

Adequacy and Sufficiency

大阪市大 理学部 杉浦 誠

§ 1. 序

この小論は Bahadur [1] の Sufficiency - Transitivity, Hall - Wijsman - Ghosh [2] の Conditional independence, そして Skibinsky [3] の Adequacy の相互関係をほつきりさせることを目的としている。従って十分統計量の性質などには触れていない。

§ 2 では記号の説明及び諸定義, § 3 では [1], [2], [3] の関係を示し最後にある条件のもとで, Adequacy に関する因子分解定理を証明した。§ 4 では Adequacy の予測問題への応用を竹内啓 [4] に従って示し, Adequate 統計量の例をいくつか示した。

§ 2. 諸定義, 記号

$(\mathcal{X}, \mathcal{U})$ を標本空間, $\mathcal{P} = \{P\}$ を \mathcal{U} 上の確率測度の集合とする。 \mathcal{B} を \mathcal{X} の部分集合のつくる σ -field とし, \mathcal{B} の

元がすべて \mathcal{A} の元であるならば, \mathcal{B} は \mathcal{A} の sub-field とい
 い $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{A}$ とかく。 $x \in \mathcal{X}$ に対し $\pi(x) \in \mathcal{X}$ を含むある命題と
 する。ある \mathcal{A} - \mathcal{P} -零集合 N があって $\pi(x)$ は $x \in \mathcal{X} - N$ で真
 であるとき, $\pi(x) [\mathcal{A}, \mathcal{P}]$ とかく。

$\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2 \subseteq \mathcal{A}$ とする。そこでどんな $B_1 \in \mathcal{B}_1$ に対し $B_2 \in \mathcal{B}_2$
 が存在して $(B_1 - B_2) \cup (B_2 - B_1)$ が \mathcal{A} - \mathcal{P} -零集合であるな
 りば $\mathcal{B}_1 \subseteq \mathcal{B}_2 [\mathcal{A}, \mathcal{P}]$ とかく。またこの逆が成り立つば " $\mathcal{B}_1 = \mathcal{B}_2$
 $[\mathcal{A}, \mathcal{P}]$ " と定義する。

$\mathcal{B} \subseteq \mathcal{A}$ であって, P を \mathcal{A} 上の確率測度, $f(x)$ を \mathcal{A} - P -可積分
 とする。Radon-Nikodym theorem からどんな $B \in \mathcal{B}$ に対し B
 上 $\int_B g(x) dP = \int_B f(x) dP$ を満足する $g(x)$ (\mathcal{B} - P -可積分)
 が存在する。(この $g(x)$ は \mathcal{B} - P -零集合を除いて一意である)
 上で存在した $g(x)$ を $E_P[f(x)|\mathcal{B}]$ と書き, \mathcal{B} が与えられたとき
 の P に関する $f(x)$ の条件付期待値という。なお $f(x) = \chi_A(x)$
 ($A \in \mathcal{A}$) のときは, $E_P[\chi_A(x)|\mathcal{B}] (= P(A|\mathcal{B}))$ を A の条
 件付確率という。

§ 3. Adequacy, Sufficiency, Transitivity & Conditional independence.

$\mathcal{B}, \mathcal{C} \subseteq \mathcal{A}$, $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}$, \mathcal{P} を \mathcal{A} 上の確率測度の集合とする。

定義 1. [3]. ① どんな $B \in \mathcal{B}$ に対し B 上 \mathcal{B}_0 -可測 $\mathcal{P}_B(x)$ が

存在して、どんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても、 $\mathcal{Y}_B(x) = E_P[\chi_A(x) | \mathcal{B}_0]$

[\mathcal{U}, \mathcal{P}]

② どんな $C \in \mathcal{C}$, $P \in \mathcal{P}$ に対しても $E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}] = E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_0]$

[\mathcal{U}, \mathcal{P}]

上の①, ②が成り立つとき, \mathcal{B}_0 は \mathcal{B} に対して \mathcal{C} , \mathcal{P} に関して adequate であるといふ $\mathcal{B}_0 \text{ adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ とかく。

また $\mathcal{U}_0 = \{\phi, \neq\}$ とすれば, $\mathcal{B}_0 \text{ adq}[\mathcal{B}; \mathcal{U}_0, \mathcal{P}]$ は \mathcal{B}_0 が \mathcal{P} に対して \mathcal{B} の十分 sub-field であることの定義と一致する。

(これを $\mathcal{B}_0 \text{ suf}[\mathcal{B}; \mathcal{P}]$ とかくことにする。)

定義 2. [1] $\mathcal{B}_m^0 \subseteq \mathcal{B}_m$, $\mathcal{B}_m \subseteq \mathcal{B}_{m+1}$, $\mathcal{B}_m \subseteq \mathcal{U}$, $m = 1, 2, 3, \dots$

