

2次元平衡状態におけるプラズマの境界決定の逐次近似法

千葉大・工・河原田 秀夫
(Hideo KAWARADA)

電通大・工・花田 孝郎
(Takao HANADA)

東京大・工・今井 仁司 (M1)
(Hitoshi IMAI)

§0. 序

2次元平衡状態におけるプラズマの形状決定問題が自由境界値問題になることはよく知られてゐることである。数値的に解くために、COLLETE GUILLOPE : "Sur un problème à frontière libre intervenant en physique des plasmas" に従って、設定された領域を逐次変形(修正)していくことにより求める方法をとることにする。変形(修正)量をいかにして求めるかということが問題になつてくるが、近似問題を考え領域変形に関する微分を行なうことにより変形(修正)量を求める。この反復法の収束性につけて C. GUILLOPE では示されておらず、現在研究中である。以下 C. GUILLOPE の論文をまとめておく。

§1. 平衡状態におけるプラズマの方程式

Ωを \mathbb{R}^2 の有界領域とし、Ωの境界 Γ は C^4 級であるとする

3. そして

$$0 < x_1 \leq x_1 \leq x_{**}, \quad \forall x = (x_1, x_2) \in \Omega$$

とする. そして自己共役作用素を次のように定義する.

$$\mathcal{L} u = \sum_{i=1}^2 \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{1}{x_i} \frac{\partial}{\partial x_i} u \right)$$

これは $\bar{\Omega}$ を橢円型である.

真空容器の中にある平衡状態のプラズマは次の方程式系によつて記述される. 求めるのは S_p と F である.

$$(1.1) \quad \mathcal{L} F = -\lambda \left(\frac{1}{x_1} + \beta x_1 \right) F \quad \text{in } S_p$$

$$(1.2) \quad \mathcal{L} F = 0 \quad \text{in } S_V = \bar{\Omega} \setminus \bar{S}_p$$

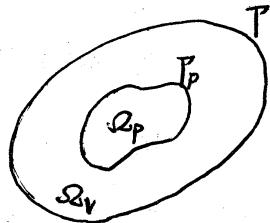
$$(1.3) \quad F = 0 \quad \text{on } T_p = \partial S_p$$

$$(1.4) \quad \frac{\partial}{\partial \nu} F \text{ は連続} \quad \text{on } T_p$$

$$(1.5) \quad F = \text{const} = a \quad (\text{未知}) \quad \text{on } T$$

$$(1.6) \quad \int_{T_p} \frac{1}{x_1} \frac{\partial}{\partial \nu} F \, dl = I$$

$$(1.7) \quad F \neq 0 \quad \text{in } S_p$$



ここで $\bar{S}_p \subset \bar{\Omega} \subset S_p$ はプラズマが存在する領域で S_V は真空領域である. また I は与えられた正定数で, a は定数であるが未知である. β は与えられた正定数でボロイダル係数と呼ばれるものである. $\frac{\partial}{\partial \nu}$ は法線微分を表す. この問題を "exact な問題" と呼ぶことにする.

次から簡単のために

$$\sigma(x) = \frac{1}{x_1} + \beta x_1, \quad \forall x = (x_1, x_2) \in \bar{\Omega}$$

$$\frac{\partial u}{\partial \nu} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial \nu^2}$$

とする。すると $\sigma_0, \sigma_1 > 0$ が存在して

$$0 < \sigma_0 \leq \sigma(x) \leq \sigma_1 \quad \forall x \in \bar{\Omega}$$

であることは容易である。

Rem 1.1

(1.7) より F_p を F の Ω_p 上への制限とすると F_p の符号は Ω 上一定である。また λ は最小固有値である。■

Lemma 1.2

$a > 0, F > 0$ in Ω_V , $F < 0$ in Ω_p である。従って

$$\Omega_p(F) = \{x \in \Omega | F(x) < 0\}$$

$$\Omega_V(F) = \{x \in \Omega | F(x) > 0\}$$

$$\Gamma_p(F) = \{x \in \Omega | F(x) = 0\}$$

である。■

Theo 1.3 (解の存在)

