

## ベクトル値 DC 計画問題の最適性条件

新潟大学大学院自然科学研究科 北條 真弓 (Mayumi Hojo)  
新潟大学大学院自然科学研究科 田中 環 (Tamaki Tanaka)  
新潟大学大学院自然科学研究科 山田 修司 (Syuuji Yamada)  
Graduate School of Science and Technology, Niigata University

### Abstract

本論文では、2つのベクトル値錐凸関数の差で表されるベクトル値 DC 関数を定義し、その性質を紹介する。また、DC 関数の性質を用いて DC 計画問題の最適性条件を与える。

## 1 導入

多くの多極値問題は、目的関数がふたつの凸関数の差 (dc 関数) で表せる関数に帰着できる [4]。 $\mathbb{R}$  を実数とし  $X, Y$  を実ベクトル空間、 $C$  を  $Y$  の凸錐とする。 $E$  を  $X$  の凸部分集合とする。もし、

$$f(x) = g(x) - h(x), \forall x \in E \quad (1)$$

をみたく  $E$  上のふたつの実数値凸関数  $g, h$  が存在するならば、実数値関数  $f: E \rightarrow \mathbb{R}$  を  $E$  上の dc 関数とよぶ。 $E = X$  のとき、 $f$  は単純に “dc” という。(1) を  $E$  上  $f$  の dc 分解とよび、 $E = X$  のとき、(1) を dc 分解という。dc 計画問題の解法には、外部近似法や分枝・限定法などのいくつかのアルゴリズムが提案されている。一方、いくつかの dc 関数から構成されるベクトル値関数  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  と、 $\mathbb{R}^n$  内の単位球から生成されるゲージ関数  $\gamma: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  の合成について、Blanquero と Carrizosa [1] は、合成関数  $\gamma \circ f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  もまた dc 関数であることを示した。一般的に、凸錐を用いて定義したベクトル値関数について、その凸性の考え方はたくさんある ([5] を参照)。このような凸性は、錐凸性としてあたえられ、典型的な方法は、関数のエピグラフの凸性で定義する方法である ([7] を参照)。  $f: X \rightarrow Y$  とする。もし、すべての  $x_1, x_2 \in X$  と  $\lambda \in [0, 1]$  に対し、

$$f(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \leq_C \lambda f(x_1) + (1 - \lambda)f(x_2)$$

ならば  $f$  を  $X$  上の  $C$ -凸関数とよぶ。これは  $f$  のエピグラフ  $\text{epi}(f)$  が凸であることと同値である。本論文では、目的関数がふたつの錐凸関数の差 (DC 関数) で表されるベクトル値 DC 計画問題について研究を行い、この問題に、ある最適性条件を与える。本論文の構成は以下の通りである。第 2 章では、実数値 dc 関数の性質と、ベクトル値 DC 関数の同様の性質について述べる。第 3 章では、Blanquero と Carrizosa [1] が示した合成関数  $\gamma \circ f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  がまた dc 関数になるという考えについて説明する。この考え [1] を基に、DC 関数と Gerstewitz (Tammer) の sublinear スカラー化関数 [3] もまた dc 関数になることを示す。第 4 章では、DC 関数の性質を用いて dc 計画問題に最適性条件を与える。

## 2 準備

本論文を通して、 $X$  と  $Y$  を実ベクトル空間、 $C$  を  $Y$  の凸錐とする。ただし、順序を  $\leq_C$ :  $x, y \in X$

$$x \leq_C y \Leftrightarrow y - x \in C$$

で与える。 $Y$  の部分集合  $A$  は  $0 \in A$  とする。もしすべての  $x \in Y$ ,  $t \in [0, \delta]$  に対し、 $tx \in A$  をみたす  $\delta > 0$  が存在するとき、 $A$  は absorbing という。 $Y$  を位相ベクトル空間とするとき、 $A \subset Y$  の位相的内部と位相的閉包をそれぞれ  $\text{int } A$  と  $\text{cl } A$  とする。以下の定義から始めよう。

**定義 2.1.** 大域的最適化問題は、以下の形をしているときに dc 計画問題または dc 計画とよぶ。

$$\begin{aligned} & \text{minimize} && f_0(x) \\ & \text{subject to} && x \in E, \\ & && f_i(x) \leq 0, \quad i = 1, \dots, m. \end{aligned} \quad (2)$$