とする。① $\mathcal{B}_m^0 \text{ suf}[\mathcal{B}_m; \mathcal{P}]$, $m = 1, 2, \dots$, ② どんな $C \in \mathcal{B}_{m+1}^0$

$P \in \mathcal{P}$ に対しても, $E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_m] = E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_m^0]$, [\mathcal{U}, \mathcal{P}], $m = 1, 2, \dots$

上の①, ②が成り立つとき, $\{\mathcal{B}_m^0\}$ は $\{\mathcal{B}_m\}$ の十分, transitive な列といふ。(注意。②の条件を transitive といふ。)

なお定義 2 と定義 1 を使って云えば, $\mathcal{B}_m^0 \text{ adq}[\mathcal{B}_m; \mathcal{B}_{m+1}^0, \mathcal{P}]$, $m = 1, 2, \dots$ である。

定義 3. [2] $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2, \mathcal{B}_3 \subseteq \mathcal{U}$ とする。どんな $B_1 \in \mathcal{B}_1, B_2 \in \mathcal{B}_2$, $P \in \mathcal{P}$ に対しても, $E_P[\chi_{B_1}(x) \cdot \chi_{B_2}(x) | \mathcal{B}_3] = E_P[\chi_{B_1}(x) | \mathcal{B}_3] \cdot$

$E_P[\chi_{B_2}(x) | \mathcal{B}_3]$, [\mathcal{U}, \mathcal{P}] が成り立つならば, $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ は \mathcal{B}_3 に関して条件付独立であるといふ。

定理 1. [2] 定義 1 の条件②の必要十分条件は \mathcal{B}, \mathcal{C} が \mathcal{B}_0

に用いて条件付独立であることである。

(証明), (必要性). $B \in \mathcal{B}$, $C \in \mathcal{C}$, $P \in \mathcal{P}$ に対して

$$\begin{aligned} \int_{B_0} E_P[\chi_B \cdot \chi_C | B_0] dP &= \int_{B_0} \chi_B \cdot \chi_C dP = \int_{B_0 \cap B} \chi_C dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | B] dP \\ &= \int_{B_0} \chi_B E_P[\chi_C | B_0] dP = \int_{B_0} E_P[\chi_B | B_0] \cdot E_P[\chi_C | B_0] dP, \quad \forall B_0 \in \mathcal{B}_0 \end{aligned}$$

(十分性). $B \in \mathcal{B}$, $C \in \mathcal{C}$, $P \in \mathcal{P}$ に対して

$$\begin{aligned} \int_B E_P[\chi_C | B] dP &= \int \chi_B \cdot \chi_C dP = \int E_P[\chi_B \cdot \chi_C | B_0] dP \\ &= \int E_P[\chi_B | B_0] \cdot E_P[\chi_C | B_0] dP = \int_B E_P[\chi_C | B_0] dP \end{aligned}$$

次に $P \in \mathcal{P}$, $C \in \mathcal{C}$, ($P(C) > 0$), なる (P, C) に対して $P^C(A) = \frac{P(A \cap C)}{P(C)}$ ($A \in \mathcal{A}$) を P^C と定義すれば P^C は \mathcal{A} 上の確率測度になる。よって $\mathcal{P}(\mathcal{C}) = \{P^C; P \in \mathcal{P}, C \in \mathcal{C}, P(C) > 0\}$ とおくと次は次の定理が成り立つ。

定理 2. [3] 次の i) ~ iv) は同値である。

i) $\mathcal{B}_0 \text{ suf}[\mathcal{B}; \mathcal{P}(\mathcal{C})]$

ii) どんな $B \in \mathcal{B}$ に対しても, \mathcal{B}_0 -可測 $\varphi_B(x)$ が存在して,

$$E_P[\chi_B \cdot \varphi_B | \mathcal{C}] = E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}], \quad [\mathcal{C}, P], \quad \forall B_0 \in \mathcal{B}_0, P \in \mathcal{P}$$

iii) どんな $B \in \mathcal{B}$ に対しても, \mathcal{B}_0 -可測 $\varphi_B(x)$ が存在して,

$$\varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}], \quad [\mathcal{A}, P], \quad \forall P \in \mathcal{P}$$

iv) $\mathcal{B}_0 \text{ adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$

(証明), i) ⇔ ii) はよりどんな $B \in \mathcal{B}$ に対しても,

\mathcal{B}_0 -可測 $\varphi_B(x)$ が存在し、

$$P^G(B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP^G \quad \forall B_0 \in \mathcal{B}_0, P \in \mathcal{P}, C \in \mathcal{C} \text{ である.}$$

$$\text{従って, } \int_C E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] dP = \int_C \chi_{B_0 \cap B} dP = \int_C E_P[\chi_{B_0} \cdot \varphi_B | \mathcal{C}] dP$$

ii) \Rightarrow iii) ii) より $B \in \mathcal{B}, B_0 \in \mathcal{B}_0, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$ に対し

$$\int_C E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] dP = \int_C E_P[\varphi_B \cdot \chi_{B_0} | \mathcal{C}] dP \quad \text{である} \quad \text{--- ①}$$

$$\text{① の左辺} = \int_{B_0 \cap C} \chi_B dP = \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP$$

$$\text{① の右辺} = \int_C \varphi_B \chi_{B_0} dP = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP$$

$$\text{従って } \varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}], [\mathcal{A}, P]$$

iii) \Rightarrow iv) iii) より どの $B \in \mathcal{B}$ に対しても \mathcal{B}_0 -可測 $\varphi_B(x)$ が存在し、どの $P \in \mathcal{P}$ に対しても

$$\varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0], [\mathcal{A}, P] \quad \text{であるから}$$