与えられた定数 c に対して $\exists c^2 = \int_{\Omega} \sigma(\omega) [F_-(x)]^2 dx$ を満たす $\{F\}$ の中で少なくとも (1.1) ~ (1.7) を満たすものが存在する。ここで F_- は F の負の部分を表す。また下は

$$F \in W^{3,\alpha}(\Omega) \quad \forall \alpha \geq 1, \quad F \in C^{2,\gamma}(\bar{\Omega}) \quad 0 \leq \gamma < 1$$

である。■

従って今後は与えられた C に対する

$$(1.8) \quad C^2 = \int_{S_2} \sigma [F_-]^2 dx$$

をみたす $\{F\}$ の中で "exact な問題" の解を探すこととする。

Theo 1.4 (解の一意性)

ある実数 $\tau > 0$ が存在して、 $|I/C| < \tau$ なら "exact な問題" の解は一意である。■

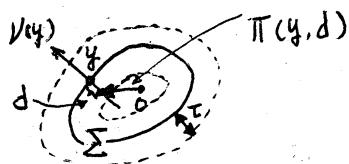
§2. 領域変形と歯立て

R^2 の C^2 級の曲線群 $J\Sigma$ を考え、それに位相を入れることを考える。位相を定義する前に次の二ことを Lemma としてあげておく。

Lemma 2.1

Σ を R^2 のコンパクトな C^3 級の曲線とする。そして $\tau > 0$ が十分小さければ写像

$$\Pi : \Sigma \times J-\tau, \tau \rightarrow R^2$$



は C^2 -diffeomorphism になる。ここで Π は Σ 上の歯牙, $d \in J-\tau, \tau$ に対して $\Pi(y, d)$ を y における Σ の外向き法線:

$V(4)$ 上の y から距離 d のところにある点を表すことを定義する。 ■

さて $J\mathcal{C}$ に位相を入れるために用集合を定義する。その前に C^3 あるいは C^2 級の写像 $X: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ を考へ S^1 を \mathbb{R}^2 の単位円とし、曲線とは X による S^1 の像と考える。

Def 2.2

$J\mathcal{C}$ のある元 $\bar{P} = \bar{X}(S^1)$ の ε -近傍は次で与えられる。

$$V(\bar{P}, \varepsilon) = \{ X(S^1) \mid X \text{ は } C^2 \text{ 級かつ } \| X - \bar{X} \|_{C^2(S^1, \mathbb{R}^2)} < \varepsilon \}$$

ここで $C^n(A, B)$ は A から B への C^n 級の写像全体から成るルム空間とする。 ■

$J\mathcal{C}$ に位相を入れたので同相写像が考へられる。そこ

Prop 2.3

$C^2(\bar{P}, \mathbb{R})$ の原点近傍から $J\mathcal{C}$ の \bar{P} の近傍 $V(\bar{P})$ への同相写像 ψ

$$\psi: C^2(\bar{P}, \mathbb{R}) \rightarrow J\mathcal{C}$$

が存在する。 ■

Prop 2.4

T_p と \bar{T}_p が H^2 で十分近いなら $\gamma = \Xi^{-1}(T_p)$ と $\gamma \in C^2(\Omega, \mathbb{R}^2)$ の 2 つの 双射 $\bar{\gamma}$ と $\bar{\gamma}$ が存在し, $\bar{\gamma} = (\bar{T})^{-1}$, $\bar{T} = (\gamma)^{-1}$ が成り立し その形は

$$(2.1) \quad \bar{\gamma}(\bar{x}) = \bar{x} + \bar{\xi}(\bar{x}), \quad \gamma(x) = x + \xi(x)$$

