

閉曲面上の閉曲線群について

上智大 理工 寺阪英孝

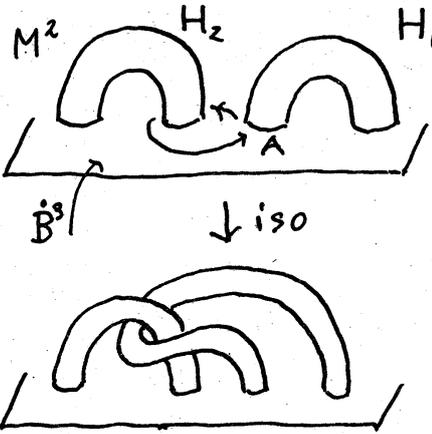
$M^2$  は genus  $n (\geq 2)$  の閉曲面 (2次元多様体) とし、 $M^2$  を  $M^2$  自身上に移す homeomorphism (以下 homeo と略す) を  $h$  とする。本論文は  $h$  を、以下で述べる基本的ないくつかの homeo の積として表わせるか、という問題を一つのめどとして、isotopy と homeo との関係、 $h$  の homology base による表現 matrix の諸性質、conjugate pair はなっている曲線群と matrix との関係、これらの応用、などを詳しく述べる。別に目新らしい事実はないが、何かのお役に立てば幸である。

§1.

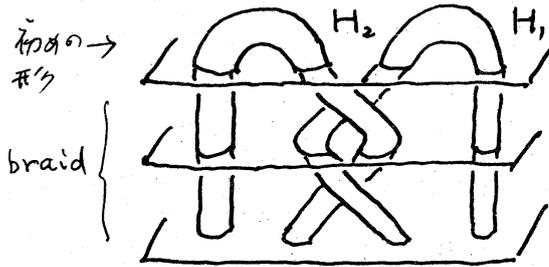
$M^2$  は、 $E^3$  内の球体 ball  $B^3$  に  $n (\geq 2)$  個の柄 (handle)  $H_i$  をつけた 3次元体  $M^3$  の境界  $M^2 = \partial M^3$  として、 $E^3$  内で標準的な形で実現してあるものと考え、 $M^3$  の柄  $B^3$  の表面上でよびよす isotopy により、 $M^2$  の基本的と思われる homeo を求めるつもりなので、その図形的な表示をまず示す。

(i) “くぐる”変換

柄  $H_1$  を  $B^3$  上で動かして,  $H_2$  の下をくぐって元に戻る

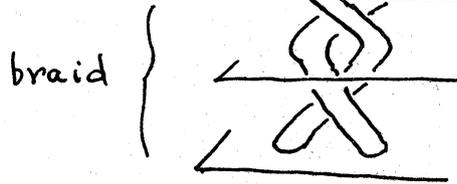
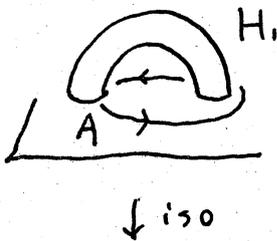


$E^3$  の ambient isotopy を考える。これは右図のように,  $H_1, H_2$



の両足を伸ばして行く図を画くと, 動きがよく分る。右図は組み紐 (braid) の形に存してゐるのに注意。

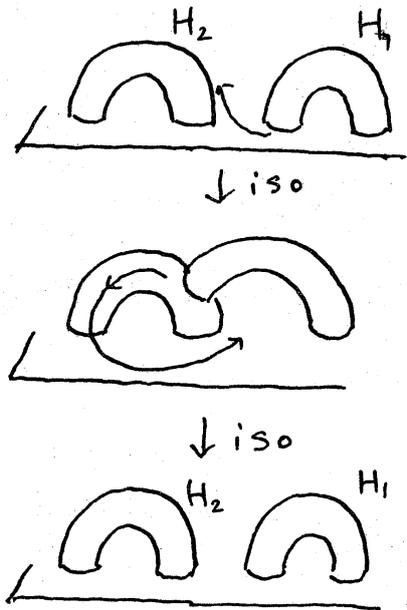
(ii) “ぬける”変換



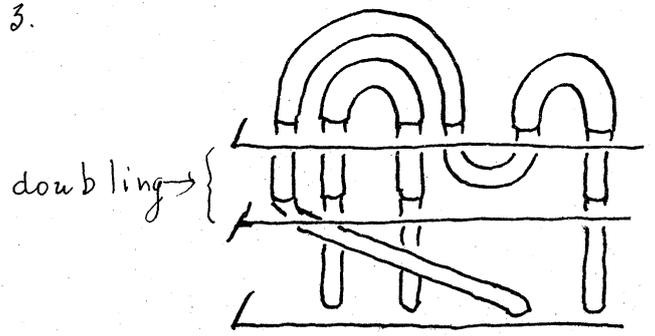
左図のように自身を周るとき柄は必ずぶついてもぬけるわけではないが, ぬけることもできる。柄を  $B^3$  上では動かすことはぬけるのは, 次の  $\delta$  が考える。

(iii) “ねじる” 変換

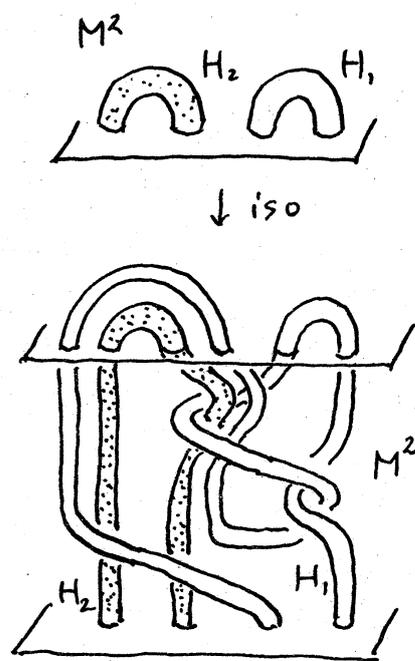
$H_1$  を  $H_2$  を越えて,  $M^2$  内に戻す ambient isotopy がある.