$\mathcal{B}_0 \text{ adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ の定義の ① が云えらる。

次に $B_0 \in \mathcal{B}_0, B \in \mathcal{B}, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$ に対し

$$P(B_0 \cap B \cap C) = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP = \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0] dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP$$

$$\text{従って, } B_0 = \mathcal{X} \text{ とおくと } \int_B E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP = \int_B E_P[\chi_C | \mathcal{B}] dP$$

故に $\mathcal{B}_0 \text{adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ の定義の②が云々した。

iv) \Leftrightarrow i) $B_0 \in \mathcal{B}_0, B \in \mathcal{B}, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$ に対し

$$\begin{aligned} P(B_0 \cap B \cap C) &= \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}] dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP \\ &= \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0] dP = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP, \quad \left(\text{iii) の } \mathcal{B}_0 \text{adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}] \text{ の} \right. \\ &\quad \left. \text{定義のため} \right) \end{aligned}$$

従って $P(C) > 0$ に対し

$$\frac{P(B_0 \cap B \cap C)}{P(C)} = \int_{B_0} \varphi_B \cdot \frac{\chi_C}{P(C)} dP \quad \therefore P^C(B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP^C \quad \square$$

系 2.1 $\mathcal{B} \perp \mathcal{C}$ とするならば $\mathcal{B}_0 \text{adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}] \simeq \mathcal{B}_0 \text{suf}[\mathcal{B}; \mathcal{P}]$ とは必要十分である。

(証明) \mathcal{B} 上では $\mathcal{P}(\mathcal{C}) = \mathcal{P}$ である。従って定理の i) \Leftrightarrow iv) より結論を得る。

定義 4. [3]. $P \in \mathcal{P}$ に対し $\mathcal{X} \times \mathcal{B}$ 上の関数 $P_B^{\mathcal{C}}$ が次の ①, ② を満足するならば $P_B^{\mathcal{C}}$ は \mathcal{C}, \mathcal{P} に関する \mathcal{B} の regular な条件付確率と云う

- $$\begin{cases} \text{① } P_B^{\mathcal{C}}(\cdot, B) \quad (\forall B \in \mathcal{B}) \text{ は } E_P[\chi_B | \mathcal{C}] \text{ の version} \\ \text{② } P_B^{\mathcal{C}}(x, \cdot) \quad (\forall x \in \mathcal{X}) \text{ は } \mathcal{B} \text{ 上の確率測度} \end{cases}$$

今どんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても, regular な条件付確率 $P_B^{\mathcal{C}}$ が存在すると仮定して, その全体を $\mathcal{P}_B^{\mathcal{C}} = \{P_B^{\mathcal{C}}(x, \cdot); P \in \mathcal{P}, x \in \mathcal{X}\}$

とおく。そうすれば次の定理が成り立つ。

定理 3. [3] i) どんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても, regular な条件付確率が存在するとする。

$$\mathcal{B}_0 \text{ suf} [\mathcal{B}; \mathcal{P}_B^e] \implies \mathcal{B}_0 \text{ adq} [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$$

ii) また $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$ が可分ならば定義 4 の ①, ② を満足する regular な条件付確率が存在して, i) の逆が成り立つ。

(証明) i) $f(x)$ を \mathcal{B} - P -可積分と取る。regular な条件付確率 P_B^e が存在するならば $E_P[f | \mathcal{C}] = \int f dP_B^e [\mathcal{C}, P]$ である。

ii) $\mathcal{B}_0 \text{ suf} [\mathcal{B}; \mathcal{P}_B^e]$ から, どんな $B \in \mathcal{B}$ に対しても \mathcal{B}_0 -可測

$$\varphi_B(x) \text{ が存在して, } \int_{\mathcal{B}_0} \varphi_B(x) dP_B^e(\cdot, B_0 \cap B) = \int_{\mathcal{B}_0} \varphi_B(x) dP_B^e(\cdot, B), (\forall B_0 \in \mathcal{B}_0, P \in \mathcal{P}) \text{---①}$$

$$\text{① の左辺} = E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] [\mathcal{C}, P]$$

$$\text{① の右辺} = E_P[\chi_B \cdot \varphi_B | \mathcal{C}] [\mathcal{C}, P]$$

であるから定理 2 の ii) が云えた。

ii) i) の逆を仮定することは定理 2 の ii) を仮定することである。 $B_0 \in \mathcal{B}_0, B \in \mathcal{B}, P \in \mathcal{P}$ に対して, \mathcal{C} - P -零集合 $N_{\mathcal{B}_0, B}(P)$ が存在して, どんな $x \in X - N_{\mathcal{B}_0, B}(P)$ に対しても

$$\int_{\mathcal{B}_0} \varphi_B dP_B^e(x, \cdot) = \int_{\mathcal{B}_0} \varphi_B dP_B^e(x, B_0 \cap B) \text{ である。}$$