で与えられる. ここで $\bar{\xi}$, ξ は

$$(2.2) \quad \begin{cases} 0 & \text{if } \bar{x} \in C_\omega \Pi(\bar{T}_p \times [\tau_1, \tau_2]) \\ \gamma(\bar{y}) \varphi(d) \bar{v}(\bar{y}) & \text{if } \bar{x} = \pi(\bar{y}, d) \in \Pi(\bar{T}_p \times [\tau_1, \tau_2]) \end{cases}$$

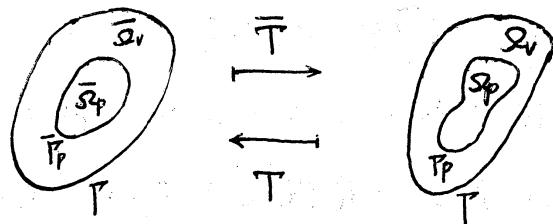
$$(2.3) \quad \varphi(d) = \begin{cases} 0 & \text{if } d \in (\tau_1 - \tau_0, -\tau_0] \cup (\tau_1, \tau_2] \\ e \cdot \exp(-\frac{1}{(1-d/\tau_1)^2}) & \text{if } d \in [\tau_1 - \tau_0, \tau_1] \end{cases}$$

である. $C_\omega \Pi$ は Ω 上における Π の補集合を表す.

すなはち $\bar{\gamma}$, \bar{T} によ

る対応する卓 x , \bar{x}

では



$$(2.4) \quad \xi(x) = -\bar{\xi}(\bar{x})$$

が成立し $\bar{\gamma}$, \bar{T} は Ω , T を変えない $(\bar{S}_p, \bar{T}_p, \bar{S}_v)$ と

(S_p, T_p, S_v) を対応させる. ■

§3. 近似問題の線形化

"exactな問題" を直接解くのは難かしいから, 自由境界上での微係数の接続条件を除いた問題を近似問題とする. □

\bar{s}_p を固定し $\theta \in C_0^2(Q)$ ($\Omega \subset Q$) に対する $\bar{s}_p = (\bar{I} + \theta) \bar{s}_p$

及び $\bar{s}_v = (\bar{I} + \theta) \bar{s}_v$ と表し土木で Ω の領域で次の近似問題を考える。

$$\begin{aligned} (3.1) \quad & \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{L} \bar{F}_p(\bar{s}_p) = -\lambda(\bar{s}_p) \sigma \bar{F}_p(\bar{s}_p) \quad \text{in } \bar{s}_p \\ \bar{F}_p(\bar{s}_p) = 0 \end{array} \right. \quad \text{on } \bar{P}_p \\ (3.2) \quad & \left\{ \begin{array}{l} \lambda(\bar{s}_p) \int_{\bar{s}_p} \sigma \bar{F}_p(\bar{s}_p) dx = -I \\ \bar{F}_p(\bar{s}_p) \neq 0 \end{array} \right. \quad \text{on } \bar{s}_p \\ (3.3) \quad & \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{L} \bar{F}_v(\bar{s}_v) = J \quad \text{in } \bar{s}_v \\ \bar{F}_v(\bar{s}_v) = 0 \end{array} \right. \quad \text{on } \bar{P}_p \\ (3.4) \quad & \left\{ \begin{array}{l} \bar{F}_v(\bar{s}_v) = \text{const} \quad \text{on } \bar{T} \\ \int_{\bar{P}_p} \frac{\partial}{\partial l} \bar{F}_v(\bar{s}_v) dl = I \end{array} \right. \quad \text{on } \bar{s}_p \end{aligned}$$

$\Rightarrow J \in L^2(\Omega)$ とする。

当然一般にはこの 2 つの解 $\bar{F}_p(\bar{s}_p)$, $\bar{F}_v(\bar{s}_v)$ の法線方向の微係数は \bar{P}_p 上で接続されない。接続されるよう θ を定めた。また数值計算のために θ をあらかじめ求めなくてはいけない。そこで近似問題を θ に関する微分することを考える。

