

安定過程と Dirichlet 空間 (II)

阪大理 岡部 靖憲

§1. 序

空間 D を R^n の有界領域 Ω の境界 ∂D は充分に滑らかとする。

福島正俊氏が L^2 -Dirichlet space の理論を用いて、反射壁ブラウン運動 (さき、一般に、symmetric Brownian resolvent) を構成したことは (I) で説明したが、実は、J. Elliott も、Beurling-Selberg の意味の Dirichlet space の理論を用いて、 D が convex のときには、反射壁安定過程を構成していた。

そこで、私は 次のことを考えた。

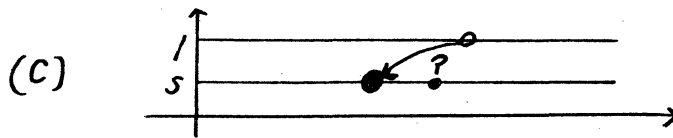
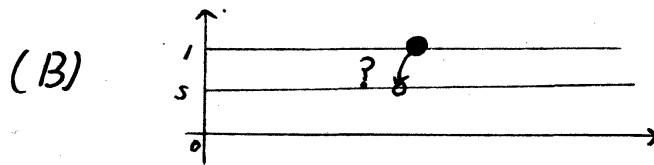
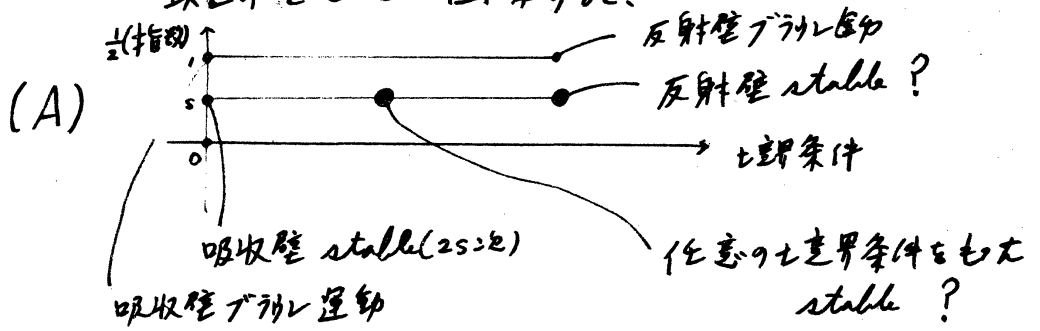
(A) “反射壁安定過程” そのものの正当化に重集をおき、吸収壁安定過程につけ加えうるべき境界条件を求めよのには、 L^2 -Dirichlet space の枠組の中へ行えないか？ 行えるとすれば、“反射壁安定過程”とは、“函数空間が一番大きく、norm が一番小さい” という意味において正当化される

のではないか？

(B) 全空間上の安定過程は、ブラウノ運動を subordination することによって得られることに注意して、(I)で考えた“任意の境界条件をもったブラウノ運動”を subordination することによって、(A)で考えた“ある境界条件をもった安定過程”が構成されるか？

(C) 逆に、(A)で考えた“任意の境界条件をもった安定過程”は、(I)で考えた“ある境界条件をもったブラウノ運動”を subordination することによって得られるか？

以上のことを図示すると、



この short communication では、
 問題(A)における“反射壁安定過程”を構成する
 のに、J. Elliott が用いた Dirichlet space を述
 べるとともに、問題(B), (C) に対しては、また
 完成してはいるものの省くが、藤原大輔氏が、
 Δ の分数中の定義域を具体的に決定した仕
 事を L^2 -Dirichlet space の枠組で解釈する
 ことは重要であると思われる。

§2. 反射壁安定過程

$n \geq 2$ とし、 D は convex である。

$$(2.1) \quad m(x, \xi) = -\frac{\partial}{\partial \bar{\xi}} \left(\frac{1}{|x-\xi|^{n+2s-2}} \right), \quad x \in D, \xi \in \partial D$$

とすると、 D の convexity より

$$(2.2) \quad m(x, \xi) \geq 0$$

が成り立つ。

但し、 $0 < s < 1$ は固定しておく。

次に、次の L^2 -Dirichlet space を考えよう。

$$(2.3) \left\{ \begin{aligned} \mathcal{E}^{(\infty)}(u, u) &= \int_D \int_{\partial D} (u(x) - u(\xi))^2 m(x, \xi) dx d\hat{S}_\xi + \\ &+ \frac{C_s}{2} \int_D \int_D \frac{(u(x) - u(y))^2}{|x - y|^{\alpha + 2s - 2}} dx dy \\ C_s &= 2s(\alpha + 2s - 2) \\ \mathcal{F}^{(\infty)} &= \{u \in L^2(\bar{D}); \mathcal{E}^{(\infty)}(u, u) < \infty\} \end{aligned} \right.$$

