

波動方程式に対する混合問題について

京大理 宮武貞夫

§1.序. 我々は 次の様な波動方程式に対する 初期一境界
値問題

$$(1) \begin{cases} P u = (D_x^2 + D_y^2 - D_t^2) u = f(x, y, t), & x > 0, t > 0 \\ B u \Big|_{x=0} = (D_x + b D_y - c D_t) u \Big|_{x=0} = g(y, t), & x = 0, t > 0 \\ D_t^j u \Big|_{t=0} = u_j(x, t), \quad (j = 0, 1), & x > 0, t = 0 \end{cases}$$

の L^2 -well-posedness について考えよう。特に $b = 0$ の時は、 b, c が 複素定係数の場合の必要条件について 直接的な形で 記述しよう。より一般的な形については、実係数の場合の十分条件の議論も含めて、後ほどに譲る事にして、 $b = 0$ の複雑さをさせて、壁方向も一変数として上記の形で考えていい。まず、 L^2 -well-posedness という言葉から明確にしていこう。本来、 L^2 -well-posedness とは、混合問題についても、次のような発展方程式 type の解の連続性が成り立つ事である。即ち、初期値を リボレフ space にとった時、任意時間以後

の解も初期値に連續的に依存して、同一 "Sobolev space" の中で "発展" している事を意味するものとしよう。例えば "regularly hyperbolic operator" に対する Cauchy 問題の様にセミグルーパー的取り扱いが出来る場合はもちろん L^2 -well-posed である。波動方程式に対する Neumann 問題でも右辺 g が 0 の場合にはセミグルーパー的取り扱いが、右辺 g が、 g 加恒等的には 0 ではない場合には、もはや、線型性がなくため、セミグルーパー的取り扱いは出来ないが、発展方程式 type の評価が得られてる (c.f. [2])。[2] の中では, b, c が real の時に限って、(1) が、発展方程式 type の評価が成りたつ事と、(1) の初期値が 0 の場合、 u を $t < 0$ に 0 で延長した ($g = 0$ の場合に)

$$(1)' \begin{cases} Pu = f & , x > 0, -\infty < t < \infty \\ Bu = 0 & , x = 0 \quad -\infty < t < \infty \end{cases}$$

・発展方程式 type の評価を時間に関して積分して得られ
た形に対応する次の評価:

$$(2) \gamma \|u\|_{x,y}^2 \leq \frac{\text{Const.}}{\gamma} \|Pu\|_{0,y}^2, \text{ for } \gamma > 0,$$

$$\left(\text{即ち } \|u\|_{x,y}^2 = \sum_{i+j+|k|+l=k} \| \gamma^i D_x^i D_t^j D_y^k e^{-\gamma t} u \|^2_{L^2(x,y,t)} \right)$$

が成立する事とか 同等である事が議論されている。けれども、その同等性は 全体の解析を通して得られたもので、單に一方から他方が積分して得られるという様なものではない。
・ PPS, b, c が real の場合. $c \geq |b|$. という条件を

中立ちとして、その同等性が示された。更に例をあげると
Cauchy 問題の場合には、発展方程式 type の評価と (2) の
評価の同等性は、regularly-hyperbolicity を通じて得られ
るまでのである。そのようなわけではあるが、 b, c 複素係数の
場合にも、とりあえす (2) が成り立つ事でもって L^2 -well
posed と呼ぶことにしよう。次の定理を得る。

定理 (1) が L^2 -well-posed であるための必要十分条件は
次の 1), 2) がともに成り立つことである。 $(\alpha = c + b, \beta = c - b)$

1) $|Re \alpha| + |Re \beta| \neq 0$ ならば

$$A = \begin{pmatrix} 2Re\alpha & Im(\bar{\alpha}\beta) \\ Im(\bar{\alpha}\beta) & 2Re\beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\alpha_1 & (\alpha_1\beta_2 - \beta_1\alpha_2) \\ (\alpha_1\beta_2 - \beta_1\alpha_2) & 2\beta_1 \end{pmatrix} \geq 0.$$

但し $\alpha = \alpha_1 + i\alpha_2, \beta = \beta_1 + i\beta_2, \alpha_1, \alpha_2, \beta_1, \beta_2$ real.