$\bar{F}_p(0) = \bar{F}_{0p}$, $\bar{F}_v(0) = \bar{F}_{0v}$, $\bar{\lambda}(0) = \lambda_0$ (即ち \bar{s}_p , \bar{s}_v が (3.1) ~ (3.8) を解くときの解 = 固有値) とする。 $V_0(\bar{s}_v) \in H^1(\bar{s}_v)$ に属し \bar{P}_p 上 0 と J 上定数であるような函数の集合とする。 $\theta \in C_0^2(Q)$ に対する

$$Y_p(\bar{s}) \equiv \frac{\partial}{\partial \theta} \bar{F}_p(0) \cdot \bar{s}, \quad Y_v(\bar{s}) \equiv \frac{\partial}{\partial \theta} \bar{F}_v(0) \cdot \bar{s}$$

とおくと $Y_p \in H^1_0(\bar{\Omega}_p) \cap H^2(\bar{\Omega}_p)$, $Y_v \in V_0(\bar{\Omega}_v)$ である。また

$$G_p(\bar{x}) \equiv Y_p(\bar{x}) - \nabla F_{op} \cdot \bar{x}, \quad G_v(\bar{x}) \equiv Y_v(\bar{x}) - \nabla F_{ov} \cdot \bar{x}$$

とおくと (3.1) ~ (3.8) を Θ 上で微分したものは $G_p(\bar{x})$,

$G_v(\bar{x})$ に関する方程式になり

$$(3.9) \quad \left\{ \begin{array}{l} -L G_p(\bar{x}) - \lambda_0 \sigma_p G_p(\bar{x}) = \frac{\lambda^2}{I} \left(\int_{\bar{\Omega}_p} \sigma_p G_p(\bar{x}) dx \right) \sigma_p F_{op} \quad \text{in } \bar{\Omega}_p \\ L G_v(\bar{x}) = 0 \end{array} \right.$$

$$(3.10) \quad \left\{ \begin{array}{l} G_p(\bar{x}) + (\bar{x} \cdot \bar{\nu}) \frac{\partial}{\partial \bar{\nu}} F_{op} = G_v(\bar{x}) + (\bar{x} \cdot \bar{\nu}) \frac{\partial}{\partial \bar{\nu}} F_{ov} = 0 \quad \text{on } \bar{T}_p \\ G_v(\bar{x}) = \text{const} \end{array} \right.$$

$$(3.12) \quad \left\{ \begin{array}{l} G_v(\bar{x}) = \text{const} \\ \int_{\bar{T}_p} \frac{\partial}{\partial \bar{\nu}_L} G_p(\bar{x}) dl = \int_{\bar{T}_p} \frac{\partial}{\partial \bar{\nu}_L} G_v(\bar{x}) dl = 0 \end{array} \right.$$

となる。以上より $G_p(\bar{x}) \in H^2(\bar{\Omega}_p)$, $G_v(\bar{x}) \in H^2(\bar{\Omega}_v)$ である。

ここで σ_p は

$$\sigma_p = \begin{cases} \sigma & \text{in } \bar{\Omega}_p \\ 0 & \text{in } \bar{\Omega} \setminus \bar{\Omega}_p \end{cases}$$

とする。

§4. \bar{x} の決定のため

領域の変形量 \bar{x} は (2.2) みたよに \bar{T}_p 上で $\bar{x} \cdot \bar{\nu} = \gamma$ が与えられることは決まり、従、求めることはスカラーフィールド γ であることに注意しておく。§1から $C^2 = \int_{\bar{\Omega}_p} \sigma_p [F_p]^2 dx$ をみたす \bar{x} の中で解を探すことは、 F_p と F_v の法線微分接続を \bar{x} の決定条件にする。その条件からは

$$(4.1) \quad \int_{\bar{\Omega}_p} \sigma_p G_p(\bar{x}) F_{op} dx = 0.$$

条件によって少く詳く述べる

$$\ell(\bar{x}) = \left(\frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_p - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_v \right) (\bar{x} + \bar{\xi}) \Big|_{\bar{\Gamma}_p} \rightarrow \text{小}$$