ある段階で  $H_2$  の double をつくり,  $H_1$  とつなぐ = とし,  $H_1$  が  $H_2$  を越える = とか 右図で表わせる.

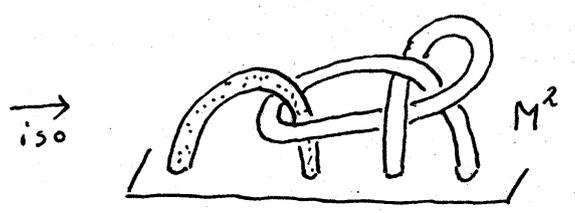


以上3種の isotopy を組合せると, 例えば左図から下の



右図F1のようになり,  $M^2$  は一見絡み合, 2次元空間に見えるものの isotopy して移れる = とか合かる.

向1 braid theory との関係如何.



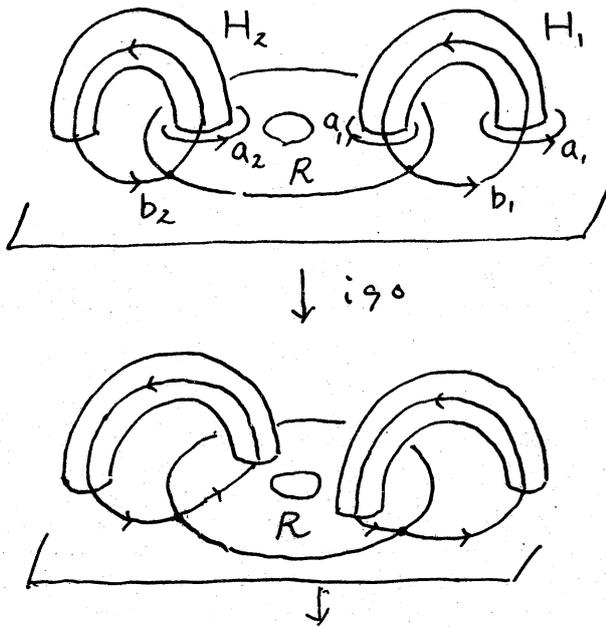
§ 2.

$M^2$  の iso と homeo. Homology base の変換

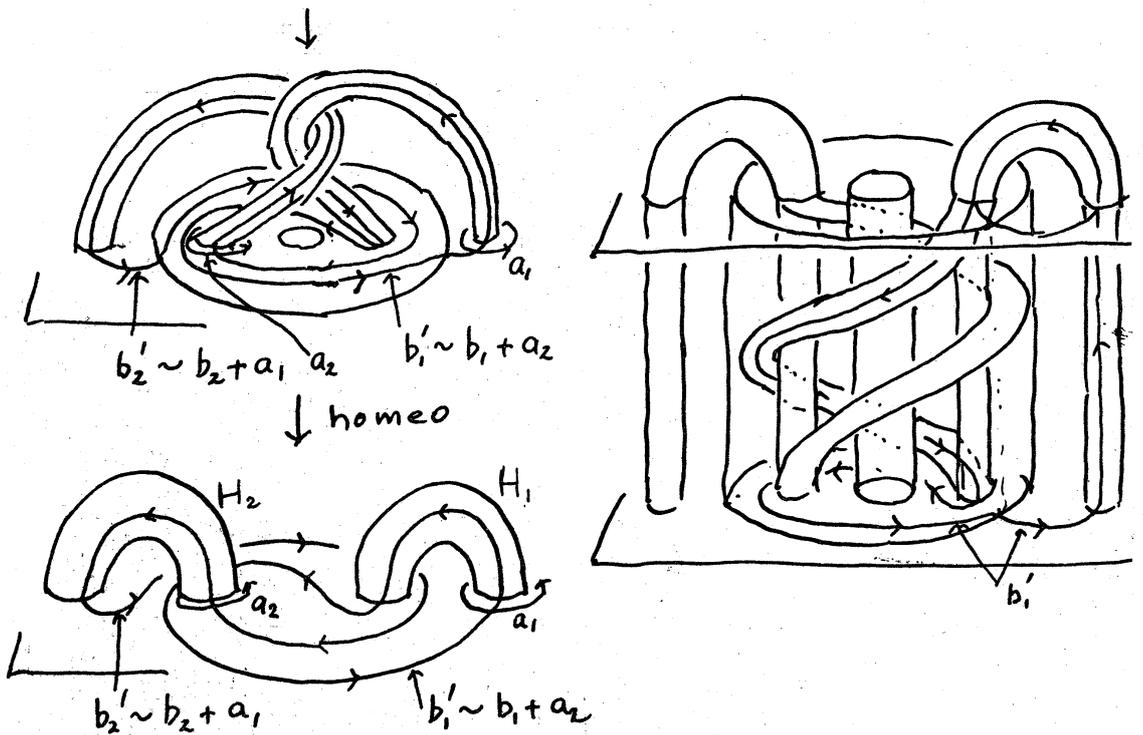
$M^2$  の homology base を仮りに  $(a_1, b_1), (a_2, b_2), \dots, (a_n, b_n)$  で表わす. このとき,  $a_i$  は  $M^3$  内には円盤が張れるものとする.