2) $|Re \alpha| + |Re \beta| = 0$ ならば

$$1 + \alpha_2\beta_2 > 0.$$

又その問題 (1) は発展方程式 type の解の連続性が
成り立ち、解の存在定理が成り立つ。

その中で“上記の定理の 必要条件 の部分の証明の方針を次
の節で述べよう。フルヴィットが常微分方程式の解の安定
性の議論をする時によく用いられるのはエルミートの定理「多項
式の根がすべて上半空間にある条件」が、これは偏微分方程

式の議論にも有用な働きをする事が示される。その特異な点は、後者では、実軸まで"迄"の上半空間を問題とする事である。たゞ、エルミートの定理にまで"帰着するまで"に議論の積み重ねが必要となる。これを要約すれば、いわゆるロバチスキードeterminantに關係して導かれる無理方程式を、双曲型非ニーフリード変換と呼ばれる、等角写像の変換と、branchを指定した平方根の変換により、多項式に帰着させる操作が我々の議論の中心となる。

§2. 証明の要点

1. (1)' を Fourier - Laplace 変換をすると

$$(3) \begin{cases} P(\tau, \eta, D_x) \hat{u}(x) = \hat{f}(x) \\ B(\tau, \eta, D_x) \hat{u}(x) \Big|_{x=0} = 0, \end{cases}$$

となる。ここで $\hat{u}(x) = \hat{u}(\tau, \eta, x)$ etc. と略記した。(3)の解を

$$\hat{u}(x) = \int_0^{\infty} G(\tau, \eta, x, x') \hat{f}(x') dx' = G \hat{f}$$

と書こう。更に $G = G_0 + G_c$ と分けて考えよう。

$$G_0 = \frac{1}{2\pi} \int \frac{e^{i(x-x')\xi}}{P(\tau, \eta, \xi)} d\xi$$

$$G_0 \hat{f} = u_0 \text{ と書く。 } u = u_0 + v \text{ とする。}$$

$$(4) \begin{cases} P \hat{v} = 0 \\ B \hat{v} \Big|_{x=0} = B \hat{u}_0 \end{cases} \quad z=i \in P = P(\xi, \eta, D_x), \text{ etc.}$$

今 u_0 は τ に

$$\gamma |u_0|_{1,\gamma}^2 \leq -\frac{c}{\gamma} \|f\|_{0,\gamma}^2 \quad \text{for } \gamma > 0$$

が成り立つことは既に知られている。それ故 (4)について

$$(5) \gamma |v|_{1,\gamma}^2 \leq -\frac{c}{\gamma} \|f\|_{0,\gamma}^2 \quad \text{for } \gamma > 0$$

が示されれば、併せて目標とする energy 不等式が得出する。

それ故に、(5)を考慮すればよい。即ち $\hat{v} = G_c \hat{f}$ とすれば。

(5) は (Shirota-Agemi [1], R. Sakamoto [3])

$$(6) \|G_c\|_{L^2(L^2)} \left(= \|G_c\|_{L^2(x, x')} \right) \leq \frac{C}{\gamma} \quad \text{for}$$

$$\text{all } (\tau, \eta) \text{ s.t. } |\tau|^2 + |\eta|^2 = 1 \quad \gamma = -I_m \tau > 0.$$

と同様であるが、留数計算等により

$$(7) G_c = e^{-iy\bar{\beta}_-} e^{ix\bar{\beta}_+} (\bar{\beta}_- - \bar{\beta}_+)^{-1} B(\bar{\beta}_-) B(\bar{\beta}_+)^{-1}$$

と計算されるから、(6)の最初の等号が従う。さて次の
波动方程式の根の性質に注意しよう。

$$(8) \quad |\operatorname{Im} \tilde{\gamma}_+| |\operatorname{Re} \tilde{\gamma}_+| \geq \exists^* (\text{positive constant}) \quad \checkmark$$

証明は略すが、実際計算により確かめることも出来る。(8)より、
(7)を(6)に代入したものの、一部を消去することによって、結局、
(5)と次の事とが同値であることが示せる。

$$(9) \quad \exists^* (\text{positive constant}) \quad \checkmark \leq (\operatorname{Im} \tilde{\gamma}_+) |B(\tilde{\gamma}_+)|$$

(9)式の右辺の $|B(\tilde{\gamma}_+)|$ は「いわゆる ベンチマーク determinant」と呼ばれるもので、 $\operatorname{Im} \tilde{\gamma}_+$ が 0 にならないければ、(9)式は。
 $|B(\tilde{\gamma}_+)|$ のみに対する条件であるか。 $(\operatorname{Im} \tilde{\gamma}_+)$ が hyperbolic の場合は、0 になる場合もある。その 0 になる場合(?)の時) との境目が、 $\tilde{\gamma}_+$ の singularity を与える所である。
その variety を中心に直接の解析を行う事は、いたずらに複雑さを増すのみであるけれども、何が双曲性に適合した、うまく処理の方法があるのかどうかと思われる。
それから 1 の最後に言及した事柄である。