とすると γ なる。 $\bar{\xi}$ を γ に分けて ℓ の微分を求める

$$\|\ell(r) - \ell(0) - \left[\left(\frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_p(r) - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_v(r) \right) + \frac{1}{R} \cdot \gamma \cdot \left(\frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_{op} - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_v \right) \right] \|_{H^{\frac{1}{2}}(\bar{\Gamma}_p)} = o(\|\gamma\|).$$

R は $\bar{\Gamma}_p$ の曲率半径, $H^{\frac{1}{2}}$ は Trace space である。 $\ell(0) = g$

とき、今 $\|\frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_{op} - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_v\|_{H^{\frac{1}{2}}(\bar{\Gamma}_p)} = o(1)$ を仮定する

$$(4.2) \quad \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_p(\gamma) - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_v(\gamma) = -g$$

ときより $\|\ell(r)\|_{H^{\frac{1}{2}}(\bar{\Gamma}_p)} = o(\|\gamma\|)$ となり、 ℓ は $\|\gamma\| \mapsto 0$

なる $\|\ell(r)\|_{H^{\frac{1}{2}}(\bar{\Gamma}_p)} \mapsto 0$ となる。

以上 γ を決定するためには (3.9) ~ (3.13), (4.1) (4.2) をまとめると

$$(4.3) \quad -LG = \lambda_0 \sigma_p G + \frac{\lambda_0^2}{I} \left(\int_{\bar{\Omega}_p} \sigma_p G dx \right) \sigma_p F_0 \quad \text{in } \bar{\Omega}_p$$

$$(4.4) \quad LG = 0 \quad \text{in } \bar{\Omega}_v$$

$$(4.5) \quad G_p = G_v \quad \text{on } \bar{\Gamma}_p$$

$$(4.6) \quad \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_p - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_v = -g \quad \text{on } \bar{\Gamma}_p$$

$$(4.7) \quad G_v = \text{const} \quad \text{on } \Gamma$$

$$(4.8) \quad \int_{\bar{\Gamma}_p} \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_p dl = \int_{\bar{\Gamma}_p} \frac{\partial}{\partial \bar{u}} G_v dl = 0$$

$$(4.9) \quad \int_{\bar{\Omega}_p} \sigma_p F_0 G_p = 0$$

$\therefore g = \frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_{op} - \frac{\partial}{\partial \bar{u}} F_v$ である。 $\Rightarrow G_p, G_v$ を使、 γ

左の式をもとに \bar{V} の定義を試みる。左の式をもとに \bar{V} の定義を試みる。

$$(4.10) \quad V = \bar{\sigma} \cdot \bar{V} = -G_p / (\frac{\partial}{\partial t} \bar{F}_p) \quad \text{on } \bar{P}_p$$

で定義することができよ。

と \bar{V} が G_p , G_p は \bar{P}_p 上で連続でないことはあるし (4.3) ~

(4.10) を直接数値計算しようとすると大変である。そこで \bar{V} を

$$(4.11) \quad \bar{V} \equiv F_0 + G \quad \text{on } \bar{\Omega}$$

で定義すると \bar{V} は \bar{P}_p 上連続となり \bar{V} を考えることにより
数値計算は楽になる。これからは λ のかわりに入と書き, S_p ,
 \bar{T}_p , \bar{Q}_p を単純に S_p , T_p , Q_p と書くことにする。すると \bar{V} のみた
す式は

$$(4.12) \quad \left\{ \begin{array}{l} L\bar{V} = -\lambda \sigma_p \bar{V} - \frac{\lambda^2}{I} \left(\int_{S_p} \sigma_p \bar{V} dx \right) \sigma_p F_0 - \lambda \sigma_p F_0 \quad \text{in } S_p \\ L\bar{V} = J \quad \text{in } S_p \end{array} \right.$$