注意 D の convexity は bilinear form が positive であることに用いた。すなわち、

何故、この L^2 - D -space ($\mathcal{F}^{(\infty)}$, $\mathcal{E}^{(\infty)}$) が “反射壁安定過程” を構成しうることに着目するかを考へてみよう。

$$(2.4) \quad \int_{\partial D} m(x, \xi) d\hat{S}_\xi = C_s \int_{D^c} \frac{1}{|x - y|^{\alpha + 2s}} dy \equiv m(x)$$

に注意すると、 $\forall u \in C_0^\infty(D)$ は $\mathcal{F}^{(\infty)}$ に属する。

$$(2.5) \quad \left\{ \begin{aligned} C_0^\infty(D) &\subset \mathcal{F}^{(\infty)} \\ \mathcal{E}^{(\infty)}(u, u) &= \int_D u(x)^2 m(x) dx + \frac{C_s}{2} \int_D \int_D \frac{(u(x) - u(y))^2}{|x - y|^{\alpha + 2s - 2}} dx dy \end{aligned} \right.$$

が成り立つ。すなわち、

$$(2.6) \quad \int_D u(x)^2 m(x) dx + \frac{c_s}{2} \iint_D \frac{(u(x)-u(y))^2}{|x-y|^{\alpha+2s-2}} dx dy$$

$$= ds \int_{\mathbb{R}^n} |\hat{u}(\xi)|^2 |\xi|^{2s} ds \quad (u \in C_0^\infty(D))$$

に注意すると、 $C_0^\infty(D)$ にこの norm を完備化して得られた L^2 -Dirichlet space $(\mathcal{F}^{(0)}, \mathcal{E}^{(0)})$ とすると、これは、吸収型安定過程 (2.5) の作る L^2 -Dirichlet space と一致する。従って、(2.5) は (I) に述べた定理 2.1 に対応してゐる。

次に、 L^2 -Dirichlet space $(\mathcal{F}^{(\infty)}, \mathcal{E}^{(\infty)})$ に対する L^2 -resolvent を $\{G_\alpha^\infty; \alpha > 0\}$ とすると、

$$(2.7) \quad \forall f \in L^2(\bar{D}), \quad \forall \varphi \in \mathcal{F}^{(\infty)}$$

$$\mathcal{E}_\alpha^{(\infty)}(G_\alpha^\infty f, \varphi) = (f, \varphi)_D$$

が成り立つので、

$$(2.8) \quad B_\alpha u \equiv \operatorname{div}_x \int_D \frac{\operatorname{grad}_y U(y)}{|x-y|^{\alpha+2s-2}} dy = \Delta_x \int_D \frac{U(y)}{|x-y|^{\alpha+2s-2}} dy +$$

$$+ \int_D m(x, \xi) u(\xi) d\xi$$

と (2.5), (2.6) に注意すると、

$$u \equiv G_{\alpha}^{\infty} f \quad \text{と仮定.}$$

$$(2.9) \quad \left\{ \begin{array}{l} (\alpha - B_{\alpha})u = f \quad \text{in } D \end{array} \right.$$

$$(2.10) \quad \left\{ \begin{array}{l} \int_D (u(x) - u(y)) m(x, y) dx = 0 \quad \text{in } \partial D \end{array} \right.$$

が成り立つ。

この最後の条件 (2.10) が “反射壁” なる境界条件を表わしていると J. Elliott が主張しているのがあるが、1次元の場合、以前の J. Elliott が、一般に S. Watanabe が構成した 反射壁安定過程 と比較することは必要であるが、この symposium における田中洋氏の講演の中にある どの構成法 (1) 折返しによるもの (2) infimum process を用いるもの (3) Skorohod の 確率微分方程式によるもの) にも入るかもしれない。更なる追求と 問題 (A), (B), (C) については次回にしたいと思う。

参考文献

Joanne Elliott ; Dirichlet spaces associated with integro-differential operators, I, II,

Illinois J. Math., 9 (1965), 87-98; 10 (1966), 66-89