$\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$ が可分であることより $\hat{\mathcal{B}}_0 = \{B_{0i} : i=1, 2, \dots\}$
 $\hat{\mathcal{B}} = \{B_j : j=1, 2, \dots\} \in \mathcal{B}_0, \mathcal{B}$ を生成する $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$ の可分族

部分集合族とする。そこで $N(p) = \bigcup_{i,j} N_{B_i, B_j}(p) \quad (\forall p \in \mathcal{P})$
 とおく。 $N(p)$ は \mathcal{L} - \mathcal{P} -零集合であつて、 $x \in X - N(p)$ に対し

$$P_B^e(x, B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP_B^e(x, \cdot) \quad (\forall B_0 \in \hat{\mathcal{B}}_0, B \in \hat{\mathcal{B}}) \quad \text{--- (2) である。}$$

従つて (2) はどんな $B_0 \in \hat{\mathcal{B}}_0, B \in \hat{\mathcal{B}}$ に対しても成り立つ。この
 こゝでは $\hat{\mathcal{B}}_0$ が $\{P_B^e(x, \cdot) : p \in \mathcal{P}, x \in X - N(p)\}$ に対しても
 分であることの意味しなされる。

今 $Q = \{Q_{p,x} : p \in \mathcal{P}, x \in X\}$

$$\begin{aligned} \text{但し } Q_{p,x} &= P_B^e(x, \cdot) && : x \in X - N(p) \\ &= P_B^e(\zeta_p, \cdot) && : x \in N(p) \quad (\zeta_p \text{ は } X - N(p) \text{ の任意の点}) \end{aligned}$$

とすれば $Q_{p,x}$ は定義4の①, ②を満足し $\hat{\mathcal{B}}_0 \text{ suf} [\hat{\mathcal{B}} : Q]$ である。

定義5. [3] $\hat{\mathcal{B}}^* \subseteq \hat{\mathcal{B}}, \hat{\mathcal{B}}, \mathcal{C} \subseteq \mathcal{A}$ とする。

① $\hat{\mathcal{B}}^* \text{ adq} [\hat{\mathcal{B}} : \mathcal{C}, \mathcal{P}]$

② $\hat{\mathcal{B}}_0 \text{ adq} [\hat{\mathcal{B}} : \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ ならば $\hat{\mathcal{B}}^* \subseteq \hat{\mathcal{B}}_0 [\mathcal{A}, \mathcal{P}]$

上の①, ②が成り立つとき $\hat{\mathcal{B}}^* \in \hat{\mathcal{B}}$ に対し \mathcal{C}, \mathcal{P} に對して
 最小な adequate であるやうに、 $\hat{\mathcal{B}}^* \text{ min adq} [\hat{\mathcal{B}} : \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ とかく。

今 $\mathcal{P} \in \text{dominated}$ であるとすれば、 $\mathcal{P}(\mathcal{C})$ も dominated であり
 定理2の(i) ⇔ (iv) と [3] の定理6.2から次の系を得る。

系2.2 どんな $\hat{\mathcal{B}} \subseteq \mathcal{A}$ に対しても、 $\hat{\mathcal{B}}_0 \text{ min adq} [\hat{\mathcal{B}} : \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ である

ある $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}$ が存在する。

次に条件付独立性に関する定理, 補題 E [2] に従って \mathcal{B}_0 を
つかあげる。

定理 4. $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ が \mathcal{B}_3 に関して条件付独立であるための必要
十分条件は, 任意の $B_2 \in \mathcal{B}_2$ に対して

$$E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] \quad [\mathcal{O}, P], \forall p \in \mathcal{P} \quad \text{である。}$$

(証明) (必要性) $B_1 \in \mathcal{B}_1, B_2 \in \mathcal{B}_2, p \in \mathcal{P}$ に対して

$$E_p[\chi_{B_1} \chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_1}, E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] | \mathcal{B}_3], \quad [\mathcal{O}, P] \quad \text{① が成り立つ。}$$

$$\text{また } E_p[\chi_{B_1} | \mathcal{B}_3] \cdot E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_1}, E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] | \mathcal{B}_3] \quad [\mathcal{O}, P] \quad \text{②}$$

