpha} \sum_{a, b_1} \sum_{c, d_1} P_\alpha^{((a, b_1), (c, d_1))} D_\alpha^{((a, b_1), (c, d_1))}$$

と書くことが出来る。また

$$(6.2) \quad B_p^{((a,b),(c,d))\#} = \begin{cases} D_p^{((a,b),(a,b))\#} & \text{if } L(a,b) = (c,d) \\ D_p^{((a,b),(c,d))\#} + D_p^{((c,d),(a,b))\#} & \text{if } L(a,b) \neq (c,d) \end{cases}$$

$$B_{\{f_{ij}\}}^{((a,b),(c,d))\#} = \begin{cases} D_{\{f_{ij}\}}^{((a,b),(a,b))\#} & \text{if } L(a,b) = (c,d) \\ D_{\{f_{ij}\}}^{((a,b),(c,d))\#} + D_{\{f_{ij}\}}^{((c,d),(a,b))\#} & \text{if } L(a,b) \neq (c,d) \end{cases}$$

とすると, M_T は

$$M_T = \sum_p \sum_{a,b} \sum_{c,d} \kappa_p^{ab,cd} B_p^{((a,b),(c,d))\#} + \sum_{\{f_{ij}\}} \sum_{a,b} \sum_{c,d} \kappa_{\{f_{ij}\}}^{ab,cd} B_{\{f_{ij}\}}^{((a,b),(c,d))\#}$$

と書ける。但し $\kappa_p^{ab,cd}, \kappa_{\{f_{ij}\}}^{ab,cd}$ は $P_\alpha^{((a,b),(c,d))}$ (すなわち $\lambda_i \circ i, i_2$) の

一次結合で書き表わされる。

$\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_f$ に関する M_T の既約表現は, K_0 (6×6), K_1 (3×3), K_2 (1×1), K_f (6×6) である。すなわち

$$(6.3) \begin{cases} M_T \xrightarrow{(\beta)} K_\beta = \parallel \kappa_\beta^{ab,cd} \parallel \\ M_T \xrightarrow{(\gamma)} K_\gamma = \parallel \kappa_{\{\beta, \gamma\}}^{ab,cd} \parallel. \end{cases}$$

$I_\nu \in \mathcal{O}_T$ なる ν

$$(6.4) \begin{cases} M_T - \alpha I_\nu \xrightarrow{(\beta)} K_\beta - \alpha I \\ M_T - \alpha I_\nu \xrightarrow{(\gamma)} K_\gamma - \alpha I_6 \end{cases}$$

である。よって

定理 6.1. Resolution \mathcal{D} の 3^m -BFF design T の information 行列 M_T の固有多項式 $\psi(x)$ は次式で与えられる:

$$(6.5) \quad \psi(x) = |M_T - \alpha I_\nu| = |K_0 - \alpha I_6|^{\phi_0} \cdot |K_1 - \alpha I_3|^{\phi_1} \cdot |K_2 - \alpha|^{\phi_2} \cdot |K_f - \alpha I_6|^{\phi_f}.$$

REFERENCES

- [1] Chakravarti, I. M. (1956). Fractional replication in asymmetrical factorial designs and partially balanced arrays. Sankhyā 17 143-164.
- [2] Hoke, A. T. (1975). The characteristic polynomial of the information matrix for second-order models. Ann. Statist. 3 780-786.

- [3] James, A. T. (1957). The relationship algebra of an experimental designs. *Ann. Math. Statist.* 28 993-1002.
- [4] Kuwada, M. (1977). Balanced arrays of strength 4 and balanced fractional 3^m factorial designs. Submitted to *J. Statist. Planning Inf.*
- [5] Shirakura, T. (1977). Contributions to balanced fractional 2^m factorial designs derived from balanced arrays of strength 2ℓ . *Hiroshima Math. J.* 217-285.
- [6] Shirakura, T. and Kuwada, M. (1975). Note on balanced fractional 2^m factorial designs of resolution $2\ell+1$. *Ann. Inst. Statist. Math.* 27 377-386.
- [7] Srivastava, J. N. and Chopra, D. V. (1971). On the characteristic roots of the information matrix of 2^m balanced factorial designs of resolution V, with applications. *Ann. Math. Statist.* 42 722-734.
- [8] Yamamoto, S., Shirakura, T. and Kuwada, M. (1976). Characteristic polynomials of the information matrices of balanced fractional 2^m factorial designs of higher $(2\ell+1)$ resolution. "Essays in Probability and Statistics" in honor of Professor J. Ogawa's 60-th birthday (Ed., S. Ikeda et al.).