

Boltzmann モデル と

Volterra モデル について

京大理数学 山口昌哉

§ 0 はしがき

この研究集会で筆者は、上記の題目のもとに、主として H. E. Connor の文献 [1] について紹介した。この仕事は、quadratic population モデルについての R. D. Jenks の最近の仕事 [2], [3], これは下の様な常微分方程式系:

$$(1) \quad \frac{du_i}{dt} = \sum_{j,k} a_{j,k}^i u_j u_k \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

についてのものであるが、($a_{j,k}^i$ についての仮定は後に述べる), この仕事の結果を利用して、Boltzmann の discrete モデル:

$$(2) \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} = -v_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k$$

の初期値問題について、解の大域的な存在をえうという趣旨の論文であった。報告ののち、上記 Connor の論文に重大な

*
誤まりを発見し、この定理の適用の範囲は著しく狭いことに気がついた（三村昌泰氏の指摘による）、しかし其後たゞちに、Jenkins の上記の仕事と方程式 (2) とむすびつけて存在定理を出るといふ方向は、幾分の Commer のアイデアを取入れた三村氏の仕事が可能となった。[4]、結局、方法は全く異なるが Commer のぬらった結果は証明された。そこで筆者はもう一度 Jenkins の仕事と三村の方法を反省することにして、三村氏と協同で、次のような方程式系：

$$(3) \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} = d_i \frac{\partial^2 u_i}{\partial x^2} + v_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k, \quad (d_i \geq 0)$$

について、初期値問題の解の A priori bound を求める問題として、幾分の考察をした。問題は、「方程式 (3) の初期値問題について、 $B_{j,k}^i$ については Jenkins が定めた条件の範囲で、 d_i, v_i が任意の場合、初期値の有界性から解の有界性が保証されるためには、 $B_{j,k}^i$ にどれだけの条件をつけておけば十分なのか？」という問題であって、以下に Jenkins の結果と、我々の研究の結果とを報告する。尚本研究集会の田中洋、高橋陽一郎氏が訳し筆者達に送られた、ソビエトの Godunov, Sultangazin の研究 [5] にもよれるが、上の問題を解いてくれるものではない。

§ 1. Jenks の研究 と Examples.

Jenks [2] は, Quadratic differential system for interacting population model とし 2 次のような常微分方程式系を提案してゐる:

$$(4) \quad \frac{dx_i}{dt} = \sum_{j,k}^{n,n} a_{j,k}^i x_j x_k \quad i \in \langle 1, n \rangle$$

ここで $\langle 1, n \rangle$ は $(1, 2, \dots, n)$ の略記号である。 $a_{j,k}^i$ は実定数 (n^3 個) であり、2 次の条件 (1) (2) (3) をみたす:

$$(5) \quad \begin{cases} (1) & a_{j,k}^i = a_{k,j}^i & i, j, k \in \langle 1, n \rangle \\ (2) & \sum_{i=1}^n a_{j,k}^i = 0 & j, k \in \langle 1, n \rangle \\ (3) & a_{j,k}^i \geq 0 & j \neq i, k \neq i, j, k \in \langle 1, n \rangle \end{cases}$$

Jenks は (4), (5) について、 n 種の個体群からなる群集に於いて、そのうちの 2 種が interact する場合のモデル方程式としてある。ここで x_i は i 種の population fraction であると説明する。古典的な EXAMPLES を挙げておこう。

Ex. 1. Volterra の方程式:

Volterra の prey と predator の式で特に有名な 2 種の捕食率 (この種のものがまをすこと) = 0 とおけば [6]

を見よ), x_i は i 種の population fraction である.

$$\frac{dx_i}{dt} = \left(\sum_{j=1}^n C_{ij} x_j \right) x_i \quad i \in \langle 1, n \rangle$$

$$C_{ij} = -C_{ji} \quad i, j \in \langle 1, n \rangle$$

これが, Volterra の方程式の特殊型であるが, $2a_{ij}$
 $= 2a_{ji} = C_{ij}$ とおけば, 上の行定 1), 4), 11) をみたら,
 この場合 11) は等号でみたまわっていることに注意をむけてお
 こす. すなわち, 上の Volterra の型では, 「ある時刻に存在
 したかった種の population が時刻の経過とともに新しく
 誕生する」とはならないわけである。」

Ex. 2. Boltzmann の discrete model. (Spatially homog)

等しい重さの, 等しい半径の球としての分子からなる一様
 なガスを考え, 個々の分子の Velocity は n 個しかないと考え
 る. つまり Velocity space E^3 を n 個の集合 B_i の合併
 とし, $x_i(t)$ は時刻 t で B_i に入る Velocity をもつ分子の
 population fraction とする. $\mu_{jk} > 0$ とし,

$\mu_{jk} x_j x_k$ が j 種の分子と k 種の分子の衝突 (単位時間)
 の数と考える. 2 体衝突のみを考慮すると,

$\dot{x}_j = \mu_{jk} x_j x_k$ は Δt 時間には, j - k 衝突によつて j 分子

が i 分子に変化する数とある。こゝで $p_{j,k}^i$ は確率であつて

$$p_{j,k}^i \geq 0, \quad \sum_{i=1}^n p_{j,k}^i = 1$$

である。 Δt 時間における B_i の出入り Δx_i とおいて計算すると

$$\begin{aligned} \frac{\Delta x_i}{\Delta t} &= \sum_{j,k} (p_{j,k}^i \mu_{j,k} x_j x_k - p_{i,k}^j \mu_{i,k} x_i x_k) \\ &= \sum_{j,k} (p_{j,k}^i - \delta_{ij}) \mu_{j,k} x_j x_k \\ &= \frac{1}{2} \sum_{j,k} \mu_{j,k} \{ (p_{j,k}^i + p_{k,j}^i) - (\delta_{ij} + \delta_{ik}) \} x_j x_k \end{aligned}$$