ただし、 $E$  は  $X$  の閉凸部分集合で、 $f_i: X \rightarrow \mathbb{R}, i = 0, 1, \dots, m$  はそれぞれ dc 関数とする。

dc 関数の族は、凸関数、凹関数や凸でも凹でもない関数を含む。

**補題 2.1** (Horst, Pardalos and Thoai [4]).  $X$  をベクトル空間とし、 $f, f_1, \dots, f_m: X \rightarrow \mathbb{R}$  を dc 関数とすると、以下の関数もまた dc 関数である：

- (i) 任意の  $\{\lambda_i\}_{i=1}^m \subset \mathbb{R}$  につて、 $x \mapsto \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x)$ ;
- (ii)  $x \mapsto \max_{i=1, \dots, m} f_i(x)$ ,  $x \mapsto \min_{i=1, \dots, m} f_i(x)$ ;
- (iii)  $x \mapsto |f(x)|$ ,  $x \mapsto \max\{0, f(x)\}$  and  $x \mapsto \min\{0, f(x)\}$ ;
- (iv)  $x \mapsto \prod_{i=1}^m f_i(x)$ .

ベクトル値関数の定義を与える。

**定義 2.2.**  $X$  と  $Y$  を実ベクトル空間とし、 $f: X \rightarrow Y$  とすると、

$$\text{epi}(f) := \{(x, y) \in X \times Y \mid f(x) \leq_C y\}$$

は  $f$  のエピグラフとよばれる。

ここで、ふたつの錐凸関数の差で表される関数 (DC 関数) の一般的な考え方を紹介する。

**定義 2.3.**  $X$  と  $Y$  を実ベクトル空間とする。もし、

$$f(x) = p(x) - q(x), \quad \forall x \in X$$

をみたす  $C$ -凸関数  $p$  と  $q$  が存在するならば、 $f: X \rightarrow Y$  は DC 関数とよばれる。

## 3 DC 関数のスカラー化

この章では、Blanquero と Carrizosa の方法 [1, Prop.1.1] を用いたゲージと dc 関数の合成について紹介する。通常の内積を  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  とし、 $Y = \mathbb{R}^n$  とする。

**定義 3.1.** 集合  $S \subset \mathbb{R}^n$  が  $0 \in S$  をみたすとする。  $S$  のゲージ  $\gamma_S : \mathbb{R}^n \mapsto (-\infty, +\infty]$  を次のように定義する。

$$\gamma_S(x) := \inf\{t > 0 \mid x \in tS\}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

$S$  が absorbing のとき,  $\gamma_S$  は  $S$  で生成される Minkowski 汎関数である。定理 14.5[8] より, 以下の補題を示す。

**補題 3.1.**  $S$  を  $Y$  の閉凸 absorbing 集合とすると, ゲージ  $\gamma_S$  は以下のようにかける。

$$\gamma_S(x) = \max\{\langle u', x \rangle \mid u' \in S^\circ\}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n,$$

ただし  $S^\circ$  は  $S$  の極集合であり,  $S^\circ := \{u \in \mathbb{R}^n \mid \langle u, x \rangle \leq 1, \forall x \in S\}$ 。

$\mathbb{R}_+^n = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, n\}$  に関する特別な DC 関数  $f$  について以下の定理がわかっている。

**定理 3.1** (Blanquero と Carrizosa [1]).  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  を凸集合,  $\gamma_B : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  を閉凸単位球  $B \subset \mathbb{R}^n$  から生成されるゲージ関数,  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $f = (f_1, \dots, f_n)$  とする。  $f_i$  はそれぞれが dc 分解

$$f_i = f_i^+ - f_i^-$$

をもつ dc 関数から成るとする。ただし  $f_i^+, f_i^-$  を  $\mathbb{R}_+^n$ -凸関数とする。すべての  $i = 1, \dots, n$ , について,

$$M_i := \max\{\gamma_B(e_i), \gamma_B(-e_i)\},$$

ただし  $e_i$  は  $\mathbb{R}^n$  の  $i$  番目の単位ベクトルとする。  $\gamma_B \circ f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  は dc 関数で,  $\gamma_B \circ f$  のひとつの dc 分解は

$$\gamma_B \circ f = g - h,$$

ただし  $g = \gamma_B \circ f + \sum_{i=1}^n M_i(f_i^+ - f_i^-)$ ,  $h = \gamma_B \circ f + \sum_{i=1}^n M_i(f_i^+ + f_i^-)$  で与えられる。

一般的な DC 関数について, 命題 3.1 と同様に考える。すなわち, sublinear 関数と DC 関数を合成するスカラー化の手法を用いる。ここで, 多面凸錐  $C$  を以下のように定義する。

$$C := \{z \in \mathbb{R}^n \mid \langle c_i, z \rangle \geq 0, \forall i = 1, \dots, m\},$$

