

## Slippage ProblemにおけるRank Testsについて

九大 理学部 堀内逸郎  
木村美善  
柳川 堅

### Part I.

$\{f(x|\Delta) | \Delta \in (-\infty, \infty)\}$  は、パラメーターとして  $\Delta$  を持つ  
実数上の p.d.f. の族。 $X_{i1}, X_{i2}, \dots, X_{in}$  ( $i=1, 2, \dots, k$ ) は、  
 $f(x|\Delta_i)$  に従う互いに独立な r.v. とする。この時、次の両側 ([A])  
及び片側 ([B]) slippage 検定問題を考える。

$$[A] \quad H_0 : \Delta_1 = \Delta_2 = \dots = \Delta_k = 0$$

$$H_{i1}(\Delta) : \Delta_1 = \dots = \Delta_{i-1} = \Delta_i - \Delta = \Delta_{i+1} = \dots = \Delta_k = 0$$

$$H_{i2}(\Delta) : \Delta_1 = \dots = \Delta_{i-1} = \Delta_i + \Delta = \Delta_{i+1} = \dots = \Delta_k = 0$$

$$i=1, 2, \dots, k \quad (k \geq 3); \Delta > 0$$

$$[B] \quad H_0 : \Delta_1 = \Delta_2 = \dots = \Delta_k = 0$$

$$H_{i1}(\Delta) : \Delta_1 = \dots = \Delta_{i-1} = \Delta_i - \Delta = \Delta_{i+1} = \dots = \Delta_k = 0$$

$$i=1, 2, \dots, k \quad (k \geq 2); \Delta > 0$$

$P(D_\theta | H_0)$  は、 $H_0$  の下で  $H_0$  を採択する確率を表わすもの  
とする。

定義1. rank test は.

$$(1) \quad P(D_0 | H_0) \geq 1 - \alpha, \quad 0 < \alpha < 1$$

を満たす時, size  $\alpha$  であるといふ。

$\Delta_\alpha$  を size  $\alpha$  rank test の全体とする。

定義2. size  $\alpha$  rank test  $d^*$  は.

$$(2) \quad \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^n P_{d^*}(D_{ij} | H_{ij}(\Delta)) = \sup_{\Delta \in \Delta_\alpha} \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^n P_d(D_{ij} | H_{ij}(\Delta)), \text{ when } [A]$$

$$(3) \quad \sum_{i=1}^k P_{d^*}(D_i | H_i(\Delta)) = \sup_{\Delta \in \Delta_\alpha} \sum_{i=1}^k P_d(D_i | H_i(\Delta)), \text{ when } [B]$$

を満たす時,  $\Delta$  に対する most powerful size  $\alpha$  (MPS- $\alpha$ ) rank test と呼ぶ。

定義3. size  $\alpha$  rank test  $d^*$  は. 任意の  $\varepsilon > 0$  に対して  $\Delta_\varepsilon > 0$  が存在し.  $0 < \Delta < \Delta_\varepsilon$  に対して

$$(4) \quad \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^n P_{d^*}(D_{ij} | H_{ij}(\Delta)) > \sup_{\Delta \in \Delta_\varepsilon} \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^n P_d(D_{ij} | H_{ij}(\Delta)) - \varepsilon, \text{ when } [A]$$

$$(5) \quad \sum_{i=1}^k P_{d^*}(D_i | H_i(\Delta)) > \sup_{\Delta \in \Delta_\varepsilon} \sum_{i=1}^k P_d(D_i | H_i(\Delta)) - \varepsilon, \text{ when } [B]$$

を満たすとき. extended locally most powerful size  $\alpha$  (ELMPS- $\alpha$ ) rank test と呼ぶ。

$X = (X_{11}, X_{12}, \dots, X_{kn})$  に対して.  $R_{ij}(X)$ . 及び  $X_{(i)}$  は.  $X_{11}, X_{12}, \dots, X_{kn}$  における  $X_{ij}$  の rank,  $i$  番目の順序統計量とする。