よつて、 $a_{j,k}^i = \frac{1}{2} \mu_{j,k} \{ (p_{j,k}^i + p_{k,j}^i) - (\delta_{ij} + \delta_{ik}) \}$ とおけば、上の (1), (2), (4) を満足するのである。この場合形式的には上の Volterra の方程式もよくむあつてあるが (つまり j, k - 衝突から j, k 以外の新種 i が誕生しない場合)、一般にある時刻に存在しなかった新しい種が生まれてくる場合も含んでゐる。以下に述べる Jenks の結果のより重要なものは EXAMPLE 1 を含み得るような、ワケにまつて述べられる。

(従つて、そのようなものは Spatially homogenous な discrete Boltzmann equation である)

○ Jenks の結果 (I) Confinement of trajectory.

上に述べたように、いづれの場合も x_i はつねの意味づけ: population fraction といふことから R^n にあける次の集合 P (probability simplex とよぶ) は重要である。

$$P : \begin{cases} x_i \geq 0 & i \in \langle 1, n \rangle \\ \sum_{i=1}^n x_i = 1 \end{cases}$$

定理 1 (Jenks) 方程式系 (4) において, (5) の条件が満たされるならば P から出た解 $x(t)$ は常に P を出ない。

証明 (5) の条件 1), 2), 1') のうち, 特に 2) が満たされてなければ上のような x はあらずか. (4) は global な解と之を占めないことは次の三村の例でわかる。

例

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} = -u^2 + 3v^2 \\ \frac{dv}{dt} = 3u^2 - v^2 \end{cases}$$

1), 1') は満たしてゐるが, 2) は満たしてゐない。

$$\frac{d}{dt}(u-v) = +4v^2 - 4u^2 = -4(v+u)(u-v)$$

であるから, $u(0) = v(0)$ とおくと, 局所-一意性より $u(t) = v(t)$

$$\frac{du}{dt} = 2u^2, \quad \frac{dv}{dt} = 2v^2$$

これは非負の初期値に対して有限時間で爆発する有名な例である。

定理の証明は、(4) を $i=1$ から $i=n$ まで

$$\frac{d}{dt} \left(\sum_{i=1}^n x_i \right) = 0, \quad x_i(0) \in P.$$

$$\text{よって, } \sum_{i=1}^n x_i(0) = 1 \quad \text{よって} \quad \sum_{i=1}^n x_i(t) = 1$$

次に $x(0) \in P$ から $x_i(t) \geq 0$ ($\forall i \in \langle 1, n \rangle$) が保証される必要十分条件は、 $x_i(0) = \eta_i$ とおくと $\eta \in P$ である、

F_i は P の $x_i = 0$ の Face とおくと、 $\frac{dx_i}{dt} \geq 0$ (つまり、

$$\sum_{j \neq i} \sum_{k \neq i} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k \geq 0 \quad (\eta \in F_i)$$

このためには (4) は十分条件であるから証明がおわる。

OJenks の結果 (II) P における critical pt の存在。

次に、(4) における右辺 $\sum_{j,k} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k = 0$ ($\forall i \in \langle 1, n \rangle$) となるような点 η が P に存在し、 η は (4) の critical pt となる。これが実際 P に存在するを示す。

lemma. η は P の $n \times 2 \times 2$ (2, $\dot{x}_i(\eta) = \sum_{j,k} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k$

なる記号を用いると、ある正数 b が存在して、 $\forall \eta \in P$ には 2 次不等式が成立する。

$$0 \leq \eta_i + \frac{1}{b} \dot{x}_i(\eta) \leq 1 \quad (i \in \langle 1, n \rangle)$$

□

証明. 次のように定数 m, l を定める.

$$m = \max_{j \in \langle 1, m \rangle} \sup_{\eta \in E} |\dot{x}_j(\eta)|,$$

$$l = \max_{i \in \langle 1, n \rangle} \left\{ 2 \sum_{j \neq i} |a_{ij}^i| + |a_{ii}^i| \right\}$$

今 $\eta_i \leq \frac{1}{2}$ の場合は, (1) と $\dot{x}_i(\eta)$ の定義より

$$\begin{aligned} \dot{x}_i(\eta) &\leq 2m(1-\eta_i), \quad \dot{x}_i(\eta) \geq 2 \sum_{j \neq i} a_{ij}^i \eta_j \eta_i + a_{ii}^i \eta_i^2 \\ &\geq -l \eta_i \end{aligned}$$

又 $\eta_i \geq \frac{1}{2}$ の場合は, $u = \max_{i \in \langle 1, m \rangle} \left\{ 2 \sum_{k \neq i} |a_{ik}^i| + \sum_{j \neq k \neq i} a_{jk}^i \right\}$

と (2) $\dot{x}_i(\eta) \geq -2m\eta_i, \eta_j \leq 1-\eta_i (j \neq i)$ より

$$\begin{aligned} \dot{x}_i(\eta) &\leq 2 \sum_{j \neq i} |a_{ij}^i| \eta_j \eta_i + \sum_{j \neq k \neq i} a_{jk}^i \eta_j \eta_k \\ &\leq u(1-\eta_i) \end{aligned}$$

よって, $b = \max \{ 2m, l, u \}$ とすると

$$-b\eta_i \leq \dot{x}_i(\eta) \leq b(1-\eta_i)$$

かつ $\eta_i \in E$ ならば lemma は証明された.