ただし  $c_i \neq \theta$  ( $i = 1, \dots, m$ )。

本論文の主要結果を得るために, 次の補題が必要である。

**補題 3.2.**  $X$  を実ベクトル空間とする。  $C$ -凸関数  $p : X \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $i \in \{1, \dots, m\}$  について  $g^{(i)} : X \rightarrow \mathbb{R}$  を

$$g^{(i)}(x) := \langle c_i, p(x) \rangle, \quad \forall x \in X$$

と定義すると,  $g^{(i)}$  はそれぞれの  $i = 1, \dots, m$  で凸関数である。

*Proof.*  $x_1, x_2 \in X$ ,  $\lambda \in [0, 1]$  とすると,

$$\begin{aligned} & \lambda g^{(i)}(x_1) + (1 - \lambda)g^{(i)}(x_2) - g^{(i)}(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \\ &= \langle c_i, \lambda p(x_1) + (1 - \lambda)p(x_2) - p(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \rangle \end{aligned}$$

を得る。関数  $p$  が  $C$ -凸関数のとき

$$\lambda p(x_1) + (1 - \lambda)p(x_2) - p(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \in C.$$

それぞれの  $i = 1, \dots, m$  について

$$\langle c_i, \lambda p(x_1) + (1 - \lambda)p(x_2) - p(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \rangle \geq 0.$$

だから,

$$g^{(i)}(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2) \leq \lambda g^{(i)}(x_1) + (1 - \lambda)g^{(i)}(x_2).$$

よって  $g^{(i)}$  は  $i = 1, \dots, m$  で凸関数である。  $\square$

$k \in \text{int } C$  が存在するとき,  $c^i(k) \in \mathbb{R}^n$  を以下のように定義する。

$$c^i(k) := \frac{1}{\langle c_i, k \rangle} c_i, \quad i = 1, \dots, m.$$

補題 3.2 の証明において,  $\langle c_i, k \rangle > 0$  より任意の  $C$ -凸関数  $p : X \rightarrow \mathbb{R}^n$  について, 写像  $x \mapsto \langle c^i(k), p(x) \rangle$  は凸写像である。

命題 3.1. Gerstewitz (Tammer) [3] が定義した以下の sublinear 関数

$$\varphi_k(y) := \inf \{ t \in \mathbb{R} \mid y \in tk - C \}, \quad \forall y \in \mathbb{R}^n$$

は, 次のようにかける。

$$\varphi_k(y) = \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle, \quad \forall y \in \mathbb{R}^n.$$

*Proof.* 任意の  $y \in \mathbb{R}^n$ ,  $\varepsilon > 0$  について,  $\varphi_k$  の定義より,  $t_\varepsilon k - y \in C$  と  $t_\varepsilon < \varphi_k(y) + \varepsilon$  をみたす  $t_\varepsilon \in \mathbb{R}$  が存在する。  $t_\varepsilon k - y \in C$  より  $i = 1, 2, \dots, m$  について  $\langle c_i, t_\varepsilon k - y \rangle \geq 0$  であるので,

$$t_\varepsilon \langle c_i, k \rangle \geq \langle c_i, y \rangle$$

さらに

$$t_\varepsilon \geq \frac{1}{\langle c_i, k \rangle} \langle c_i, y \rangle = \langle c^i(k), y \rangle$$

だから

$$t_\varepsilon \geq \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle.$$

$t_\varepsilon < \varphi_k(y) + \varepsilon$  より

$$\varphi_k(y) + \varepsilon > t_\varepsilon \geq \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle.$$

$\varepsilon > 0$  とすると

$$\varphi_k(y) \geq \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle$$

である。逆に,  $y \in \mathbb{R}^n$  とし,  $\hat{t} = \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle$  とする。任意の  $i = 1, \dots, m$  について

$$\hat{t} \geq \langle c^i(k), y \rangle = \frac{1}{\langle c_i, k \rangle} \langle c_i, y \rangle$$

だから

$$\langle c_i, \hat{t}k - y \rangle \geq 0$$

であり

$$\hat{t}k - y \in C.$$

$\varphi_k$  の定義より

$$\varphi_k(y) \leq \hat{t} = \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), y \rangle.$$

よって示された。 □

命題 3.1, 補題 3.2, 2.1 を用いて以下の結果を得る。

定理 3.2.  $X$  を実ベクトル空間,  $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$  を DC 関数とし,  $f$  の DC 分解を以下で与える。

$$f(x) = p(x) - q(x), \quad \forall x \in X.$$

ただし  $p, q$  は  $C$ -凸関数とすると,

$$(\varphi_k \circ f)(x) = \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), f(x) \rangle, \quad \forall x \in X.$$