§ 1 で考えた "くぐる", "ぬける", "わたる" はいよいよ最後の handle 上の homeo を写収ることにしよう.  $M^2$  の  $M^2$  自身上の homeo になることがいえる. この homeo を今後, "くぐる", "ぬける", "わたる" homeo と呼ぶことにし, この § では 2 のような homeo として  $(a_i, b_i)$  がどう変化するかを調べる. 便宜上,  $H_i, H_j$  間ではなく,  $H_1, H_2$  の対にだけだけ考えることにする.

(i) "くぐる".



$H_1, H_2$  の片足だけを含む環状領域  $R$  を作り, その周本の上外部は不動とし, 内部だけの isotopy で足を一周させて元に戻す. 足だけの運動は次の如く具体的に画ける

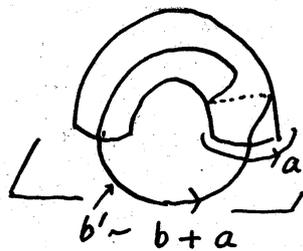


左上図は最終の、 $\cong$  である homeo 12 f, 2 絡み合 "を" と  
 , 下の "Y" 下の図.  $\cong = \tau(a_1, b_1), (a_2, b_2) \delta' (a_1', b_1')$   
 $(a_2', b_2')$  の移,  $\tau$  と  $\delta'$  の " << " は

$$a_1' \sim a_1, \quad b_1' \sim b_1 + a_2$$

$$a_2' \sim a_2, \quad b_2' \sim b_2 + a_1.$$

(ii) "収める"



$\cong$  は 2 頁 の図  $\tau$  (左図)  $\tau$  の f < .

$(a, b)$  の  $(a', b')$  の移  $\tau$  の f

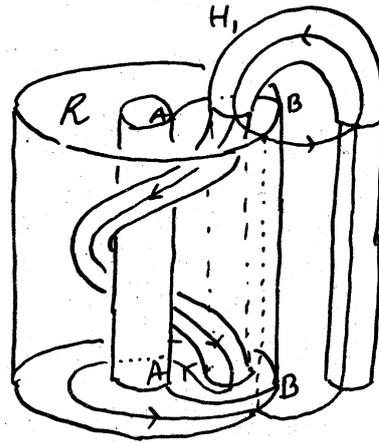
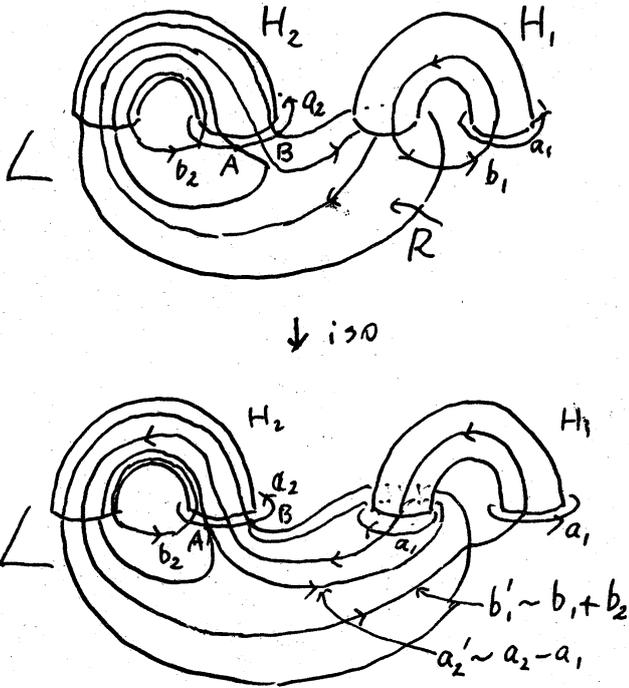
$$a' \sim a, \quad b' \sim b + a$$

となる.

(iii) "わたる"

$H_1$  の足を含み  $H_2$  を渡る環状領域  $R$  の中での isotopy を

行い、この isotopy の



(左の立体図)

とき、 $a_2$  上の弧  $\overline{AB}$  は  $H_1$  の足を周る弧に変わることに注意。

すると、 $M^2 \rightarrow M^2$  の homeo  $\tau'$  は

$$a'_1 \sim a_1, \quad b'_1 \sim b_1 + b_2$$

$$a'_2 \sim a_2 - a_1, \quad b'_2 \sim b_2$$

となることが分る。

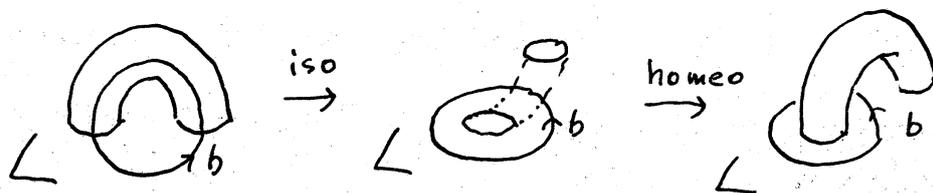
(iv) 柄の "反転"

$\delta_2$   $\tau'$  は考えなから、これは次の  $d$  i 反変換である。

handle を今、歩道橋と考えるとき、これを地下道に改めて

車を通らせ、更に地下道を車の通る陸橋にかえたとする。

の交点数は異なる。



## §3.

共役系 conjugate system と skew orthogonal matrix  $M^2$  の base  $(a_1, b_1), \dots, (a_n, b_n)$  を改めて  $(e_1, e_2), \dots, (e_{2i-1}, e_{2i}), \dots, (e_{2n-1}, e_{2n})$  と書く。