定理2 (Jenks) (4) は (5) の条件の t と $1 \leq i < n$ と $t \rightarrow$ critical point ξ である。

証明. 助変数 h を $t \rightarrow$ に, mapping:

$$\sigma(h, \eta) = \eta + h \dot{x}(\eta) = \eta + h \left(\sum_{j,k} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k \right)$$

を考へよ。上の lemma より $h = \frac{1}{t}$ とし、 $\sigma(\frac{1}{t}, \eta)$ は P から P への mapping である。Brouwer の不動点定理から、 $\xi \in P$ が存在して、

$$\xi_i = \xi_i + \dot{x}_i(\xi) \quad \text{である。} \quad \text{よって、}$$

$$\sum_{j,k} a_{j,k}^i \xi_j \xi_k = 0 \quad (\forall i \in \langle 1, n \rangle)$$

○ Jenks の結果(II). Internal Critical point の存在。

次に上記の critical pt が P の内部 \dot{P} にありて存在するための条件をしらべよう。これはもしこの I.C.P. が安定であれば $t \rightarrow +\infty$ のとき、すべての種の population が 0 になるような終極状態をもつことであるから重要である。そして、

Volterra のような system では絶対にそうならないことが証明される。この結果を紹介するためには次の Strongly connected (irreducibility) の概念が必要である。

定義 I と J は $\langle 1, n \rangle$ の部分集合で $I \cup J = \langle 1, n \rangle$, $I \cap J = \emptyset$ なることをねら、 $\exists i \in I, \exists j, k \in J$ で $a_{j,k}^i \neq 0$ なる t

のが存在するとき, $\{a_{jk}^i\}$ は strongly connected であるといふ。

定理3 (Jenks).

方程式 (4) と条件 (5) のもとに, ^{考22} すべての critical pt が \dot{P} にあるための条件 (必要十分) は $\{a_{jk}^i\}$ は strongly connected である。

証明 (十分性) C.P. である ξ が ある $F_i = 0 \Rightarrow T = 0$ である。

$$I = \{i \in \langle 1, n \rangle, |\xi_i| > 0\}$$

$$\text{とある, } 0 = \dot{x}_i(\xi) = \sum_{j,k} a_{jk}^i \xi_j \xi_k \quad (j, k \in I).$$

$$\forall i \in \complement I, \quad (1) \text{ により } a_{jk}^i \geq 0, \quad a_{jk}^i = 0 \quad \forall j, k \in I.$$

よって, $\complement I \times I$ によつて, $\{a_{jk}^i\}$ が strongly connected であることはなる。

(必要性) $\{a_{jk}^i\}$ が not strongly connected としよう。 $\exists I \subset \langle 1, n \rangle, \quad I \neq \langle 1, n \rangle$ とすければ,

$$\forall i \in \complement I, \quad \forall j, k \in I \quad a_{jk}^i = 0.$$

$$\sum_{i \in I} a_{jk}^i = 0 \quad (2) \text{ により.}$$

よつて, $\{a_{jk}^i\} \in \mathcal{L}$ とありて I に制限 (2 考之 2 考) (2) (1) が成立する。 Th 2 によつて, P_I (P の I への制限) に C.P. が存在する。 これは P 上の critical point である。

あり、しかも $\dot{x}_i = 0$ ($i \in CI$) であるから、 P の Bound
any critical point である。証明おわり。

例. 特別な場合として

$$(6) \quad \frac{dx_i}{dt} = \sum_j d_{ij} x_j^2 \quad i \in \langle 1, n \rangle$$

つまり $a_{jk}^* = \delta_{jk} d_{ij}$ とする特殊な場合である。条件
 $\sum_{i=1}^n d_{ij} = 0$, $d_{ij} \geq 0$ ($i \neq j$) をつければ (5) をみたす。
更に行列 $[d_{ij}]$ が irreducible の場合つまり、
 I, J が $\langle 1, n \rangle$ の真部分集合で且つ $I \cup J = \langle 1, n \rangle$, $I \cap J = \emptyset$
のとき、必ず $\exists i, j$ が存在して $d_{ij} > 0$ とする場合は
定理 3 の条件にある strongly connected であり、定理に
より必ず \dot{P} 内には I.C.P. をもつ。定理 3 ではいくつもの I.
C.P. をもつことを排除できないがこの特殊型にはこれは唯
一つの I.C.P. がある。これは Perron Frobenius の定理に
よる。何故なら、今 $d > 0$ を十分大にとり、行列 $A = [d_{ij}]$
に対し $A + dI$ を考えると、irreducibility は不変であ
り且つ、各 entry が非負の non negative irreducible
な行列ができる。Perron Frobenius の定理により、最大の
絶対値の固有値 (Frobenius 根) は正で simple である。

よければ、すべての component が正の固有ベクトル ξ をもち、固有値を λ とおくと、

$$[A + dI] \xi = \lambda \xi$$

$u = (1, 1, \dots, 1)$ なるベクトルを左からかけると、条件 (4) により、

$$d \xi = \lambda \xi$$

となり $\xi > 0$ より $d = \lambda$ である。 $A \xi = 0$ とする。

$$\eta_i = \frac{\sqrt{x_i}}{\sum_{i=1}^n \sqrt{x_i}} \quad \text{と お く と、}$$

$$\sum_{j=1}^n d_{ij} \eta_j^2 = 0$$

おきらかに、この η_i 以外に解はない。固有値が simple であるから。

注意 1. Th. 3 の仮定, strong connectivity がある場合でも

I, C, P が唯一つとは、限らないことは次の例がある。

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = -x_1^2 + x_2^2 & -8x_1x_2 + 6x_1x_3 + 2x_2x_3 \\ \dot{x}_2 = x_1^2 - x_2^2 + 4x_3^2 & -12x_1x_2 + 2x_1x_3 + 6x_2x_3 \\ \dot{x}_3 = & -4x_3^2 + 20x_1x_2 - 8x_1x_3 - 8x_2x_3 \end{cases}$$

この system は 2 つの I, C, P をもち、1 つは "degenerate saddle" で、1 つは "stable node" である。

注意2: 上の定理で Jenks の求めたのは, \mathbb{R}^n での C. P. が I. C. P であるための条件であつて \mathbb{C}^n が Strong connectivity であつた。LT が \mathbb{C}^2 (6) の更には $n=2$ の特殊な場合である。

$$(7) \quad \begin{cases} \frac{du_1}{dt} = u_2^2 - u_1^2 \\ \frac{du_2}{dt} = u_1^2 - u_2^2 \end{cases}$$

には適用できるか,

$$(8) \quad \begin{cases} \frac{du_1}{dt} = u_1 u_2 \\ \frac{du_2}{dt} = -u_1 u_2 \end{cases}$$

のような Volterra system は排除していいのである。

これは I. C. P をもたない。

○ Jenks の結果 (IV) Asymptotic stability of I. C. P.