また.  $R(X) = (R_{11}(X), R_{12}(X), \dots, R_{kn}(X))$  とし.  $H_0(\Delta)$  の下で  $R(X)$  の density を  $h_0(r|\Delta)$  とする。ここで  $H_0(0) = H_0(\Delta) = H_0$  と約束する。

定理1A.  $f(x|0) = f(-x|0)$  及び  $f(x|\Delta) = f(-x|\Delta)$  が満たされるならば.  $\forall \alpha \in (0, 1)$  に対して MPS- $\alpha$  rank test が存在し。

(2)

次式(6)で与えられる。

$$(6) \quad d_0(r) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq 2}} h_{ij}(r|\Delta) < \lambda \cdot h_0(r) \\ \beta(r) & \text{if } \max_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq 2}} h_{ij}(r|\Delta) = \lambda \cdot h_0(r) \\ 0 & \text{if } \max_{\substack{1 \leq i \leq k \\ 1 \leq j \leq 2}} h_{ij}(r|\Delta) > \lambda \cdot h_0(r) \end{cases}$$

$$d_{em}(r) = \begin{cases} \eta_{em}(r) & \text{if } h_{em}(r|\Delta) = \max_{i,j} h_{ij}(r|\Delta) \geq \lambda \cdot h_0(r) \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases}$$

$$i, l = 1, 2, \dots, k; j, m = 1, 2.$$

定理1B.  $\lambda \in (0, 1)$  に対して、[B]のMPS- $\alpha$  rank test が存在し、次式(7)で与えられる。

$$(7) \quad d_0(r) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_{1 \leq i \leq k} h_i(r|\Delta) < \lambda \cdot h_0(r) \\ \beta(r) & \text{if } \max_{1 \leq i \leq k} h_i(r|\Delta) = \lambda \cdot h_0(r) \\ 0 & \text{if } \max_{1 \leq i \leq k} h_i(r|\Delta) > \lambda \cdot h_0(r) \end{cases}$$

$$d_j(r) = \begin{cases} \eta_j(r) & \text{if } h_j(r|\Delta) = \max_i h_i(r|\Delta) \geq \lambda \cdot h_0(r) \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases}$$

以下の定理2A, 2Bにおいて、Hájek & Šidák [1] で与えられる次の条件[C]を仮定する。

(C) Jは、0を含む開区間とするとき、

(i)  $f(x|\Delta)$ は、 $a, e \in X$  に対して  $\Delta \in J$  の絶対連続関数

(ii)  $a, e \in X$  に対して、

$$\dot{f}(x|0) = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta} [f(x|\Delta) - f(x|0)] \quad \text{が存在する。}$$

$$(iii) \quad \lim_{\Delta \rightarrow 0} \int_a^e |\dot{f}(x|\Delta)| dx = \int_a^e |\dot{f}(x|0)| dx < \infty$$

ここで " $\dot{f}(x|\Delta)$ " は  $\Delta$  に関する  $f(x|\Delta)$  の偏微分

定理2A.  $\forall \Delta \in J$  に対して,  $f(x|\Delta) = f(-x|-\Delta)$  が満たされるならば,  $\forall \alpha \in (0,1)$  に対して [A] の ELMPS- $\alpha$  rank test が存在し, 次式(8)で与えられる。

$$(8) \quad d_0(r) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_{i,j} T_{ij}(r) < \lambda \\ \beta(r) & \text{if} \\ 0 & \text{if} \end{cases} =$$

$$d_{\text{em}}(r) = \begin{cases} \eta_{\text{em}}(r) & \text{if } T_{\text{em}}(r) = \max_{i,j} T_{ij}(r) \geq \lambda \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases}$$

$$\lambda, \ell = 1, 2, \dots, k; j, m = 1, 2$$

$$T_{ij}(r) = \sum_{j=1}^n E_0 \left[ \frac{\dot{f}(X(r_{ij})|0)}{f(X(r_{ij})|0)} \right], T_{iz}(r) = \sum_{j=1}^n E_0 \left[ \frac{\dot{f}(X_{m+k+1-i}|0)}{f(X_{m+k+1-i}|0)} \right]$$