$M^2$  上の cycle (閉曲線)  $\alpha, \beta$  の homological の交点数を  $l(\alpha, \beta)$  と書くと、基本 cycle  $e_i$  同士の交点数は

$$(1) \begin{cases} l(e_{2i-1}, e_{2i}) = -l(e_{2i}, e_{2i-1}) = 1 \\ l(e_\lambda, e_\mu) = 0 \quad (\lambda, \mu \text{ が他の組合せのとき}) \end{cases}$$

だから、以後 homology を  $\sim$  で  $\tau \alpha = \tau'$  と表わすと

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= a^1 e_1 + a^2 e_2 + \dots + a^{2n} e_{2n} \\ \beta &= b^1 e_1 + b^2 e_2 + \dots + b^{2n} e_{2n} \end{aligned} \right\} \text{ 同値は}$$

$$\begin{aligned} l(\alpha, \beta) &= a^1 b^2 l(e_1, e_2) + a^2 b^1 l(e_2, e_1) + \dots \\ &= (a^1 b^2 - a^2 b^1) + \dots \end{aligned}$$

$$= \begin{vmatrix} a^1 & a^2 \\ b^1 & b^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a^3 & a^4 \\ b^3 & b^4 \end{vmatrix} + \dots + \begin{vmatrix} a^{2n-1} & a^{2n} \\ b^{2n-1} & b^{2n} \end{vmatrix}$$

よって

$$(2) \begin{cases} \beta = b^1 e_1 + b^2 e_2 + \dots + b^{2n-1} e_{2n-1} + b^{2n} e_{2n} \\ \tilde{\beta} = b^2 e_1 - b^1 e_2 + \dots + b^{2n} e_{2n-1} - b^{2n-1} e_{2n} \end{cases}$$

ここで  $\tilde{\beta} \in \frac{1}{i} \beta$  であるから、 $l(\alpha, \beta)$  は scalar product  $\alpha \tilde{\beta}$  :

$$(3) \alpha \tilde{\beta} = l(\alpha, \beta) = \begin{vmatrix} a^1 & a^2 \\ b^1 & b^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a^3 & a^4 \\ b^3 & b^4 \end{vmatrix} + \dots + \begin{vmatrix} a^{2n-1} & a^{2n} \\ b^{2n-1} & b^{2n} \end{vmatrix}$$

ここで  $\alpha \tilde{\beta} = -\beta \tilde{\alpha}$  であるから、 $\alpha \tilde{\beta}$  は  $\alpha$  と  $\beta$  の skew scalar product である。  $\alpha \tilde{\beta} = 0$  のとき、 $\alpha$  と  $\beta$  は skew orthogonal である。

homeo  $h : M^2 \rightarrow M^2$  を  $e_1, e_2, \dots, e_{2n}$  を  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  に移すように  $h$  を定め、 $l(\alpha_\lambda, \alpha_\mu) = l(e_\lambda, e_\mu)$  とする。

$$(4) \begin{cases} \alpha_{2i-1} \tilde{\alpha}_{2i} = 1 \\ \alpha_\lambda \tilde{\alpha}_\mu = 0 \quad (\text{他の場合}) \end{cases}$$

$\alpha_{2i-1}, \alpha_{2i}$  は conjugate pair である。

homeo  $h$  の matrix を表現すると

	$e_1$	$e_2$	$e_3$	$e_4$	...	$e_{2n-1}$	$e_{2n}$
$\alpha_1$	$a_1^1$	$a_1^2$	$a_1^3$	$a_1^4$		$a_1^{2n-1}$	$a_1^{2n}$
$\alpha_2$	$a_2^1$	$a_2^2$	$a_2^3$	$a_2^4$	...	$a_2^{2n-1}$	$a_2^{2n}$
$\alpha_3$	$a_3^1$	$a_3^2$	$a_3^3$	$a_3^4$		$a_3^{2n-1}$	$a_3^{2n}$
$\alpha_4$	$a_4^1$	$a_4^2$	$a_4^3$	$a_4^4$		$a_4^{2n-1}$	$a_4^{2n}$

$$h^{-1} \alpha_\lambda = \sum_{p=1}^{2n} a_\lambda^p e_p$$



$$\xi = \tau \quad A_{ij} = \begin{pmatrix} a_{2i-1}^{2j-1} & a_{2i-1}^{2j} \\ a_{2i}^{2j-1} & a_{2i}^{2j} \end{pmatrix} \quad a \text{ と } \xi$$

$$(5) \text{ は } \quad A = (A_{ij}) \quad \text{に } \tilde{A} = (\tilde{A}_{ji}) \text{ とすれば}$$

$$(8) \quad A \tilde{A} = (A_{ij})(\tilde{A}_{ji}) = \left( \sum A_{ip} \tilde{A}_{pj} \right) = 1. \quad \text{即ち}$$

(9)  $A = (A_{ij})$  が skew orthogonal とは (8) の成り立つる  $\Leftrightarrow$  である。

= 用を用いると容易に

定理 2.  $A, B = (B_{ij})$  が skew orthogonal ならば  $AB$  は skew orthogonal である。□

#### § 4

Skew orthogonal system の作り方

$e_1, e_2, \dots, e_{2n}$  を単位 vector とする実 vector 空間を  $V^{2n}$  とする。

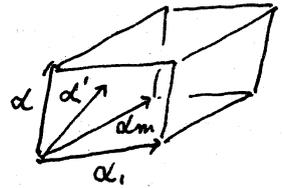
$m (\leq 2n)$  個の一次独立な整数 vector  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  がある linear subspace  $L(\alpha_1, \dots, \alpha_m)$  上のどの integer vector  $\xi$  も、整数係数  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  によつて

$$\xi = \lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \dots + \lambda_m \alpha_m$$