以下では internal critical point の stability についての結果を述べよう。Stability については多くの定義があるがここでは2つだけ述べておこう、([7] を見るといい)。

定義 I. C. P. ξ が asymptotically stable であるとは,

$\delta > 0$ が存在して, $\eta_0 \in P$ について,
 $\|x(\eta_0, t_0) - \bar{x}\| < \delta$ ならば $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(\eta_0, t) = \bar{x}$ となる
 ときをいう。

定義. I, C, P が asymptotically stable in the
 large とは, P の有限個の点 η_0 をのぞいて, すべて
 $\eta_0 \in P$ について $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(\eta_0, t) = \bar{x}$ が成立するときを
 いう。

以下, この節では \bar{x} は (4) の 1 つの I, C, P とする。

これに対応した 2 次の行列 $R_{\bar{x}}$ を考察する。 $R_{\bar{x}} = [r_{ij}]$
 とし,

$$(9) \quad r_{ij} = 2 \sum_{k=1}^n a_{jk}^i \bar{x}_k$$

あるいは, $R_{\bar{x}} \cdot \bar{x} = 0$, 又 $R_{\bar{x}}$ の列の和は 0 である。この
 行列は $x = \bar{x} + y$ とおいて (4) をかきなおしたとき,
 y に関する 1 次の係数行列として下のように出てくる。

$$(10) \quad \frac{dy}{dt} = R_{\bar{x}} y + o(\|y\|) \quad \|y\| \rightarrow 0$$

しかし, y は $\sum_{i=1}^n y_i = 0$ という関係をもつので (10) は 1
 つの constrained system である。次の安定性定理は証明
 なしに述べておこう。

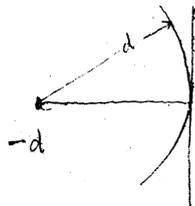
定理4 (Jenks) (4) の I. C. P Σ は行列 R_Σ が 0 stable
 のとき, asymptotically stable であり, R_Σ が un-
 stable のとき unstable である。

註. C_i ($i \in \{1, \dots, n\}$) は固有値をもつ行列 M が 0 stable
 であるとは, " $i > j$ の $C_i = 0$ であり, $j \neq i$ なる C_j について
 は $\operatorname{Re}(C_j) < 0$ の場合を...", 一方 C_i のうちには 1 つだけ
 $\operatorname{Re}(C_i) > 0$ なるものが存在するとき unstable とする。

系1. Σ は (4) の I. C. P とし, 行列 R_Σ が irreducible
 であり, off diagonal element ≥ 0 であるならば, Σ は asymp-
 totically stable である。

証明 再び Perron Frobenius の定理である。

$d > 0$ は十分大とすると, $R_\Sigma + dI$ は irreducible
 且つ non negative, P. F Theorem を適用すると前記
 した $\lambda < d$ は Frobenius 根となる。simple である。
 R_Σ について λ は 0 が simple であり他の固有値を λ
 とすると, $\lambda + d$ は $R_\Sigma + dI$ の d 以外の固有値となり
 d は絶対値最大であるから, $|\lambda + d| \leq d$ となる。よつ
 て, $\operatorname{Re}(\lambda) < 0$ とするほかはない。



系2. 特に方程式 (6) において, $[d_{ij}]$ が irreducible
 且 $d_{ij} \geq 0$ ($i \neq j$) ならば "唯一つの I.C.P. は Asymp-
 totically stable" である。

何故なら $R_{\xi} = \sum d_{ij} \xi_j$ であるからである。系1による。
 更にこの場合 (6) に対しては次のような Liapunov

function:

$$V(\eta) = \frac{1}{6} \sum_i (\eta_i^3 - \xi_i^3) / \xi_i^2$$

が用いられて, ξ は asymptotically stable in the
 large とする。(Jenkins [2] 参照)

§2. Quadratic interaction をもつ偏微分方程式系につ
 いて,

簡単のため, 空間1次元で考える。ここで問題にあるの
 は次のような偏微分方程式系である。 $d_i \geq 0$ として,

$$(11) \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} = d_i \frac{\partial^2 u_i}{\partial x^2} + p_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k \quad i \in \langle 1, n \rangle$$

つまり, n 種の個体群 population が 2 種 "と" の interaction
 をもつて変化すると同時に空間的にも移動する場合" である。
 このような現象は無数にある。例えば "§1" の "Boltzmann

am エテ"に"して"も, spatially inhomogeneous が自然
 であつて, v_i と"いう" velocity の分母は p_i と"いう" speed
 で移動して"いる"等"であつて"その"場合には,

$$(12) \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} = p_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k \quad i \in \langle 1, n \rangle$$