2. (9) から従う 定性的な性質とて次の事柄に注意しよう。

$$\begin{cases} \text{(I)} & \gamma > 0 \quad \text{時は} \quad |B(z_+)| \neq 0 \\ \text{(II)} & \{(\sigma, \gamma), \sigma^2 - \gamma^2 > 0\} \text{ かつ } \gamma = 0 \text{ の } |B(z_+)| \neq 0 \\ \text{(III)} & \{(\sigma, \gamma), \sigma^2 - \gamma^2 < 0\} \text{ かつ } \gamma = 0 \text{ の } |B(z_+)| \neq 0 \text{ を除く} \end{cases}$$

(I)(II)(III) は (9) が成り立つための 必要条件であるか。 (I)(II)(III) をうまく処理する事により、 後少く注意すれば、 (9) の必要十分条件が導き出せる。 さて

$$B(z_+) = \sqrt{\tau^2 - \gamma^2} + b\gamma - c\tau = 0$$

を参考よう。 同様性に注意して、

$$(10) \begin{cases} (1) \sqrt{\mu^2 - 1} = c\mu - b & , (\mu = \frac{\tau}{\gamma}, \gamma > 0) \\ (2) \sqrt{\mu^2 - 1} = -(c\mu - b) & , (\mu = \frac{\tau}{\gamma}, \gamma < 0) \end{cases}$$

の二つの式を参考るのが合理的である。 (10) 式について (I)
(II) (III) より次の事が分かりた。

$$(11) \begin{cases} (1) (10), (1) \text{ は } -Im\mu > 0 \text{ に根を持たる, (I)より} \\ \mu \text{ の real 軸上では } |\mu| > 1 \text{ の根を持たる, (II)より} \end{cases}$$

- (2) (10) の (1) より $-Im\mu < 0$ に根を持つ。 (I)より
 μ の real 軸上で $|\mu| > 1 + 3$ 根を持つ。 (II)より
- (3) (10) の (1), (2) 共に μ の real 軸上では $|\mu| \leq 1 + 3$ 根を持つても良。

(11) の事實を一つの代数式、かく上半平面に根を持つという条件に帰着せよう。そのためには次の変換を考える。

$$\mu \rightarrow z \rightarrow w$$

$$(12) \quad \mu = \frac{1-z}{z+1}$$

$$(13) \quad w^2 = z \quad w: \text{下半平面} \text{ 中心に考える。}$$

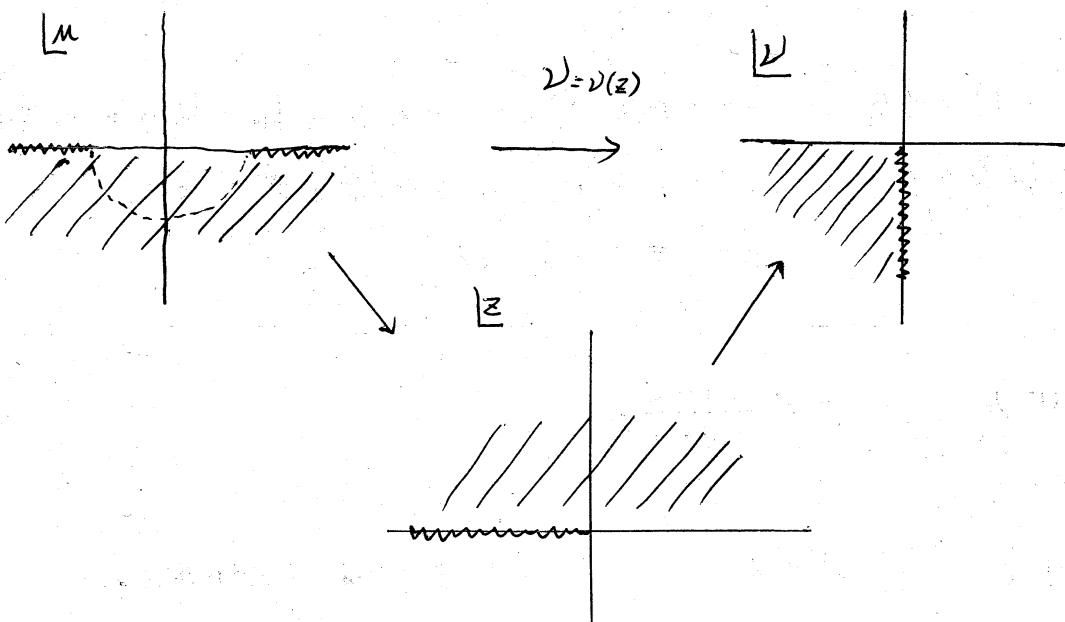
$$\begin{cases} (10) \text{ の } (1) \text{ に對して } z \text{ 上半 } \longrightarrow w \text{ 第3象限} \\ (10) \text{ の } (2) \text{ に對して } z \text{ 下半 } \longrightarrow w \text{ 第4象限} \end{cases}$$