$$(4.13) \quad \left\{ \begin{array}{l} \bar{V}_p = \bar{V}_v \\ \bar{V}_p = \bar{V}_v \quad \text{on } \bar{P}_p \end{array} \right.$$

$$(4.14) \quad \left\{ \begin{array}{l} \bar{V}_p = \bar{V}_v \\ \frac{\partial}{\partial n} \bar{V}_p = \frac{\partial}{\partial n} \bar{V}_v \quad \text{on } \bar{P}_p \end{array} \right.$$

$$(4.15) \quad \left\{ \begin{array}{l} \bar{V} = \text{const} \quad \text{on } P \end{array} \right.$$

$$(4.16) \quad \left\{ \begin{array}{l} \int_{T_p} \frac{\partial}{\partial n} \bar{V} dl = I \end{array} \right.$$

である。 $W \equiv \{ f \in H^1(\Omega), f = \text{const on } P \}$ とすると上を弱形
式として

Prob 4.1

任意の $\phi \in W$ に対して次をみたす $\bar{V} \in W$ を求めよ。

$$(4.18) \quad \int_{\Omega} \frac{1}{\lambda_1} \nabla \bar{\varphi} \cdot \nabla \phi \, dx = \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \bar{\varphi} \phi \, dx + \frac{\lambda^2}{I} \left(\int_{\Omega} \sigma_p \bar{\varphi} \, dx \right) \left(\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi \, dx \right)$$

$$+ \lambda \left(\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi \, dx \right) - \int_{\Omega} J \phi \, dx + I^* \phi(P)$$

$= = Z^*$

$$(4.19) \quad I^* = \int_P \frac{\partial}{\partial u} \bar{\varphi} \, du = \int_{\Omega} J \, dx + I$$

Z^* ある。 ■

$= = Z^* + 3$ が (Prob 4.1 に \Rightarrow) で詳しく述べてみる。 $H = L^2(\Omega)$

とおける bilinear 形式を

$$(4.20) \quad a_0(\psi, \phi) \equiv \int_{\Omega} \frac{1}{\lambda_1} \nabla \psi \cdot \nabla \phi \, dx \quad \forall (\psi, \phi) \in W \times W$$

$$(4.21) \quad b_0(\psi, \phi) \equiv \int_{\Omega} \sigma_p \psi \cdot \phi \, dx + \frac{\lambda}{I} \left(\int_{\Omega} \sigma_p \psi \, dx \right) \left(\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi \, dx \right)$$

$\forall (\psi, \phi) \in H \times H$

で定義する。 $\psi = 3$ が a_0 は $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ で coercive であるが $W \times W$ で coercive ではない。 $\chi = Z^*$ 次の bilinear 形式を定義する。

$$(4.22) \quad a(\psi, \phi) \equiv a_0(\psi, \phi) + \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \psi \phi \, dx \quad \forall (\psi, \phi) \in W \times W$$

$$(4.23) \quad b(\psi, \phi) \equiv b_0(\psi, \phi) + \int_{\Omega} \sigma_p \psi \phi \, dx \quad \forall (\psi, \phi) \in H \times H$$

すなはち a は $W \times W$ で coercive である。また

$$(4.24) \quad \langle \ell, \phi \rangle \equiv \lambda \int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi \, dx - \int_{\Omega} J \phi \, dx + I^* \phi(P) \quad \forall \phi \in H_P$$

と定義する。ここで H_P は H の関数で P 上定数のものを示す。

Prob 4.1 は次と同等である。



Prob 4.2

$$(4.25) \quad a(\psi, \phi) = \lambda b(\psi, \phi) + \langle \ell, \phi \rangle \quad \forall \phi \in W$$

となる $\psi \in W$ を求めよ. ■

これに付随して次の問題を参考よ.