と"いう"型"になり," この" $B_{j,k}^i$ は Carleman が提"示"した discrete
 Boltzmann エテ"である。又 H. E. Comer が上記 Jenks
 の研究を用"いて," (12) の初期値問題の大"局"解を"出"さうと"
 した"わけ"である。一方," 1階微分"の"次の"な"り"の場合"につ"いて"は,
 いく"つか"の"例"につ"いて"三村が," 又"或る"程度"一般"の場合"にも,"
 山口, 三村, 梶高の共同の研究 [8] [9] に"よつて," A priori
 bound を"発見"する"こと," した"が"つて"大"局的"な"解"の"存在"が"示
 されて"いる。そこで," Jenks に"似た" $B_{j,k}^i$ の"係数"に"更に"十
 分"条件"を"つけ"加"える"こと"によつて," (11) の"方程式"の"初期値
 問題"を"しら"べ"よう"と"いう"のが"この"報告"の後"半"に"なる。

§2. 偏微分方程式系

ここでは," 次の"方程式"系"を"考"え"る。

$$(13) \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} = \phi_i \frac{\partial u_i}{\partial x^2} + p_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j,k} a_{j,k}^i u_j u_k$$

a_{jk}^i についての約定は、次のイ、ロ、ハとする

$$(イ) \quad a_{jk}^i = a_{kj}^i$$

$$(ロ) \quad \sum_i a_{jk}^i \leq 0$$

$$(ハ) \quad a_{jk}^i \geq 0 \quad (j \neq i, k \neq i)$$

(13) の初期値問題を考へるにあつて、最初次の $u_i = \gamma_i$ を定する。 u_i の初期値を $g_i(x)$ とし、

$$(14) \quad 0 \leq g_i(x) \leq 1$$

としよう。そして (14) という初期値に於て (13) の解を $u_i(x, t)$ とすれば、 $0 \leq u_i(x, t) \leq 1$ が $t > 0$ について満たされる a_{jk}^i の条件を求めよ。

三つの方法で (13) を差分化する。ただし、 $\frac{\partial}{\partial t}$ は前進差分商、 $\frac{\partial^2}{\partial x^2}$ は中心差分商、 $\frac{\partial}{\partial x}$ は次の差分商 D_x で置きかへ、更に人工的な項 $S^i (u_i^{n+1,p} - u_i^{n,p})$ をつけかへる。実行すると、 (k : 時間間隔、 h : 空間間隔)

$$\frac{u_i^{n+1,p} - u_i^{n,p}}{k} = d_i \frac{u_i^{n,p+1} - 2u_i^{n,p} + u_i^{n,p-1}}{h^2} + \beta D_x u_i^{n,p}$$

$$+ \sum a_{j,k}^i u_j^{n,p} u_k^{n,p} = -S^i (u_i^{n+1,p} - u_i^{n,p})$$

$\varepsilon = \varepsilon'' D_x$ は 次の ε の ε'' である。

$$D_x u_i^{n,p} = \begin{cases} \frac{u_i^{n,p+1} - u_i^{n,p-1}}{2h} & (d_i > 0) \\ \operatorname{sgn} p_i \frac{u_i^{n,p + \frac{p_i}{|p_i|}} - u_i^{n,p}}{h} & (d_i = 0) \end{cases}$$

k, ε を両辺にかかると,

$$\begin{aligned} u_i^{n+1,p} &= u_i^{n,p} + d_i \frac{k}{h^2} (u_i^{n,p+1} - 2u_i^{n,p} + u_i^{n,p-1}) \\ &+ k p_i D_x u_i^{n,p} + k \sum a_{j,k}^i u_j^{n,p} u_k^{n,p} \\ &- k S^i (u_i^{n+1,p} - u_i^{n,p}) \end{aligned}$$

ここで $d_i \neq 0$ (~~$\neq 0$~~) のときは, D_x の定義より,

$$u_i^{n+1,p} = \frac{1}{1+kS^i} \left[\left(\frac{k}{h^2} d_i + \frac{k p_i}{2h} \right) u_i^{n,p+1} + \left(1 - 2 \frac{k d_i}{h^2} \right) u_i^{n,p} + \left(\frac{k}{h^2} d_i - \frac{k p_i}{2h} \right) u_i^{n,p-1} \right] + k \sum_{j,k} a_{j,k}^i u_j^{n,p} u_k^{n,p} + k S^i u_i^{n,p}$$

とかける。要は $d_i = 0$ の i について,

$$u_i^{n+1,p} = \frac{1}{1+kS^i} \left[\left(1 - \operatorname{sgn} p_i \frac{k}{h} p_i \right) u_i^{n,p} + \frac{k}{h} \operatorname{sgn} p_i \cdot p_i u_i^{n,p + \frac{p_i}{k}} \right. \\ \left. + k \sum_{j,k} a_{j,k}^i u_j^{n,p} u_k^{n,p} + k S^i u_i^{n,p} \right]$$

下線と和した部分の評価のために次の仮定を考へる。

$$(*) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{すなわち } 0 \leq \eta_i \leq 1 \text{ なる } \eta_i \text{ に対して,} \\ \sum_{j,k} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k \leq S^i (1 - \eta_i) \end{array} \right.$$

がなりたつような $S^i \geq 0$ が存在する。

今 $d_i > 0$ ならば, $\frac{k}{h^2} d_i \leq \frac{1}{2}$, $d_i = 0$ のときは $\frac{k}{h} p_i \leq 1$ とし, 且つ

もしこの仮定がみたされるならば, S^i を大きくとると,

$$\forall p \quad 0 \leq u_i^{n,p} \leq 1 \quad \Rightarrow \quad 0 \leq u_i^{n+1,p} \leq 1$$

が示されるであろう。よつて, $(*)$ が満足されるためには

$a_{j,k}^i$ はどのようなものであればよいか? (なげなげならぬ
"か?)" を求めてみよう。たとへば次のものは十分条件
である。

$$(**) \quad \sum_{j,k} a_{j,k}^i \eta_j \eta_k \leq \sum_{j \neq i} p_{i,j} (\eta_j - \eta_i)$$