$E_0$  は、 $H_0$  の下での期待値を表わす。

定理2B.  $\forall \alpha \in (0,1)$  に対して [B] の ELMPS- $\alpha$  rank test が存在し, 次式(9)で与えられる。

$$(9) \quad d_0(r) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_i T_i(r) < \lambda \\ \beta(r) & \text{if} \\ 0 & \text{if} \end{cases} =$$

$$d_j(r) = \begin{cases} \eta_j(r) & \text{if } T_j(r) = \max_i T_i(r) \geq \lambda \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases}$$

$$j = 1, 2, \dots, k; T_i(r) = \sum_{j=1}^n E_0 \left[ \frac{\dot{f}(X(r_{ij})|0)}{f(X(r_{ij})|0)} \right]$$

さて、特に  $\Delta$  が location parameter の場合 ( $f(x|\Delta) = f(x-\Delta)$ ) には、定理2B が成り立つ。更に  $f(x) = f(-x)$  であれば、 $f(x|\Delta) = f(-x|-\Delta)$  を満たすから定理2A が成り立つ。また、 $\Delta$  が scale parameter の場合 ( $f(x|\Delta) = \ell^{-\Delta} f(x/\ell)$ ) には、

(4)

定理2B が成り立つ。ところで location の場合  $\int_0^\infty |f'(x)| dx < \infty$   
scale の場合  $\int_0^\infty |xf'(x)| dx < \infty$  であれば 条件 [C] を満たす。

この location と scale の場合には、Slippage 問題 [A], [B] において、 $0$  を unknown で free な  $\delta$  に置き換えた Slippage 問題 [A'], [B'] に対しても全く同様な結果が得られるこことを注意しておく。

## Part II.

これからは、片側 Slippage 検定問題

$$[B'] H_0 : \Delta_1 = \Delta_2 = \dots = \Delta_k = \delta$$

$$H_i(\Delta) : \Delta_1 = \dots = \Delta_{i-1} = \Delta_i - \Delta = \Delta_{i+1} = \dots = \Delta_k = \delta$$

$i = 1, 2, \dots, k$  ( $k \geq 2$ ) ,  $\delta$ : unknown and free.

において、 $\Delta$  が location parameter である場合を考え。次に挙げる (10) 及び (11) の test の power の 単調性 と、(11) の (10) に対する漸近相対効率について議論する

さて、正規分布の場合、 $f(x-\Delta) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma^2}(x-\Delta)^2\right]$  であるとき、uniformly most powerful size  $\alpha$  test は。

$$(10) d_0(x) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_{1 \leq i \leq k} V_i(x) \leq \lambda \\ 0 & \text{if } > \end{cases}$$

$$d_j(x) = \begin{cases} 1 & \text{if } V_j(x) = \max_{1 \leq i \leq k} V_i(x) > \lambda \\ 0 & \text{if } \text{otherwise} \end{cases}$$

$$V_i(x) = (\bar{x}_i - \bar{\bar{x}}) / \sqrt{\sum_{j=1}^k (x_{ij} - \bar{x})^2}, \quad \bar{x}_i = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n x_{ij}, \quad \bar{\bar{x}} = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^k \bar{x}_i$$

(5)

で与えられることが知られている。( [3], [4] )