で表わされる時、 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  を素一次独立、略して 素独立 とし、 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  とする。と明かす (\* primely independent)

(10) 整数 vector  $\alpha, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  が一次独立で,  $\alpha$  の  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  による素独立な基底  $\alpha' \in L(\alpha, \alpha_1, \dots, \alpha_m)$  を適当に求めると  $L(\alpha', \alpha_1, \dots, \alpha_m) = L(\alpha, \alpha_1, \dots, \alpha_m)$  であり  $\alpha', \alpha_1, \dots, \alpha_m$  は素独立であるようにできる。

( $\alpha, \alpha_1, \dots, \alpha_m$  からできる超平行多面体中には  $L(\alpha_1, \dots, \alpha_m)$  に最も“近い” vector  $\alpha'$  を探せばよい。) (10) から容易に



定理 3. 整数 vector  $\alpha_1, \dots, \alpha_m$  に関する  $m$  次の行列は同値である:

- (i)  $\alpha_1, \dots, \alpha_m$  は素独立である。
- (ii)  $\alpha_{m+1}, \dots, \alpha_{2n}$  を求めて  $\alpha_1, \dots, \alpha_{2n}$  が素独立であるようにできる。(= のとき (iii) が成立つ)
- (iii)  $\alpha_{m+1}, \dots, \alpha_{2n}$  を求めて  $\det |\alpha_1, \dots, \alpha_{2n}| = 1$  であるようにできる。(= のとき (ii) が成立つ)
- (iv) matrix  $(\alpha_1, \dots, \alpha_m)$  の  $n$  個の  $m$  次の部分行列式は最大公約数が 1 である。□

= 以上 )

定理 4.  $\alpha_1, \alpha_3, \alpha_5, \dots, \alpha_{2i-1}$  ( $1 \leq i \leq n$ ) が (i) 且  $\alpha_2, \dots, \alpha_{2n}$  は skew orthogonal, (ii) 素独立, ならば, 適当に  $\alpha_2, \alpha_4, \dots, \alpha_{2n}$  を加えて,  $\alpha_{2k-1}, \alpha_{2k}$  が conjugate pair



とおけると, (13) および (3), (4) から  $\xi \tilde{\alpha}_1 = 0$  即ち

$-1 = 0$  に矛盾 故に  $\xi, \alpha_1, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1}$  は一次独立.

ii) 次に  $L(\xi, \alpha_1, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1})$  から  $\xi'$  を求め,  $\xi', \alpha_1, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1}$  が素独立である事を示す.

$$\xi = x \xi' + a_1 \alpha_1 + a_2 \alpha_3 + \dots + a_i \alpha_{2i-1}$$

これより, 両辺に  $\tilde{\alpha}_1$  をかけると (13) から

$$-1 = x \xi' \tilde{\alpha}_1, \quad \therefore x = \pm 1$$

$$\therefore \pm \xi' = \xi - (a_1 \alpha_1 + \dots + a_i \alpha_{2i-1})$$

$$\therefore L(\alpha_1, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1}, \xi') = L(\alpha_1, \dots, \alpha_{2i-1}, \xi)$$

故に  $\xi', \alpha_1, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1}$  は素独立. 従って  $\alpha_2 = \xi$

とおけると (13) から  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_{2i-1}$  から (i)

$\alpha_1 \tilde{\alpha}_2 = 1$  の外は skew orthogonal, (ii) 素独立になる.

以下同様にして  $\alpha_4, \alpha_6, \dots, \alpha_{2i}$  を求め,

$$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \dots, \alpha_{2i-1}, \alpha_{2i} \quad \text{とおくと}$$

$\alpha_{2k-1}, \alpha_{2k}$  は conjugate pair, 他は互いに skew orthogonal, 全体として素独立である事を示す.

このとき,  $i < n$  ならば,  $\alpha_1, \dots, \alpha_{2i}$  が素独立である

を示す.  $\alpha_{2i+1}, \dots, \alpha_{2n}$  を求め  $\alpha_1, \dots, \alpha_{2i}, \alpha_{2i+1}, \dots,$

$\alpha_{2n}$  が素独立である事を示す.  $\xi = \alpha_{2i+1}$

$$\alpha_{2n+1} = (-\alpha_{2i+1} \tilde{\alpha}_2) \alpha_1 + (\alpha_{2i+1} \tilde{\alpha}_1) \alpha_2 + \dots + (\alpha_{2i+1} \tilde{\alpha}_{2i-1}) \alpha_{2i} + \alpha_{2i+1}$$

とおけると,  $\alpha_{2i+1} \tilde{\alpha}_1 = 0, \dots, \alpha_{2i+1} \tilde{\alpha}_{2i} = 0$  となる.