とみたす $p_{i,j} \geq 0$ が存在する。但し, $p_{i,j} = \sum_{k=1}^n p_{j,k}^i \eta_k$,

もし、 (x^*) が満たさずであれば、 $\delta^i = (n-1) \max_j p_{ij}$ とすれば (x^*) が満たされる。 $\xi = \xi(x^*)$ に対する \uparrow 条件を求めると、

$$(15) \quad \sum_{j \in J_i} (2a_{ji}^i + \sum_{k \neq i} a_{kj}^i) \leq -a_{ii}^i$$

$T: T = \{ J_i \mid 2a_{ji}^i + \sum_{k \neq i} a_{kj}^i > 0 \}$ とする J_i の集合がある。 $J_i \subset \{1, \dots, n\}$

まとめると、

命題 (14) の仮定のもとに、(13) の解を $u_i(t, x)$ とすれば、 a_{jk}^i によって (15) が満たされるならば、 p_i, d_i の大きさに依らず、 T の i について $0 \leq u_i(t, x) \leq 1$ が保証される。

より一般的な初期値を扱うためには、方程式に未知変数変換をおこなう。

$$(16) \quad \xi_i v_i = u_i \quad \xi_i > 0 \text{ (定数)}$$

とすると、 v_i は次の方程式 (17) を満たす。

$$(17) \quad \frac{\partial v_i}{\partial t} = d_i \frac{\partial^2 v_i}{\partial x^2} + p_i \frac{\partial v_i}{\partial x} + \sum_{j, k} \frac{a_{jk}^i \xi_j \xi_k}{\xi_i} v_j v_k$$

$$\tilde{a}_{jk}^i = a_{jk}^i \frac{\xi_j \xi_k}{\xi_i}$$

よって、(17) は (13) と同じ形である。よって \tilde{a}_{jk}^i は条件 (15) を満たせば、(13) については、 $0 \leq g_i(x) \leq \xi_i$ から $0 \leq u_i(x, t) \leq \xi_i$ がええ子となる。更に (15) を \tilde{a}_{jk}^i について、 a_{jk}^i の条件 (18) になる。

$$(18) \quad \sum_{j \in J_i} (2a_{ji}^i \xi_j \xi_i + \sum_{k \neq i} a_{kj}^i \xi_j \xi_k) \leq -a_{ii}^i \xi_i^2$$

よこの条件は ξ_i についての正の齊次である。結局、まとめると、
定理 (18) をみたす、 ξ ($\xi_i > 0 \forall i$) が存在すれば、
 有界な初期値 $0 \leq g_i(x) \leq M_i$ の解については、 M_i' ($i=1, 2, \dots, n$) が存在して、
 $0 \leq u_i(x, t) \leq M_i'$ が保証される。

注意1. M_i に対して、適当な $\rho > 0$ をとり $\rho \xi_i \geq M_i$ とできる、 $\rho \xi_i = M_i'$ として上の推論をおこなう。

注意2. この定理には、 p_i, d_i についての条件が課されていないといえる。

系1 $\sum_{j,k} a_{jk}^i \xi_j \xi_k = 0$ となる ξ ($\xi_i > 0 \forall i$) が存在し、行列 L_{ξ} :

$$(19) \quad L_{\xi} = \left[2a_{j,i}^i \xi_i + \sum_{k \neq i} a_{k,i}^i \xi_k \right] \xi_j$$

• かつこの off diagonal element が 非負であるならば, 上の定理と矛盾し結論がなりたつ。

たとえは, $\{a_{j,k}^i\}$ が ξL の Jentes の意味で strongly connected 且 $\rightarrow (1), (2), (1)$ を満たし 更に L_{ξ} の off diagonal ≥ 0 であるならば。更に 特別にすれば,

系 2 行列 $[d_{ij}]$ irreducible 且 $\sum_{i=1}^n d_{ij} = 0$

$d_{ij} \geq 0 (i \neq j)$ とし, $a_{j,k}^i = \delta_{j,k} d_{ij}$ とおけば

$L_{\xi} = [d_{ij} \xi_j^2]$ とあり, 上の結論が次の方程式系に成り立つ。

$$(20) \quad \begin{aligned} \frac{\partial u_i}{\partial t} &= p_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{k \neq i} a_{k,i}^i u_k^2 \\ &= p_i \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j \neq i} d_{ij} u_j^2 - d_{ii} u_i^2 \end{aligned}$$

$n=2$ の場合は, Carleman^[10] が提唱した, エネルギー法

と:

$$\begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = \frac{\partial u_1}{\partial x} + u_2^2 - u_1^2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} = -\frac{\partial u_2}{\partial x} + u_1^2 - u_2^2 \end{cases}$$

は上の(20)に合致する。([10] [11] 参照)

§3. Volterra type の方程式系に関する注意

§1 で以下常微分方程式系：

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} = \sum_{j=1,2} a_{ij} u_j u_i$$

の初期値問題に関する、Confinement が成立するを示した。この例として、

$$\begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = u_1 u_2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} = -u_1 u_2 \end{cases}$$

も合致している。次のような偏微分方程式に関するものはどうなるだろうか。

$$(21) \quad \begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = -\frac{\partial u_1}{\partial x} + a_{12} u_1 u_2 + a_{22} u_2^2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} = +\frac{\partial u_2}{\partial x} - a_{12} u_1 u_2 - a_{22} u_2^2 \end{cases}$$

「 $g_1(x), g_2(x) \in u_1, u_2$ の初期値とすれば、
 g_2 が $L_1(-\infty, +\infty)$ 且つ有界、 g_1 は有界なものが
 非負の関数のとき、 $u_1(t, x), u_2(t, x)$ は有界に収束する」
 ことが示し得る。