さらに  $\varphi_k \circ f$  は dc 関数である。

*Proof.* 命題 3.1 より,  $x \in X$  について

$$\begin{aligned} (\varphi_k \circ f)(x) &= \varphi_k(f(x)) \\ &= \max_{i=1, \dots, m} \langle c^i(k), f(x) \rangle \\ &= \max_{i=1, \dots, m} \{ \langle c^i(k), p(x) \rangle - \langle c^i(k), q(x) \rangle \}. \end{aligned}$$

補題 3.2 から  $\langle c^i(k), p(x) \rangle$  と  $\langle c^i(k), q(x) \rangle$  は凸関数である。よって  $\langle c^i(k), p(x) \rangle - \langle c^i(k), q(x) \rangle$  は dc 関数である。補題 2.1 より,  $\varphi_k \circ f$  は dc 関数である。 □

## 4 最適性条件

この章では DC 関数の性質を用いて dc 計画問題の最適性条件を示す。

$E$  を  $\mathbb{R}^n$  の閉凸部分集合とする。ひとつの重要な dc 計画問題は以下であたえられる。

$$\omega_0 := \inf \{ g(x) - h(x) \mid x \in E \}, \quad (3)$$

ただし  $g, h$  は  $\mathbb{R}^n$  上の凸関数とする。

$$\omega_0 := g(x^*) - h(x^*) = \inf \{ g(x) - h(x) \mid x \in E \}$$

をみたす  $x^* \in E$  と  $\omega_0 \in \mathbb{R}^n$  が存在するとき, 問題 (3) は解をもつ。以下の結果は, 問題 (3) にひとつの最適性条件を与える。

定理 4.1 (Horst, Pardalos and Thoai [4]). もし問題 (3) が解をもつとすると,  $x^* \in E$  が最適解である必要十分条件は

$$\inf\{-h(x) + t \mid x \in E, t \in \mathbb{R}, g(x) - t \leq g(x^*) - t^*\} = 0$$

をみたす  $t^* \in \mathbb{R}$  が存在することである。

つぎに, 有効点の応用として  $\text{int } C$  に関する下限点の考え方を与える。

定義 4.1 (Tanaka [6]).  $A$  を空でない  $\mathbb{R}^n$  の部分集合とする。以下のふたつの条件

- (i)  $w^* \in \text{cl } A$ ;
- (ii) for any  $a \in A$  with  $a \neq w^*$ ,  $w^* - a \notin \text{int } C$ .

をみたすとき,  $w^* \in \mathbb{R}^n$  を  $\text{int } C$  に関する  $A$  の有効点とよぶ。  $\text{int } C$  に関する  $A$  の有効点集合を  $\text{Inf } A$  とする。

本論文の主定理を示す前に, 命題 3.1 中の Gerstewitz (Tammer) の sublinear スカラー化関数  $\varphi_k$  が次の性質をもつことをもう一度確認する。

補題 4.1 (Göpfert, Tammer, Riahi and Zălinescu [2]).  $Y$  を実ベクトル空間,  $C$  を  $Y$  の真閉凸錐,  $k \in \text{int } C$  とすると, すべての  $\lambda \in \mathbb{R}$  について

$$\{y \in \mathbb{R}^n \mid \varphi_k(y) < \lambda\} = \lambda k - \text{int } C$$

をみたす  $\varphi_k$  は連続関数である。

ここで, 本論文の主定理を示す。

定理 4.2.  $A$  を  $\mathbb{R}^n$  の空でない部分集合,  $w^* \in \text{cl } A$ ,  $k \in \text{int } C$  とすると,

$$w^* \in \text{Inf } A \Leftrightarrow \inf\{\varphi_k(y) \mid y \in A - w^*\} = 0.$$

*Proof.*  $\beta := \inf\{\varphi_k(y) \mid y \in A - w^*\}$  とする。はじめに,  $w^* \in \text{Inf } A$  と仮定する。  $w^* \in \text{cl } A$  のとき  $a_n \rightarrow w^*$  ( $n \rightarrow +\infty$ ) をみたす  $\{a_n\}_{n=1}^{+\infty} \subset A$  が存在する。  $\varphi_k$  の連続性 (補題 4.1) と命題 3.1 より

$$\begin{aligned} \beta &= \inf\{\varphi_k(y) \mid y \in A - w^*\} \\ &\leq \inf\{\varphi_k(a_n - w^*) \mid n \in \mathbb{N}\} \\ &\leq \lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi_k(a_n - w^*) \\ &= \varphi_k(0) = 0 \end{aligned}$$