Prob 4.3

$$(4.26) \quad a_0(F, \phi) = \lambda b_0(F, \phi) + \langle \tilde{f}, \phi \rangle \quad \forall \phi \in H_0^1(\Omega)$$

となる $F \in H_0^1(\Omega)$ を求めよ. = = Z"

$$(4.27) \quad \langle \tilde{f}, \phi \rangle = \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \phi dx + \frac{\lambda^2}{I} \left(\int_{\Omega} \sigma_p dx \right) \left(\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx \right)$$

である. ■

$$(4.28) \quad a_0(\psi, \phi) \equiv \langle A_0 \psi, \phi \rangle, \quad b_0(\psi, \phi) \equiv \langle B_0 \psi, \phi \rangle$$

とおくと, A_0 は $H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ から H へ同型写像となる. また

$$(4.29) \quad a(\psi, \phi) \equiv \langle A \psi, \phi \rangle, \quad b(\psi, \phi) \equiv \langle B \psi, \phi \rangle$$

とおくと A は W から W' へ同型写像となる. すると Prob 4.2 の
次と同等である.

Prob 4.4

$$(4.30) \quad \psi = \lambda K \psi + h$$

となる $\psi \in H$ を求めよ. ここで $K \equiv A^T B$, $h \equiv A^T l$ である.

また Prob 4.3 は次と同様である.

Prob 4.5

$$(4.31) \quad F = \lambda K_0 F + h_0$$

となる $F \in H$ を求めよ. $\lambda = z - k_0 \in A_0^{-1}B_0$, $h_0 \in A_0^{-1}h$ である. ■

K, K_0 が H におけるコントラクト作用素になることに留意し Fredholm の既一定理を使うことにする. その前に数値的経験から次のことを仮定する.

[仮定]

λ は K_0 の固有値ではない. ■

Theo 4.6

λ が K_0 の固有値でないなら λ は K の固有値となり, 固有空間 $E(K, \lambda)$ は 1 次元である. しかも \bar{F} を Prob 4.5 の解とするとき $E(K, \lambda) = R(\bar{F} + 1)$ である.

(証) 簡単に, $w = H_0(\omega) + R \cdot I(\omega)$ ($I(\omega)$ は \mathbb{R} 上 1 である)

ること) に注意すると, $1/\lambda$ が K の固有値でないから Prob

4.5 が $H_0^1(\Omega)$ で一意解 \bar{F} をもつ. (4.26) を変形すると,

$$a(\bar{F}+1, \phi) = \lambda b(\bar{F}+1, \phi) \quad \forall \phi \in H_0^1(\Omega)$$

となる. また恒等式

$$a(\bar{F}+1, 1) = \lambda b(\bar{F}+1, 1)$$

より

$$a(\bar{F}+1, \phi) = \lambda b(\bar{F}+1, \phi) \quad \forall \phi \in W$$

が得られる. ■

Theo 4.7

$1/\lambda$ が K の固有値で重複度が 1 なら $\phi \in E(K^*, 1/\lambda)$ と直交し ψ_0 を Prob 4.1 の 1 つの解とするとき Prob 4.1 の解は

$$(4.32) \quad \bar{F}_s = \bar{F}_0 + s \bar{F} \quad s \in \mathbb{R}$$

となる. ここで K^* は K の隨伴作用素で $F \in E(K, 1/\lambda)$ である. ■

以上で Prob 4.1 の解の形がわかつた. すなはち $\bar{F} = \bar{F} + 1$ であり, \bar{F} は Prob 4.3 の解であるから求まるが尚ほ題は ψ_0 を具体的に 1 つ見つけねばならないのである. そこで Prob 4.1 の解を上に 1 あるものを求めよ.

$$(4.33) \quad \bar{\psi} = \bar{F} + \bar{H} + 1, \quad \bar{H} \in H_0^1(\Omega)$$

とおなじく (4.18) 式に代入し, $\phi \in W$ を新たに $\phi + IR \cdot 1(\Omega)$ ($\phi \in H_0^1(\Omega)$) とおなじく (4.18) 式に代入し, $\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx = -\frac{I}{\lambda}$ は注意して変形すると \bar{H} の方程式は