今までのと同様の条件が満たされる  $\alpha_i, \alpha_{2i+2}$  が示す。

よって full conjugate system が示す。□

この定理とその証明から、次の一般の定理が導かれる：

定理 5. (i)  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{2m-1}, \alpha_{2m}$  は  $\alpha_{2\lambda-1}, \alpha_{2\lambda}$  が conjugate pair であり、(ii) 他の組合せは skew orthogonal (iii)  $\alpha_1, \dots, \alpha_{2m}, \alpha_{2m+1}, \alpha_{2m+3}, \dots, \alpha_{2m'+1}$  は素独立ならば、これを full conjugate system  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{2n}$  まで拡大できる。 ( $n = m=0, m'=0, m=m'=0$  であるとき、これは) □

§5

基本 homeo の matrix

(i) “<<” は、 $H_i$  が  $H_j$  と “<<” (逆と同い) 向きの変位

$e_1, e_2, \dots, e_{2i-1}, e_{2i}, e_{2j-1}, e_{2j}, \dots$  ( $\epsilon = \pm 1$ ) と、両方の “反転” とを考慮すると、

$\alpha_1$	1			
$\alpha_2$		1		
$\alpha_{2i-1}$			1	$\epsilon$
$\alpha_{2i}$				$(\epsilon)$
$\alpha_{2j-1}$			$\epsilon$	1
$\alpha_{2j}$			$(\epsilon)$	

(空所は 0)

( $\epsilon$  が  $(\epsilon)$  のときのみは 0)

$$\begin{cases} \alpha_{2i-1} = e_{2i-1} + \epsilon e_{2j}, & \alpha_{2i} = e_{2i} \\ \alpha_{2j-1} = e_{2j-1} + \epsilon e_{2i}, & \alpha_{2j} = e_{2j} \end{cases}$$

又は ( $\epsilon = \pm 1$ )

$$\begin{cases} \alpha_{2i-1} = e_{2i-1}, & \alpha_{2i} = e_{2i} + \epsilon e_{2j-1} \\ \alpha_{2j-1} = e_{2j-1}, & \alpha_{2j} = e_{2j} + \epsilon e_{2i-1} \end{cases}$$

( $\epsilon = \pm 1$ )

matrix については左の通り。

(ii) "収める" は次の二通りを考える。

	$l_{2i-1}$	$l_{2i}$
$\alpha_{2i-1}$	/	$\varepsilon$
$\alpha_{2i}$	$(\varepsilon)$	/

$$\alpha_{2i-1} = l_{2i-1} + \varepsilon l_{2i}, \quad \alpha_{2i} = l_{2i} \quad (\varepsilon = \pm 1)$$

または

$$\alpha_{2i-1} = l_{2i-1}, \quad \alpha_{2i} = l_{2i} + \varepsilon l_{2i-1} \quad (\varepsilon = \pm 1)$$

( $\varepsilon, (\varepsilon)$  のどちらかは 0)

(iii) "巾たる" は次の二通りを考える。

	$l_{2i-1}$	$l_{2i}$	$l_{2j-1}$	$l_{2j}$
$\alpha_{2i-1}$	/		$-\varepsilon$	
$\alpha_{2i}$		/		$(-\varepsilon)$
$\alpha_{2j-1}$	$(\varepsilon)$		/	
$\alpha_{2j}$		$\varepsilon$		/

$$\begin{cases} \alpha_{2i-1} = l_{2i-1} - \varepsilon l_{2j-1}, & \alpha_{2i} = l_{2i} \\ \alpha_{2j-1} = l_{2j-1}, & \alpha_{2j} = l_{2j} + \varepsilon l_{2i} \end{cases}$$

または  $(\varepsilon = \pm 1)$

$$\begin{cases} \alpha_{2i-1} = l_{2i-1}, & \alpha_{2i} = l_{2i} - \varepsilon l_{2j} \\ \alpha_{2j-1} = l_{2j-1} + \varepsilon l_{2j}, & \alpha_{2j} = l_{2j} \end{cases}$$

(空欄は 0) ( $\varepsilon, -\varepsilon$ ) か ( $(\varepsilon), (\varepsilon)$ ) のどちらか 0.  $(\varepsilon = \pm 1)$

すく確かめられるよに

定理 6 "くくる", "収める", "巾たる" の matrix は  $\mathbb{R}^n$  上

skew orthogonal である。□

より簡単な為  $n=2$  の場合について "くくる, 収める, 巾たる" の homeo を考えてみると, 空欄は 0 と 1 である。

$$\left\{ \begin{aligned} \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline / & / \end{array} \right) &= A^{\varepsilon}, & \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline -\varepsilon & / \end{array} \right) &= B^{\varepsilon 0}, & \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline \varepsilon & / \end{array} \right) &= B^{0\varepsilon} \\ \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline \varepsilon & / \end{array} \right) &= A_{\varepsilon 1}, & \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline -\varepsilon & / \end{array} \right) &= B_{0\varepsilon}, & \left( \begin{array}{c|c} / & \varepsilon \\ \hline \varepsilon & / \end{array} \right) &= B_{\varepsilon 0} \end{aligned} \right.$$

(14)  $\left( \begin{pmatrix} & & & \varepsilon \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix} = D^{\varepsilon}, \begin{pmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \varepsilon \end{pmatrix} = D_{\varepsilon} \right)$  の8種がある.

すると elementary 変換

(15)  $B^{\varepsilon 0} D_{11} D^{-1} B^{\varepsilon 0} D'' D_{-11} = 1 \therefore \begin{cases} B^{\varepsilon 0} = D_{11} D^{-1} B^{\varepsilon 0} D'' D_{-11} \\ B^{\varepsilon 0} = D'' D_{-11} B^{\varepsilon 0} D_{11} D^{-1} \end{cases}$  (dual)

$B_{\varepsilon 0} D'' D_{-11} B_{0\varepsilon} D_{11} D^{-1} = 1 \therefore \begin{cases} B_{\varepsilon 0} = D'' D_{-11} B_{0\varepsilon} D_{11} D^{-1} \\ B_{0\varepsilon} = D_{11} D^{-1} B_{\varepsilon 0} D'' D_{-11} \end{cases}$  (dual)

即ち

定理7. "収める" かつ "わたる"  $\Leftrightarrow$  "くくる"  $\square$

さて, "収める", "わたる" は skew orthogonal matrix を表わせるから, 定理2を用いると, 次の定理が証明できる:

定理8. Skew orthogonal matrix は "わたる", "収める" の両 skew orthogonal matrix の積で表わせる.