であるから,  $\beta \leq 0$ 。次に  $\beta = 0$  を示す。もし  $\beta < 0$  ならば,  $\beta$  の定義より  $\varphi_k(a_0 - w^*) < 0$  をみたす  $a_0 \in A$  が存在するので, 補題 4.1 より  $a_0 - w^* \in -\text{int } C$ 。これは,  $w^*$  の有効性つまり, 定義 4.1(ii) に矛盾する。よって  $\beta = 0$ 。

次に, 逆を示す。  $\beta = 0$  と仮定する。もし  $w^* \notin \text{Inf } A$  とすると,  $a - w^* \in -\text{int } C$  をみたす  $a \in A$  with  $a \neq w^*$  が存在する。

$$0 \cdot k - \text{int } C = -\text{int } C \ni a - w^*$$

のとき, 補題 4.1 から  $\varphi_k(a - w^*) < 0$  を得る。一方  $\beta = 0$  より, すべての  $a \in A$  について  $\varphi_k(a - w^*) \geq 0$  である。これは矛盾であるので,  $w^* \in \text{Inf } A$ 。  $\square$

$f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$  を DC 関数とし, 以下の問題を考える。

$$w \in \text{Inf} \{f(x) \mid x \in X\}. \quad (4)$$

もし

$$w^* \in \text{Inf} \{f(x) \mid x \in X\}, \quad f(x^*) = w^*$$

をみたす  $x^* \in X$ ,  $w^* \in \mathbb{R}^n$  が存在するとき, 問題 (4) は解をもつ。

**定理 4.3.** もし問題 (4) が解をもつならば, 以下をみたす  $t^* \in \mathbb{R}$  が存在する。

$$\inf \{-h_{w^*}(x) + t \mid x \in X, t \in \mathbb{R}, g_{w^*}(x) - t \leq g_{w^*}(x^*) - t^*\} = 0$$

ただし  $\varphi_k(f(x) - w^*)$  の分解  $g_{w^*}$ ,  $h_{w^*}$  は凸関数とする。

*Proof.*  $f$  を DC 関数のとき, 命題 3.2 より  $\varphi_k(f(x) - w^*)$  は dc 関数である。定理 4.1 より,

$$w^* \in \text{Inf} \{f(x) \mid x \in X\} \Leftrightarrow \inf \{\varphi_k(f(x) - w^*) \mid x \in X\} = 0.$$

だから

$$\begin{aligned} 0 &= \inf \{\varphi_k(f(x) - w^*) \mid x \in X\} \\ &= \inf \{g_{w^*}(x) - h_{w^*}(x) \mid x \in X\}. \end{aligned}$$

定理 4.1 より

$$\inf \{-h_{w^*}(x) + t \mid x \in X, t \in \mathbb{R}, g_{w^*}(x) - t \leq g_{w^*}(x^*) - t^*\} = 0$$

をみたす  $t^* \in \mathbb{R}^n$  が存在する。よって示された。  $\square$

## References

- [1] R. Blanquero and E. Carrizosa, *Optimization of the norm of a vector-valued DC function and applications*, J. Optim. Theory Appl. **107** (2000), 245–260.
- [2] A. Göpfert, C. Tammer, H. Riahi and C. Zălinescu, *Variational Methods in Partially Ordered Spaces*, Springer-Verlag, New York, 2003.
- [3] Chr. Gerstewitz (Tammer), *Nichtkonvexe Dualität in der Vektoroptimierung*, Wiss. Zeitschr. TH Leuna-Merseburg **25** (1983), 357–364 (in German).
- [4] R. Horst, P. M. Pardalos and N. V. Thoai, *Introduction to Global Optimization*, Kluwer Academic Publishers, Dordrecht, 2000.
- [5] T. Tanaka, *Cone-convexity of vector-valued function*, Sci. Rep. Hirosaki Univ. **37** (1990), 170–177.
- [6] T. Tanaka, *Approximately efficient solution in vector optimization*, J. Multi-Criteria Decision Anal. **5** (1996), 271–278.
- [7] D. T. Luc, *Theory of Vector Optimization*, Springer-Verlag, Berlin, 1989.
- [8] R. T. Rockafellar, *Convex Analysis*, Princeton University Press, Princeton, New Jersey, 1970.
- [9] R. T. Rockafellar and R. J-B. Wets, *Variational Analysis*, Springer-Verlag, Berlin, 1998.