仮定より ①, ② の左辺が等しい。

$$\therefore \int_{B_3} \chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] dp = \int_{B_3} \chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] dp \quad \forall B_3 \in \mathcal{B}_3$$

$$\therefore \int_{B_3 \cap B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] dp = \int_{B_3 \cap B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] dp$$

(十分性) 上の証明を逆にたどればよい。 ┘

系 4.1 $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ が \mathcal{B}_3 に関して条件付独立であるための必要
十分条件は $\mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3, \mathcal{B}_2$ が \mathcal{B}_3 に関して条件付独立である。 ┘

系 4.2 $\mathcal{B}_1 \perp \mathcal{B}_2$ であるための必要十分条件は, 任意の B_2 -
可測 $f(x)$ に対して $E_p[f | \mathcal{B}_1] = E_p[f] \quad [\mathcal{O}, P] \quad (\forall p \in \mathcal{P})$ である。 ┘

補題 1. $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ は \mathcal{B}_3 に関して条件付独立で, $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}_1$ とする
ならば $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}_2$ は \mathcal{B}_3 に関して条件付独立である。 ┘

系 4.3 $B_1 \perp B_2, B_0 \subseteq B_1$ ならば $B_0 \perp B_2$ である。 \downarrow

補題 2. $B_1 \perp B_2, B_3 \subseteq B_1$ ならば B_1, B_2 は B_3 に関して
条件付独立である。 \downarrow

定理 5. [2]. $\mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2, \dots$ を互に独立な Ω の sub-field とする。
 $B_m = \mathcal{L}_1 \vee \dots \vee \mathcal{L}_m$ とし、 $\{B_m^0\} \in B_m^0 \subseteq B_m, B_{m+1}^0 \subseteq B_m^0 \vee \mathcal{L}_{m+1}$
 $m=1, 2, \dots$ なる列とする。 すると $\{B_m^0\}$ は $\{B_m\}$ に対し
transitive である。

(証明) $\{B_m\}$ の作り方より $B_m \perp \mathcal{L}_{m+1}$ である。

補題 2 より B_m, \mathcal{L}_{m+1} は B_m^0 に関して条件付独立である。

また系 4.1 より $B_m, \mathcal{L}_{m+1} \vee B_m^0$ は B_m^0 に関して条件付独立である。

また補題 1 より B_{m+1}^0, B_m は B_m^0 に関して条件付独立である。

従って定理 1 より結論を得る。 \downarrow

補題 3. $B_1, B_2 \subseteq \Omega, B_1^0 \subseteq B_1, B_2^0 \subseteq B_2$ とし、 $B_1 \perp B_2$ と
する。 χ は $B_1^0 \text{ suf}[B_1; \mathcal{P}], B_2^0 \text{ suf}[B_2; \mathcal{P}]$ であるならば
 $B_1^0 \vee B_2^0 \text{ suf}[B_1 \vee B_2; \mathcal{P}]$ が成り立つ。 \downarrow

定理 6. [1]. $\mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2, \dots$ を互に独立な Ω の sub-field とする。
 $B_m = \mathcal{L}_1 \vee \dots \vee \mathcal{L}_m$ とし、 $\mathcal{P} \in B_m$ 上で dominated であるとする。
($m=1, 2, \dots$)。 χ が $\{B_m\}$ に対し necessary, sufficient,
transitive なる列 $\{B_m^0\}$ が存在する。

(証明) まず \mathcal{P} が dominated であることにより定理 6-2 [1]
から、 B_m の necessary, sufficient, sub-field B_m^0 が存在する。($m=1, 2, \dots$)

これが transitive であることと云えばよい。

いま、 $\mathcal{B}_m^0 \text{ suf } [\mathcal{B}_m; \mathcal{P}] \quad m=1, 2, \dots$ である。

また $\mathcal{L}_{m+1} \text{ suf } [\mathcal{L}_{m+1}; \mathcal{P}] \quad m=1, 2, \dots$ は明らかである。

$\mathcal{B}_m \perp \mathcal{L}_{m+1}$ であるから補題3より

$\mathcal{B}_m^0 \vee \mathcal{L}_{m+1} \text{ suf } [\mathcal{B}_m \vee \mathcal{L}_{m+1}; \mathcal{P}]$ が成り立つ。

一方 $\mathcal{B}_{m+1}^0 \text{ min suf } [\mathcal{B}_{m+1}; \mathcal{P}]$ であるから

$\mathcal{B}_{m+1}^0 \leq \mathcal{B}_m^0 \vee \mathcal{L} [\mathcal{L}; \mathcal{P}]$ となる。

従って、定理5の条件を満足することにより $\{\mathcal{B}_m^0\}$ は $\{\mathcal{B}_m\}$ の transitive な列である。(注意: 定理5の条件で $\mathcal{B}_{m+1}^0 \leq \mathcal{B}_m^0 \vee \mathcal{L} [\mathcal{L}; \mathcal{P}]$ であることも定理5は成り立つ。)