(証)

	$e_1$	$e_2$	$e_3$	$e_4$
$\alpha_1$	$a_1^1$	$a_1^2$	$a_1^3$	$a_1^4$
$\alpha_2$	$a_2^1$	$a_2^2$	$a_2^3$	$a_2^4$

$\rightarrow$  は "収める" matrix  $A^{\varepsilon}, A_{\varepsilon 1}$  (14) の参照 12 p, 2

$\alpha_1$	$d_1$	0	$d_2$	0
$\alpha_2$	*		*	

$\leftarrow$  12 頁参照.  $d_i = (a_i^{2i-1}, a_i^{2i})$   
 $\therefore (d_1, d_2, \dots, d_n) = 1$  かつ  $B^{\varepsilon 0}, B_{0\varepsilon}$

$\alpha_1$	1	0	0	0
$\alpha_2$	$a_2^1$	$a_2^2$	*	*

$\leftarrow$  12 頁参照.  
 すると

$$\begin{array}{c} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{array} \begin{array}{|cc|cc|} \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline a_2^1 & 1 & * & \\ \hline \end{array}$$

$$1 = \alpha_1 \cdot \tilde{\alpha}_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ a_2^1 & a_2^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ * & \end{vmatrix} + \dots$$

$$\therefore a_2^2 = 1$$

$$\begin{array}{c} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{array} \begin{array}{|cc|cc|} \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & a_2^3 & 0 \\ \hline \end{array}$$

← ± matrix は Ael ( 旋 ) 2 左に

なる.  $(a_2^1 = 0, a_2^{2i} = 0), i = 2, \dots$

$d_i = (a_3^i, a_4^i), \text{ etc. } = \text{in } B_{\epsilon_0}$

$$\begin{array}{c} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \\ \alpha_4 \end{array} \begin{array}{|cc|cc|} \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline a_3^1 & a_3^2 & * & \\ \hline a_4^1 & a_4^2 & & \\ \hline \end{array}$$

←  $\tau$ , 左になる\*) である  $\lambda \geq 3$  のとき

$$(i) 0 = \alpha_1 \tilde{\alpha}_\lambda = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ a_\lambda^1 & a_\lambda^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ a_\lambda^3 & a_\lambda^4 \end{vmatrix} + \dots$$

$$\therefore a_\lambda^2 = 0$$

$$(ii) 0 = \alpha_2 \tilde{\alpha}_\lambda = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ a_\lambda^1 & a_\lambda^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ a_\lambda^3 & a_\lambda^4 \end{vmatrix} + \dots$$

$$a_\lambda^1 = 1. \text{ 従って、左の形が得}$$

られる。

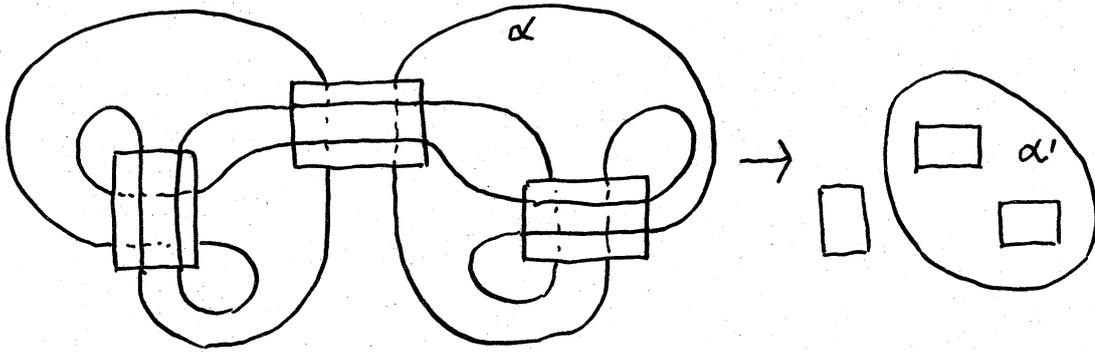
以下同様にして 1 が得られる。□

\*) 便宜上  $B_{\epsilon_0}$  (  $\ll \epsilon$  ) を用いるが、定理 9 によつて、 $\tau$  “收める” と “収まる” の置き換えが出来る。

定理 9. homeo は homological に “収まる” “収める” (または “ $\ll$ ” “ $\ll$ ”) の積として表わすことが出来る。□

問 2  $\tau$  の系は homotopical に成立するだろうか。

図3 単一曲線  $\alpha$  が  $\sim 0$  のとき,  $M^2$  上の基本変形  
 くぐる, わいる, わたるで  $\alpha$  を, handle を "わ左,  
 っ左り, くく, 左りしない"  $\alpha'$  に: 変形できなかいかな?