まず (12) の性質をまとめておこう。

- (14) $\left\{ \begin{array}{l} \text{(i) 逆変換も同じ型} \quad z = \frac{1-\mu}{\mu+1} \quad (\because \mu+1 = \frac{z+1}{z-1}) \\ \text{(ii) 実軸} \rightarrow \text{実軸}, \quad i \rightarrow -i \quad \text{それ故に上半平面} \\ \rightarrow \text{下半平面} \text{ に移す。} \\ \text{(iii) 虚軸} \rightarrow \text{単位円}, \quad 0 \rightarrow 1 \quad \text{それ故に 円の内} \end{array} \right.$

(部を右半平面に移す。

(13)の変換は(1),(2)の場合と別々に考えていい。(11)にまとめていた事柄が"μからνへ変換する事により"どの様に變るかを見るために(10)の(1)の場合に対する図を書こう。



斜線の部分を"~"の部分に移す。

他方

$$\mu^2 - 1 = \frac{-4\nu^2}{(\nu^2 + 1)^2}$$

であるが個々に符号を考察すれば

$$(15), \quad \sqrt{\mu^2 - 1} = \frac{\mp 2i\nu}{\nu^2 + 1} \quad \begin{array}{l} (-1\pm i) \text{の場合}, \\ (+1\pm i) \text{の場合} \end{array}$$

(15) より (10) の (1) (2) 共に 同じ式

$$(16) \quad \frac{-2i\nu}{\nu^2+1} = c\left(\frac{1-\nu^2}{\nu^2+1}\right) - b$$

ここで、(1) は (16) が 第3象限と下半平面内の虚軸に根を持つ場合と等しい条件 が (11) の (1) に対応する。 (1) の (2) と併せて、(16) が 下半平面に根を持つ場合と等しい。 (16) 式は $\nu = -1$ の例外以外 ($\mu = \infty$) では。

$$(17) \quad \alpha \nu^2 - 2i\nu - \beta = 0 \quad \alpha = c + b, \quad \beta = c - b$$

と同じであり。上の事は (17) が 上半平面の実軸まで含めての範囲にすべての根を持つ条件に対応する。それを記述するためには次の Hermite の定理の拡張された形を使おう。

Lemma 今 \checkmark 多項式 $f(z) = 0$ の 根が real でない複素共役な根を持つ場合としよう。この時 $f(z) = 0$ の根がすべて 上半平面の実軸まで含めての 範囲に存在するための必要十分条件は、次の Bezout matrix が non-negative definite である事である。 それは。

$$G(f, -i\bar{f}) = -i \frac{f(x)\bar{f}(y) - f(y)\bar{f}(x)}{x-y} = \sum_{i,k}^{0 \ n-1} A_{i,k} x^i y^k$$

$A = (A_{ij})$ is symmetric (real), であるかの次の事がでいた,

$$A \geq 0 \Leftrightarrow f(z) \text{ かつ } z_i \quad I_m z_i \geq 0$$

L.

今の場合 $f(v) = \alpha v^2 - z_1 v - \beta$ が non real の複素数
其の根を持つ場合の必要十分条件は

$$\operatorname{Re} \alpha = \operatorname{Re} \beta = 0 \text{ と } 1 + \alpha_2 \beta_2 < 0$$

の場合に限られる。この場合は除外して。

$$(18) \quad \operatorname{Re} \alpha = \operatorname{Re} \beta = 0 \text{ と } 1 + \alpha_2 \beta_2 \geq 0$$

加続く。更に A を具体的に求めよ

$$(19) \quad A = \begin{pmatrix} 2\operatorname{Re} \alpha & I_m(\bar{\alpha}\beta) \\ I_m(\bar{\beta}\alpha) & 2\operatorname{Re} \beta \end{pmatrix} \geq 0$$

となる。即ち α, β が real とし、 $\operatorname{Re} \alpha = \operatorname{Re} \beta > 0$ とする。前
の条件になる。さて以上を課程は $\mu = \infty$ の場合の考察と
(9) と (I) (II) (III) の相異を吟味する (これは (9) のための必要
十分条件 即ち L^2 -well-posed (2) 式が成立) に対するための必要十分
条件が与えられる。それは單に (18) 式の ≥ 0 を > 0 にす
るだけであることが確かめられる。そのには、変換式 (12), (13) を個々
に考察吟味すればわかるが、証明は省略。上記の結果は

2階双曲型一般化拡張工次子 (y 方向多変数の形式).

References

- [1] R. Agemi - T. Shirota J. Fac. Sci. 21, No. 2 (1970), 133-151.
- [2] S. Miyatake J. Math. Kyoto. U. (to appear).
- [3] R. Sakamoto P. R. I. for Math. Sci. Kyoto Univ.
vol. 8, No. 2. (1972) 265 - 293