定理7 \mathcal{Y} と点 y の集合, \mathcal{Z} と点 z の集合, \mathcal{B}' , \mathcal{L}' と \mathcal{Y} , \mathcal{Z} の部分集合のつくる σ -field とする。また $\mathcal{X} = \mathcal{Y} \times \mathcal{Z}$ とし, $\mathcal{B} = \mathcal{B}' \times \mathcal{Z}$, $\mathcal{L} = \mathcal{Y} \times \mathcal{L}'$, $\mathcal{B}_0 \leq \mathcal{B}'$ に対し $\mathcal{B}_0 = \mathcal{B}' \times \mathcal{Z}$ とする。又 $\mathcal{L} = \mathcal{B} \vee \mathcal{L} (= \mathcal{B}' \times \mathcal{L}')$ とし $\mathcal{P} \in \mathcal{L}$ 上の確率測度の集合で, 直積, 確率測度 $\lambda = \lambda_1 \times \lambda_2$ に関して $\mathcal{P} \ll \lambda$ であると仮定する。

この可測性は $\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{L}; \mathcal{P}]$ と, どの $P \in \mathcal{P}$ に対しても, $\frac{dP}{d\lambda} = g(x) h_P(x)$ (但し $g(x)$ は非負, \mathcal{B} - λ -可積分, $h_P(x)$ も非負で $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{L}$ -可測) と分解できることとは必要十分である。

(証明) (必要性) \mathcal{P} は dominated であるから, $\mathcal{P} \equiv \mathcal{P}_0$ なる \mathcal{P} の可付番部分集合 $\mathcal{P}_0 = \{P_1, P_2, \dots\}$ が存在する。

c_1, c_2, \dots $\sum c_i = 1$ なる正の定数として次の様に \mathcal{B}' に確率測度 λ_{01} を定義する。 $\mathcal{P} \ll \lambda$ であるから、 $\frac{dP}{d\lambda} = R_P(x)$ ($\forall P \in \mathcal{P}$) とおくことにして、

$$d\lambda_{01}(y) = \sum c_i \int_{\mathcal{Z}} R_{P_i}(y, z) d\lambda_2(z) d\lambda_1(y) \quad \left(\begin{array}{l} P_i \in \mathcal{P}_0 \quad i=1, 2, \dots \\ \mathcal{X} = (y, z) \end{array} \right)$$

よして \mathcal{U} 上の確率測度 λ_0 を $\lambda_{01} \times \lambda_2$ で定義する。このようにして定義された λ_0 に関して $\lambda_0 \ll \lambda$ である。従って、 $\frac{d\lambda_0}{d\lambda} = g(x)$ (≥ 0) が Radon-Nikodym 定理から存在する。一方 $\frac{d\lambda_0}{d\lambda} = \frac{d\lambda_{01}}{d\lambda_1} \times \frac{d\lambda_2}{d\lambda_2}$ から $g(x) = \frac{d\lambda_{01}(y)}{d\lambda_1(y)}$ と取り直には無関係に決る。従って $g(x)$ は $\mathcal{B}-\lambda$ -可積分である。

次に上で定義した λ_0 について $\mathcal{P} \ll \lambda_0$ である。このことからどんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても $\frac{dP}{d\lambda_0} = h_P(x)$ (≥ 0) が存在する。もし h が $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}$ -可測であるならば、 $\frac{dP}{d\lambda} = \frac{dP}{d\lambda_0} \cdot \frac{d\lambda_0}{d\lambda}$ から結論を得る。

$\mathcal{X} = z$ である $B \in \mathcal{B}$, $C \in \mathcal{C}$, $P \in \mathcal{P}$ に対しても

$$\int_{B \cap C} h_P(x) d\lambda_0 = P(B \cap C) = \int_C \chi_B(x) dP = \int_C E_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP \quad \text{--- (1)}$$

よるに仮定 ($\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$) から定理 2 の iii) を使えば \mathcal{B}_0 -可測 $\psi_B(x)$ が存在して $\psi_B(x) = E_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$ [\mathcal{U}, P] である。

また $\psi_B(x) = E_{\lambda_0}[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$ [\mathcal{U}, P] である。 --- (2)

このことからどんな $C \in \mathcal{C}$ に対しても

$$\begin{aligned}
& \int_{\mathcal{C}} \mathbb{E}_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP = \int_{\mathcal{C}} \psi_B dP = \int_{\mathcal{C}} \psi_B \cdot h_P d\lambda_0 \\
& = \int_{\mathcal{C}} \mathbb{E}_{\lambda_0}[\psi_B \cdot h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \\
& = \int_{\mathcal{C}} \psi_B \cdot \mathbb{E}_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \\
& = \int_{\mathcal{C}} \mathbb{E}_{\lambda_0}[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] \cdot \mathbb{E}_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \quad (\text{②より}) \\
& = \int_{\mathcal{C} \cap B} \mathbb{E}_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \quad \text{--- ③}
\end{aligned}$$