( $\square$  は handle を上から見た図) (この図は演習問題)

今  $\alpha$  が  $\sim 0$  とおき,  $M^2$  上の conjugate pair になる曲線  
 は  $\alpha$  のようなものが存在するが,  $\alpha$  については次の定理がある

定理 (金子哲夫氏)  $\alpha = a_1 e_1 + \dots + a_{2n} e_{2n}$  と  $\sim 0$  である

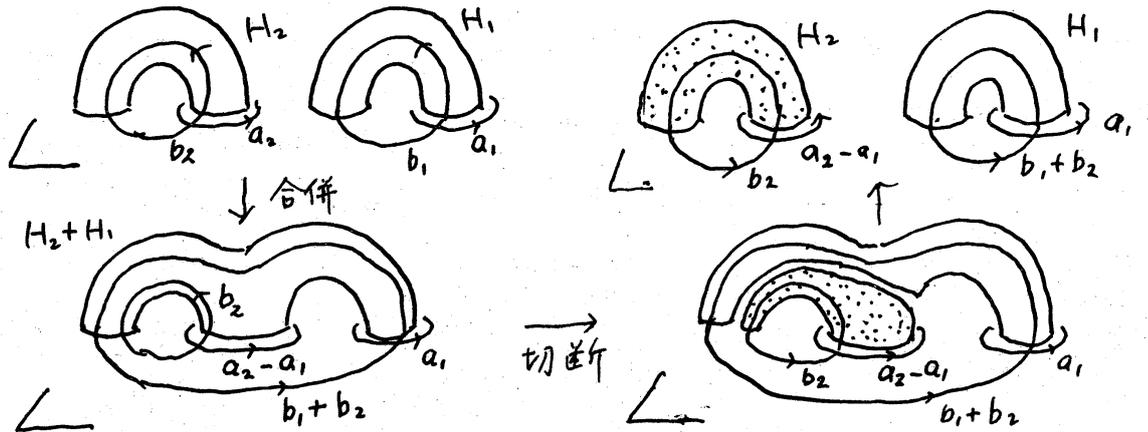
と  $\sim 0$  である単一曲線が存在する条件は  $(a_1, a_2, \dots, a_{2n})$   
 $= 1$  である。

## §6

handle を分離する操作

"わたる" homeo は特に重要な意味をもち, これは  $M^2$  の  
 $\alpha$  handle を切り取る操作が homological にこれと同じな  
 かさである。

次頁の図で, 柄  $H_1$  を裏かして  $H_2$  と合併させ,  $\alpha$  を別の  
 の切口によって  $\alpha$  の柄に切断すると, 基本 cycle  $(a_1, b_1)$



(handle の合併と切断)

$(a_2, b_2)$  は  $(a_1, b_1+b_2), (a_2-a_1, b_2)$  と  $\sim$  である cycle に移る。この変形は "わらる" と同じである。すると "合併" と "切断" の繰返は "わらる" matrix の積で表わせる = とはなるが、今はこの matrix を次のように分けて書くことが易い。

基底	$a_1$	$a_2$	$a_i$	$a_j$	$a_n$	$b_1$	$b_2$	$b_i$	$b_j$	$b_n$
基底	$e_1$	$e_3$	$e_{2i-1}$	$e_{2j-1}$	$e_{2n-1}$	$e_2$	$e_4$	$e_{2i}$	$e_{2j}$	$e_{2n}$
$\alpha_1 = a_1$	1									
$\alpha_2 = a_3$		1								
$\alpha_i = a_{2i-1}$			1	$(-\varepsilon)$						
$\alpha_j = a_{2j-1}$			$-\varepsilon$	1						
$\vdots$										
$\alpha_n = a_{2n-1}$					1					
$\beta_1 = a_2$						1				
$\beta_2 = a_4$							1			
$\beta_i = a_{2i}$								1	$\varepsilon$	
$\beta_j = a_{2j}$								$(\varepsilon)$	1	
$\vdots$										
$\beta_n = a_{2n}$										1

(空欄は 0)

新	→	$a_1, a_2, \dots, a_n$	$b_1, b_2, \dots, b_n$
↓	旧	$e_1, e_2, \dots, e_{2n-1}$	$e_2, e_4, \dots, e_{2n}$
$\alpha_1$	$\alpha_1$	$a_i^j$	$0$
$\alpha_2$	$\alpha_3$		
⋮	⋮		
$\alpha_n$	$\alpha_{2n-1}$		
$\beta_1$	$\alpha_2$		
$\beta_2$	$\alpha_4$		
⋮	⋮		
$\beta_n$	$\alpha_{2n}$		

従って  $\tau$  の積は左の  $\delta$  に残り, (5) は簡単に

$$(a_i^j)(b_j^k) = 1 \quad (\text{単位行列})$$

に帰着される。これは  $\tau$  の  $\delta$  定理 4 に  $\delta, \tau$  の  $(a_i^j)$  は  $|a_i^j| = \pm 1$  である任意の  $\tau$  が取られることとなる。

さて先に行、右“合併”“切断”を得、これら柄の  $\tau$   $(\alpha, \beta)$  を表わすと、 $\alpha, \beta$  は夫々  $M^2$  の外部と内部に disk を張り、 $\alpha\beta$   $\alpha^{-1}\beta^{-1}$  と homotop 単一 cycle  $\gamma$  が  $M^2$  を切る球面  $S^2$  に  $\delta, \tau$  標準的 handle が  $M^2$  から分離できる。“合併”と“切断”の繰返  $\tau$  の  $\delta$  は様々の柄の分離ができる。と  $\tau$  上の matrix の議論は逆に、標準 handle の分離は homological に  $\tau$  の操作で得られることを教えたい。  $\delta, \tau$

定理 10.  $(\alpha_i, \beta_i) \quad i=1, \dots, n, \quad \alpha_i = \sum a_i^p a_p, \quad \beta_i = \sum b_i^p b_p$  が  $M^2$  上の標準的 handle を表わす conjugate pair の full system となる必要十分条件は  $|a_i^j| = \pm 1$  である。特に  $|a_i^j| = \pm 1$  となる  $(a_i^j)$  を与えれば、 $(b_i^j)$  は  $(a_i^j)(b_i^j) = 1$  (単位行列) の関係から決定される。以上。