証明: 補助的:

$$\frac{\partial W}{\partial t} = \frac{\partial W}{\partial x} \quad w(x, 0) = g_2(x)$$

を考へよ。比較定理より

$$0 \leq u_2(x, t) \leq w(x, t) = g_2(x+t)$$

一方 u_1 については方程式 (1) より

$$u_1(x, t) = e^{a_{12} \int_0^t u_2(x-t+\tau, \tau) d\tau} \times \left\{ a_{22} \int_0^t u_2^2(x-t+\tau, \tau) e^{-a_{22} \int_0^\tau u_2(x-t+\xi, \xi) d\xi} d\tau + g_1(x-t) \right\}$$

この中で u_2 は g_2 の変位 $x-t+\tau$ 上の関数であるから、 $x-t < \tau < x+t$

$$\int_0^t g_2(x-t+\tau) d\tau = \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} g_2(s) ds \leq \|g_2\|_1$$

又、一方

$$\frac{\partial Z}{\partial t} - \frac{\partial Z}{\partial x} = -a_{22} Z^2 \quad Z(x, 0) = g_2$$

$$x < x, \quad u_2(x, t) \leq Z(x, t)$$

特性値による種分を考へると,

$$Z(x, t) \leq \frac{1}{a_{22}t + \frac{1}{G_2}} \quad G_2 = \max_{-\infty < x < \infty} g_2$$

よつて,

$$\int_{-\infty}^{+\infty} Z^2 dx < +\infty$$

よつて, 上の $u_1(x, t)$ の式を上から押さへると,

$$0 \leq u_2(x, t) \leq e^{a_{12} \|g_2\|_1 t} \{ a_{22} G_2 + G_1 \}$$

$$0 \leq u_2(x, t) \leq G_2$$

よつて, 評価がえられる。

以上より, $g_2 \in L_1$ という条件がある場合はどうなるか。次の簡単な系について見よう。

$$(22) \quad \begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = -\frac{\partial u_1}{\partial x} + u_1 u_2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} = \frac{\partial u_2}{\partial x} - u_1 u_2 \end{cases}$$

「 g_1, g_2 は x, t に有界, 且つ, g_1 が bounded away from zero ならば $0 < \delta < g_1(x)$ ならば, $u_1(x, t), u_2(x, t)$ は x, t に有界である」

証明. (22) を用いて,

$$u_1(x, t) = g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t u_2(x-t+\tau, \tau) d\tau \right\}$$

$$u_2(x, t) = g_2(x+t) \exp \left\{ - \int_0^t u_1(x+t-\tau, \tau) d\tau \right\}$$

$$w \in \frac{\partial w}{\partial t} = - \frac{\partial w}{\partial x}, \quad w(x, 0) = g_1(x)$$

$$u_1(x, t) \geq g_1(x-t) \geq \delta > 0$$

$$\begin{aligned} (*) \quad u_1(x, t) &\leq g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t g_2(x-t+\tau) e^{-\int_0^\tau \delta d\sigma} d\tau \right\} \\ &\leq g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t g_2(x-t+\tau) e^{-\delta\tau} d\tau \right\} \leq +\infty \\ &\leq G_1 \exp \left\{ G_2 \frac{1 - e^{-\delta t}}{\delta} \right\} \end{aligned}$$

一方, u_2 は非負,

$$\left[0 \leq g_1(x) \leq G_1, \quad 0 \leq g_2(x) \leq G_2 \quad \forall x \in \mathbb{R} \right]$$

(22) の解 $u_1(x, t), u_2(x, t)$ は $t \rightarrow +\infty$ のとき非有界とならう。』

例 1 $g_2(x) \equiv 1, \quad g_2(x) \geq 0, \quad g_1(x) \leq M.$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} g_1(s) e^{-\frac{|s|}{2}} ds < +\infty$$

且, $\exists x_n \rightarrow -\infty, \quad g_1(x_n) > \delta > 0.$

$$u_1(x, t) = g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t u_2(x-t+\tau, \tau) d\tau \right\}$$

$w_1(x, t)$ とし, 次の初期値問題の解をとる:

$$\frac{\partial w_1}{\partial t} = -\frac{\partial w_1}{\partial x} + w_1, \quad w_1(x, 0) = g_1(x)$$

$0 \leq u_2(x, t) \leq 1$ であるから, 比較定理より

$$0 \leq u_1(x, t) \leq w_1(x, t) \quad (t > 0)$$

である。

$$v_2(x, t) = g_2(x+t) \exp \left\{ -\int_0^t w_1(x+t-\tau, \tau) d\tau \right\}$$

よって, $v_2(x, t) \leq u_2(x, t)$

$$よって, w_2(x, t) = g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t v_2(x-t+\tau, \tau) d\tau \right\}$$

とすれば,

$$w_2(x, t) \leq u_1(x, t)$$

$$t = 3\tau, \quad v_2(x, t) = g_1(x-t)e^t \quad \tau \text{ 是 } t \text{ 的 } \frac{1}{3}$$

$$w_2(x, t) = g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t v_2(x-t+\tau, \tau) d\tau \right\}$$

$$= g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t g_2(x-t+2\tau) e^{-\int_0^\tau g_1(x-t+2\tau-2\sigma) e^\sigma d\sigma} d\tau \right\}$$

$$\cong g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t e^{-\int_{-\infty}^{+\infty} g_1(x-t+2\tau-2\sigma) e^\sigma d\sigma} d\tau \right\}$$

$$\cong g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t e^{-\frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} u_0(s) e^{-\frac{s}{2}} ds} \cdot e^{\frac{x-t+2\tau}{2}} d\tau \right\}$$

$$\cong g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t e^{-\frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} u_0(s) e^{-\frac{s}{2}} ds} \cdot e^{\frac{x+t}{2}} d\tau \right\}$$

$$\cong g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t e^{-\frac{1}{2} e^{\frac{x+t}{2}} \kappa} d\tau \right\}$$

$$\cong g_1(x-t) \exp \left\{ e^{-\frac{1}{2} e^{\frac{c}{2}} \kappa} \cdot t \right\}$$

$$\cong g_1(c-2t) \exp \left\{ e^{-\frac{1}{2} e^{\frac{c}{2}} \kappa} t \right\} \quad \kappa = \int_{-\infty}^{+\infty} u_0(s) e^{-\frac{s}{2}} ds$$