① と ③ より $h_P(x) = \mathbb{E}_{\lambda_0}[h_P(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$ [O.P.] 故に $h_P(x)$ は $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}$ -可測である。

(十分性) どの $B \in \mathcal{B}$ に対しても, \mathcal{B}_0 -可測 $\psi_B(x)$ が存在して, どの $P \in \mathcal{P}$ に対しても $\psi_B(x) = \mathbb{E}_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$ [O.P.] なることを示せば定理 2 の iii) より結論を得る。

よってには測度 λ^* を次の様に定義する。 $d\lambda^* = g(x) d\lambda$
 $g(x)$ は \mathcal{B} - λ -可積分であることから λ^* も有限, 直積測度である。
($\lambda^* = \lambda_1^* \times \lambda_2^*$ とおく) $\lambda = \nu$ どの $B \in \mathcal{B}, B_0 \in \mathcal{B}_0, \mathcal{C} \in \mathcal{C}, k$ に対しても

$$\begin{aligned}
& \int_{B_0 \cap \mathcal{C}} \mathbb{E}_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP = \int_{B_0 \cap \mathcal{C}} \chi_B g(x) h_P(x) d\lambda \\
& = \int_{B_0 \cap \mathcal{C}} \chi_B \cdot h_P \cdot d\lambda^* = \int_{\mathcal{C}'} \int_{B_0'} \chi_B(y, z) h_P(y, z) d\lambda_1^*(y) d\lambda_2^*(z) \quad \left(\begin{array}{l} B_0 = B_0' \times \mathcal{Z} \\ \mathcal{C} = \mathcal{Y} \times \mathcal{C}' \end{array} \right)
\end{aligned}$$

$$= \int_{C'} \int_{B_0'} E_{\lambda_1^*}[\chi_B(y, z) | B_0'] h_p(y, z) d\lambda_1^*(y) d\lambda_2^*(z)$$

$$= \int_{B_0 \cap C} E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0'] h_p d\lambda^* = \int_{B_0 \cap C} E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0'] dp$$

$\therefore \exists E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0']$ は B_0 -可測であるから $\exists \psi \in \mathcal{Y}_{B_0}$ と
 すれば $\mathcal{Y}_{B_0}(x) = E_p[\chi_B | B_0 \vee \mathcal{L}]$ $[\mathcal{M}, P]$

なお \mathcal{P} が直積, 確率測度により \mathcal{Z} dominated ならば, この定理が成り立つ例をあげる。

$\mathcal{Y} = [0, 4], \mathcal{Z} = [0, 4]$ とし, B', \mathcal{L}' をそれぞれ \mathcal{Y}, \mathcal{Z} の Borel 集合の全体とする。 $\mathcal{M} = B' \times \mathcal{L}'$ と $\mathcal{P} = \{P_i : i=1, 2, 3, 4\}$ を次の様に定義する。 ℓ' は 1次元 Lebesgue 測度, $L \in \mathcal{Y} = \mathcal{Z}$ なる直線として $\lambda(A) = \ell'(A \cap L)$ ($A \in \mathcal{M}$) と λ を定義する。 又 $\frac{dP_i}{d\lambda} = \frac{1}{i \cdot \sqrt{2}} \chi_{[0, i]}(\mathcal{Y})$ と P_i を定める。(i=1, 4)

一方 $t(y) = [y] + 1$ とすれば $\frac{dP_i}{d\lambda} = \frac{1}{i \cdot \sqrt{2}} \chi_{[0, i]}(t(y))$ となり t により \mathcal{Z} induce した σ -field は B_0 の sufficient sub-field であるが, 定義 1 の ② を満足しない。 しかし P_i ($i=1, 2, 3, 4$) の定義からわかるように Radon-Nikodym 密度は分解される。

§3. Adequacy の予測への応用

予測とは X 上の関数 $Y = f(X)$ の値を知り、 Z , 別の関数 $Z = g(X)$ の値に基づいて何らかの判断を下すことである。そこで予測量 T は $Y = f(X)$ の値域上で定義された関数である。

定義 6. Y, Z を統計量とする。 $T(Y)$ (Y の値域 \mathcal{Y} 上の関数) を統計量とする。 T, Y, Z により σ -field を $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}, \mathcal{C}$ とすれば、もし $\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ が成り立つとき T は Y に対する Z, \mathcal{P} に関する adequate 統計量という。

(これは $T \text{ adq } [Y; Z, \mathcal{P}]$ とかく)

なおこの T を Z の予測に關して十分であるともいう。 [4]

簡単のため Z の値域が \mathbb{R}^1 である場合を考へる。 どんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても、 $r(Y)$ が $E_P[Z - r(Y)] = 0$ を満足するとき、 $r(Y)$ を不偏予測量という、 $r(Y)$ がどんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても $E_P[(Z - r(Y))^2]$ を最小にするならばこの $r(Y)$ を最小平均二乗誤差予測量という。