Prob 4.8

$$\forall \phi \in H_0^1(\Omega) \Leftrightarrow$$

$$(4.34) \quad \int_{\Omega} \frac{1}{k_1} \nabla \bar{H} \cdot \nabla \phi dx = \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} \phi dx + \frac{\lambda^2}{I} (\int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} dx) (\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx) \\ + \lambda \int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx - \int_{\Omega} J \phi dx$$

をみたす $\bar{H} \in H_0^1(\Omega)$ を求めよ. ■

となる. この時は $1/\lambda$ が k_0 の固有値でなければ一意解をもつ. 以上の二つをまとめてみると

Theo 4.9

$1/\lambda$ が k_0 の固有値でなければ Prob 4.1 の解は

$$(4.35) \quad F_{\gamma} = \bar{H} + \gamma (\bar{F} + 1) \quad \gamma \in \mathbb{R}$$

と表わせまる. ここで \bar{H} , \bar{F} は $\forall \phi \in H_0^1(\Omega) \Leftrightarrow$ 次をみたす.

$$(4.36) \quad \int_{\Omega} \frac{1}{k_1} \nabla \bar{H} \cdot \nabla \phi dx = \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} \phi dx + \frac{\lambda^2}{I} (\int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} dx) (\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx) \\ + \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \phi dx + \frac{\lambda^2}{I} (\int_{\Omega} \sigma_p dx) (\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx)$$

$$(4.37) \quad \int_{\Omega} \frac{1}{k_1} \nabla \bar{F} \cdot \nabla \phi dx = \lambda \int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} \phi dx + \frac{\lambda^2}{I} (\int_{\Omega} \sigma_p \bar{H} dx) (\int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx)$$

$$\text{左辺} = \int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx + \lambda \int_{\Omega} \sigma_p F_0 \phi dx - \int_{\Omega} J \phi dx$$

と(3)で J の定義より $J = F_0 + G$ であるから

$$(4.38) \quad G_\gamma = \bar{H} - F_0 + \gamma (\bar{H} + 1)$$

である。この γ を定めることを考える。

$$(4.39) \quad C_0^2 = \int_{\Omega_p} \sigma_p F_0^2 dx$$

とおく。本来なら $\int_{\Omega_p} \sigma_p F_0 G_\gamma dx = 0$ であるが

$$(4.40) \quad \int_{\Omega_p} \sigma_p F_0 G_\gamma dx = -\frac{C^2 - C_0^2}{2}$$

と近似する。すると

$$(4.41) \quad \int_{\Omega_p} \sigma_p F_0 \bar{F}_\gamma dx = -\frac{C^2 + C_0^2}{2}$$

である。ゆえに

$$(4.42) \quad \gamma = \left[\frac{C^2 + C_0^2}{2} - \int_{\Omega_p} \sigma_p F_0 \bar{H} dx \right] / \left[\int_{\Omega_p} \sigma_p (\bar{H} + 1) F_0 dx \right]$$

となる。これが γ が

$$(4.43) \quad \gamma = -(\bar{F}_\gamma / \frac{\partial}{\partial \nu} F_{0p}) \quad \text{on } T_p$$

で定義できることは(3)。この γ によ、 S_p を逐次変形させ
てゆく。最後にこの逐次近似の妥当性に関する定理を述べて
おこう。

Theo 4.10

上の γ は S_p の変形に由り $S_p^n \in S_p^{n+1}$ が理論的に一致

したと主、近似問題の解 $(S_p^n, F_0^n, \lambda^n)$ は "exact" な問題

の解 $\in \mathcal{F}_0$, 2) 3. ■

参考文献

COLLETE GUILLOPE, Thèse de 3 ème cycle, Université de Paris XI,
1977, "Sur un problème à frontière libre
intervenant en physique des plasmas"