以上のことを用い、次の方程式

$$\begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = p_1 \frac{\partial u_1}{\partial x} + u_1 u_2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} = p_2 \frac{\partial u_2}{\partial x} - u_1 u_2 \end{cases}$$

$p_1 \neq p_2$ であるならば、超音速 = x ができる。

例 2. 同 (22) の方程式系に $\tau = t$, 次の初期値を考へよ

$$\begin{aligned} g_1(x) &\equiv 1 & x \leq 0 \\ &\equiv 0 & x > 0 \\ g_2(x) &\equiv 0 & x \leq 0 \\ &\equiv 1 & x > 0 \end{aligned}$$

$$u_1(x, t) = g_1(x-t) \exp \left\{ \int_0^t u_2(x-t+\tau, \tau) d\tau \right\} \quad (x \leq t)$$

$$u_2(x, t) = g_2(x+t) \exp \left\{ - \int_0^t u_1(x+t-\tau, \tau) d\tau \right\} \quad (x > -t)$$

$$u_1(x, t) \geq \exp \left\{ \int_0^t e^{-\int_0^\tau g_1(x-t+2\tau-2\sigma) e^\sigma d\sigma} d\tau \right\}$$

$$u_1(t, t) \geq \exp \left\{ \int_0^t e^{-\int_0^\tau g_1(2\tau-2\sigma) e^\sigma d\sigma} d\tau \right\}$$

$$U_1(t, t) \equiv \exp \int_0^t e^0 dt = e^t$$

となる。 unbounded τ となる。

したがって、常微分方程式系の場合と、大要事情が $\tau = \tau$ となることは明らかである。

参考文献

- [1] H. E. Conner : Some general properties of a class of Semi-linear hyperbolic systems analogous to the Differential-Integral Equations of gas dynamics.
 Jour. of differential eq.
 10, 188-203 (1971)
- [2] R. D. Jenks, : Quadratic differential systems for interactive population models.
 Jour. of differential eq.
 5, (1969)
- [3] R. D. Jenks : Irreducible Tensors and Associated Homogeneous Nonnegative Transformations.

Jour. of differential eq. 4. p 566-572
(1968)

[4] 三村昌泰 現象の数学セミナーで発表

[5] S. K. Godunov, U. M. Sultangazin.

On the discrete models of kinetic equation
of Boltzmann. Y.M.H. 26, 3 (159) 1971.

(田中洋, 高橋陽一郎 英訳)

[6] 山口昌哉 '非線型現象の数学', 朝倉書店 1972.

[7] L. Cesari: Asymptotic behavior and stability
problems in ordinary differential equations

Acad. Press, Inc. New York 1963.

[8] M. Mimura, Y. Kametaka, M. Yamaguti.

On a certain difference scheme for some
semilinear diffusion system.

Proc. of Japan Acad. 47. 4
(1971).

[9] 慶高, (三村, 山口)

非線型拡散系について

Computation & Analysis Seminar JAPAN Vol. 2-3
1970

[10] T. Carleman, "Problèmes mathématiques de la théorie cinétique des gaz"

Almqvist and Wiksell Uppsala 1957.

[11] I. I. Kolodner, "On the Carleman's model for the Boltzmann Equation and its generalizations" Ann. Mat. Pura. Appl. 63 (1963), 11

* 追記 E. P. Comber の論文 [1] は, $\frac{\partial u_i}{\partial t} + v_i \frac{\partial u_i}{\partial z} = \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k$

u_k の型の方程式系を考へてゐる。彼は $B_{j,k}^i$ に次の条件

件 a) $B_{j,k}^i = B_{k,j}^i$, b) $B_{j,k}^i \geq 0 \quad \forall j, k \neq i$, $B_{j,k}^i \leq 0 \quad \forall j, \text{ or } k = i$

c) $\sum_i B_{j,k}^i = 0$ (b) の後半の \leq は "或は" の \vee ("T") の (1))

を課して, mapping $B(u) = \sum_{j,k} B_{j,k}^i u_j u_k$ が $C(\bar{R}, R^n)$

から $C(\bar{R}, R^n)$ への mapping とし "kinetic" とある。と

" $\bar{u} = \bar{u} \in B(u)$ が (a), (b), (c) を満たす事と定義し, 次の

lemma 1 (p198) を述べてゐる。

lemma 1. Suppose $B(u)$ is a kinetic map on $C(\bar{R}, R^n)$

Then, given any bounded set E , there exist a

positive (diagonal) operator D on $C(\bar{R}, R^n)$

for which $(B+D)(u)$ is monotone on E .

ここで operator A が monotone とは, 2つの non negative vector u, v に対して,

$$u \leq v \quad \Rightarrow \quad B(u) \leq B(v)$$

が成り立つことであり, また $u \geq 0$ とは $u_i \geq 0$ のことである。あるいは $(a)(b)(c)$ をみたす B_j の v の lemma をみたさないうちがある。

一方, あらゆる条件 (20) は次の system (uniform scattering see [1]) を cover している。

$$\begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} + \frac{\partial u_1}{\partial x} = u_2^2 - u_1 u_2 \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} - \frac{\partial u_2}{\partial x} = u_1 u_2 - u_2^2 \end{cases}$$