定理 8. [4] (Rao-Blackwell の定理の拡張)

$T \text{ adq } [Y; Z, \mathcal{P}]$ であるとす。 $r(Y)$ が $E_P[r^2(Y)] < \infty$ ($\forall P \in \mathcal{P}$) なる予測量とする。 今 $Z^* = E[r(Y) | T]$ (これは P に無関係に決まる) とすれば、 どんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても

$E_P[(Z - r^*(T))^2] \leq E_P[(Z - r(Y))^2]$ が成り立つ。(但し $E_P[Z^2] < \infty$

$\forall P \in \mathcal{P}$ と仮定する)。 特には $r(Y)$ が不偏予測量であるならば

$\gamma^*(t)$ も不偏予測量である。

(証明) 省略。

定理9. $E_p[Z|T]$ が \mathcal{P} に無関係であるとす。またどんな $P \in \mathcal{P}$ に対しても $E_p[Z|Y] = E_p[Z|T]$ であるとす。

(但し $E_p[Y^2] < \infty \quad \forall P \in \mathcal{P}$ とす)

よこぞ $E[Z|T]$ は Z の不偏最小平均二乗誤差予測量である。

(証明) 省略

(注意: この定理は古典的回帰関数の方法にすぎない。)

最後に adequate 統計量の例をあげておく。

例1 [4]. Y_1, Y_2, \dots, Y_m を独立, 正規分布 $N(\mu, \sigma^2)$ に従うとす。 Z もまた正規分布 $N(\mu, \sigma^2)$ で Y_i と Z は独立でなく $\text{Cov}(Z, Y_i) = b_i$ (既知) であるとす。 μ, σ^2 は未知で $\mathcal{P} = \{P_\theta, \theta = (\mu, \sigma^2), -\infty < \mu < \infty, 0 < \sigma^2 < \infty\}$

この場合 $T(y_1, \dots, y_m) = (\sum b_i y_i, \sum y_i, \sum y_i^2)$ が adequate 統計量である。

例2. $Y_1, \dots, Y_m, Y_{m+1}, \dots, Y_{m+n}$ は互に独立, π 項分布 ($0 < p < 1$) に従うとす。 $Y = (Y_1, \dots, Y_m) \in L$, $Z = \sum_{i=1}^{m+n} Y_i$ とす。この Y に対し Z は $T(y) = \sum_{i=1}^m y_i$ が adequate 統計量である。

例 3. $Y_1, \dots, Y_m \in$ 互に独立で, $(0, \theta)$ 上の一様分布に従うものとする。 $Z \in (0, y_m)$ 上の一様分布に従うものとする。は Z の予測に対し $T(y_1, \dots, y_m) = (\max\{y_1, \dots, y_{m-1}\}, y_m)$ が adequate 統計量である。

例 4. Y_1 は正規分布 $N(\mu, 1^2)$ ($-\infty < \mu < \infty$ は未知)
 Y_2 は正規分布 $N(y_1, 1^2)$

 Y_m は正規分布 $N(y_{m-1}, 1^2)$

Z は正規分布 $N(y_m, 1^2)$ に従うものとする。

この Z の予測に關し $T(y_1, \dots, y_m) = (y_1, y_m)$ が adequate 統計量である。

例 5. $Y_1, Y_2, \dots, Y_m, Z = Y_{m+1}$ は二項変数とする。

$$P_r\{Y_i = 1\} = r, \quad P_r\{Y_{i+1} = 1\} = p : Y_i = 1 \\ = 1-p : \text{その他}$$

$$P_r\{Y_{i+1} = 0\} = q : Y_i = 0 \\ = 1-q : \text{その他}$$

$i = 1, 2, \dots, m$ とする。

$\theta = (r, p, q)$, $0 < r, p, q < 1$ は未知であるとする。

一方 $y_1, \dots, y_m =$ 於 $2, 1, 1$ と続いた回数 $\in S$, $0, 0$ と続いた回数 $\in t$ とすれば, この Z の予測に關し

$T(y_1, \dots, y_m) = (y_1, t, S, n, y_m)$ が adequate 統計量である。

あり, (但し $n = \sum_{i=1}^m y_i$)

References

- [1] Bahadur, R.R (1954). Sufficiency and Statistical decision functions. Ann Math Stat. 25
423-462
- [2] Hall, W.J, Wijsman, R.A and Ghosh, J. K (1965)
The relationship between sufficiency and invariance
with applications in sequential analysis. Ann. Math stat
36. 575-614
- [3] Skibinsky, M (1967). Adequate subfield and sufficiency
Ann. Math Stat 38. 155-161
- [4] 竹内 啓 (1966). 統計的予測の形式と方法について.
経済学論集 第32巻 第3号, 23-31