そこで、次の形の rank test を考える。

$$(11) \quad d_0(r) = \begin{cases} 1 & \text{if } \max_{1 \leq i \leq k} T_{Ni}(r) < \lambda \\ 3\alpha & \text{if} \\ 0 & \text{if} \end{cases} = \begin{cases} > \\ < \end{cases}$$

$$d_j(r) = \begin{cases} 1/m(r) & \text{if } T_{Nj} = \max_{1 \leq i \leq k} T_{Ni} > \lambda \\ (1-3\alpha)/m(r) & \text{if} \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases} =$$

$$j=1, 2, \dots, k, m(r) = \#\{l \mid T_{Nr}(r) = \max_i T_{Ni}(r)\}$$

ただし、 $T_{Ni}$  は次の様に定義する。

$$T_{Ni} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^N E_{Nj} \Sigma_{Nj}^{(i)},$$

$E_{Nj}$ : 与えられた数

$\Sigma_{Nj}^{(i)} = \begin{cases} 1 & \text{if } X_{ij} \text{ が } i \text{ 番目の母集団からの sample} \\ 0 & \text{if otherwise} \end{cases}$

### [I] Power の単調性

(10) 及び (11) の test は、Slippage test の 3 種の検出力につれて、

$$P(D_i | H_i(\Delta)) = P(D_j | H_j(\Delta))$$

$$(12) \quad P(D_i | H_j(\Delta)) = P(D_l | H_m(\Delta))$$

$$P(D_o | H_i(\Delta)) = P(D_o | H_j(\Delta)), \quad 1 \leq i \neq j, l \neq m \leq k$$

を満足する。そこで、次の 3 種の検出力の単調性を考える。

(i)  $P(D_i | H_i(\Delta))$  は、 $\Delta$  に関して非減少。

(ii)  $P(D_j | H_i(\Delta))$  は、 $\Delta$  に関して非増大。 ( $i \neq j$ )

(iii)  $P(D_0 | H_i(\Delta))$  は、 $\Delta$  に関して非増大。

このとき次の定理が成り立つ。

**定理3.** location parameter  $\Delta$  を持つ分布族に対し、(10) の test は、(i) を満足する

**定理4.**  $E_{H_i}$  が  $\Delta$  に関して nondecreasing であるとき、 parameter  $\Delta$  は関し stochastically increasing な分布族に対して、 (11) の test は、(i) を満足する

### [II] Asymptotic Relative Efficiency (A.R.E)

標本数を明確にし、かつ (10) と (11) の test を区別する為に、  $H_i$  を採択する決定  $D_i$  を、 (10) の場合  $D_{n_i}^M$ 、 (11) の場合  $D_{n_i}^R$  と表わすこととする。 (10) に対する (11) の test の漸近相対効率は、 Pitman の考え方従って

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_i}^M | H_i(\Delta^{(n)})) = \lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_i}^R | H_i(\Delta^{(n)}))$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_j}^M | H_i(\Delta^{(n)})) = \lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_j}^R | H_i(\Delta^{(n)}))$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_0}^M | H_i(\Delta^{(n)})) = \lim_{n \rightarrow \infty} P(D_{n_0}^R | H_i(\Delta^{(n)}))$$

を同時に満たす  $n, n^* = n^*(n)$  について

$$(13) \quad \ell_{R.M} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{n^*}$$

で定義する。ここで、 $\Delta^{(n)} = \bar{n}^{-1/2} \Delta$  とする。

このとき、 $\ell_{R.M}$  は、t-test に対する rank test の

漸近相対効率と一致する。

### References

- [1] Hájek, J. and Šidák, Z. (1967) : Theory of rank tests.  
Academic Press, New York.
- [2] Hall, I.J. and Kudo, A. (1968) : On slippage tests - (I)  
A generalization of Neyman-Pearson's lemma.  
A.M.S. 39, 1693-1699
- [3] Hall, I.J., Kudo, A. and Yeh, N.C. (1968) : On slippage  
tests - (II) Similar slippage tests. A.M.S. 39, 2029-37
- [4] Paulson, E. (1952) : An optimum solution to the k-sample  
slippage problem for the normal distribution.  
A.M.S. 23, 610-616.
- [5] Puri, M.L. (1964) : Asymptotic efficiency of a class  
of c-sample tests. A.M.S. 35, 102-121